#### (19) 世界知的所有権機関 国際事務局



## 

#### (43) 国際公開日 2002 年3 月21 日 (21.03.2002)

### PCT

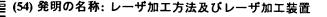
## (10) 国際公開番号 WO 02/22301 A1

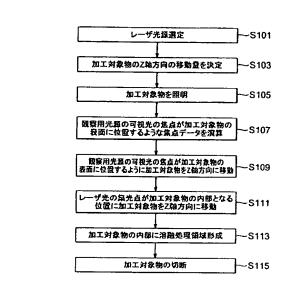
(51)	国際特許分類7:	B23K 26/00		 発明者; および
(21)	国際出願番号:	PCT/JP01/07954	(75)	5) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 福世文嗣 (FUKUYO, Fumitsugu) [JP/JP]. 福満遼志 (FUKU- MITSU, Kenshi) [JP/JP]. 内山直己 (UCHIYAMA, Naoki) [JP/JP]. 和久田敏光 (WAKUDA, Toshimitsu) [JP/JP]; 〒435-8558 静岡県浜松市市野町1126番地の1 浜松ホトニクス株式会社内 Shizuoka (JP).
(22)	国際出願日:	2001年9月13日(13.09.2001)		
(25)	国際出願の言語:	日本語		
(26)	国際公開の言語:	日本語		
(30)	<b>優先権データ:</b> 特願2000-278306	2000年9月13日(13.09.2000) JP	(74)	代理人: 長谷川芳樹, 外(HASEGAWA, Yoshiki et al.); 〒104-0061 東京都中央区銀座二丁目6番12号 大倉本 館 創英国際特許法律事務所 Tokyo (JP).
(71)	出願人 <i>(</i> 米国を除く ニクス株式会社()	く全ての指定国について): 浜松ホト HAMAMATSU PHOTONICS K.K.)	(81)	指定国 (国内): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK,

- ニクス株式会社 (HAMAMATSU PHOTONICS K.K.) [JP/JP]; 〒435-8558 静岡県浜松市市野町1126番地の1 Shizuoka (JP).
- (81) 指定国 (国内): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT,

/続葉有/

(54) Title: LASER BEAM MACHINING METHOD AND LASER BEAM MACHINING DEVICE





- S101...SELECTION OF LASER BEAM SOURCE
- S103...DETERMINATION OF MOVING AMOUNT OF WORK IN Z-AXIS DIRECTION
- S105...ILLUMINATION OF WORK
- S107...CALCULATION OF SUCH FOCUS POINT DATA THAT FOCUS POINT OF VISIBLE LIGHT OF LIGHT SOURCE FOR OBSERVATION IS POSITIONED ON SURFACE OF WORK
- S109...MOVEMENT OF WORK IN Z-AXIS DIRECTION SO THAT VISIBLE LIGHT OF LIGHT SOURCE FOR OBSERVATION IS POSITIONED ON SURFACE OF WORK
- S111... MOVEMENT OF WORK IN Z-AXIS DIRECTION TO SUCH A POSITION THAT CONDENSED POINT OF LASER BEAM COMES INSIDE WORK
- S113...FORMATION OF FUSING PROCESSING AREA INSIDE WORK S115...CUTTING OF WORK

SIIS...CUTTING OF WOR

(57) Abstract: A laser beam machining method and a laser beam machining device capable of cutting a work without producing a fusing and a cracking out of a predetermined cutting line on the surface of the work, wherein a pulse laser beam (L) is radiated on the predetermined cut line (5) on the surface (3) of the work (1) under the conditions causing a multiple photon absorption and with a condensed point (P) aligned to the inside of the work (1), and a modified area is formed inside the work (1) along the predetermined cut line (5) by moving the condensed point (P) along the predetermined cut line (5), whereby the work (1) along the predetermined cut line (5) starting from the modified area and, because the pulse laser beam (L) radiated is not almost absorbed onto the surface (3) of the work (1), the surface (3) is not fused even if the modified area is formed.

LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, PH, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, SL, TJ, TM, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VN, YU, ZA, ZW.

(84) 指定国 (広域): ARIPO 特許 (GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZW), ユーラシア特許 (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ特許 (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR), OAPI 特許 (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG). 添付公開書類:

#### - 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

(57) 要約:

加工対象物の表面に溶融や切断予定ラインから外れた割れが生じることなく、 加工対象物を切断することができるレーザ加工方法及びレーザ加工装置を提供す る。多光子吸収を起こさせる条件でかつ加工対象物1の内部に集光点Pを合わせ て、パルスレーザ光Lを加工対象物1の表面3の切断予定ライン5に照射してい る。集光点Pを切断予定ライン5に沿って移動させることにより、改質領域を切 断予定ライン5に沿うように加工対象物1の内部に形成している。改質領域を起 点として切断予定ライン5に沿って加工対象物1を割ることにより、比較的小さ な力で加工対象物1を切断することができる。このレーザ光Lの照射において、 加工対象物1の表面3ではパルスレーザ光Lがほとんど吸収されないので、改質 領域形成が原因で表面3が溶融することはない。

#### 明細書

レーザ加工方法及びレーザ加工装置

#### 技術分野

本発明は、半導体材料基板、圧電材料基板やガラス基板等の加工対象物の切断 5 に使用されるレーザ加工方法及びレーザ加工装置に関する。

#### 背景技術

レーザ応用の一つに切断があり、レーザによる一般的な切断は次の通りである 。例えば半導体ウェハやガラス基板のような加工対象物の切断する箇所に、加工 10 対象物が吸収する波長のレーザ光を照射し、レーザ光の吸収により切断する箇所 において加工対象物の表面から裏面に向けて加熱溶融を進行させて加工対象物を 切断する。しかし、この方法では加工対象物の表面のうち切断する箇所となる領 域周辺も溶融される。よって、加工対象物が半導体ウェハの場合、半導体ウェハ 15 の表面に形成された半導体素子のうち、上記領域付近に位置する半導体素子が溶 融する恐れがある。

加工対象物の表面の溶融を防止する方法として、例えば、特開2000-21 9528号公報や特開2000-15467号公報に開示されたレーザによる切 断方法がある。これらの公報の切断方法では、加工対象物の切断する箇所をレー ザ光により加熱し、そして加工対象物を冷却することにより、加工対象物の切断 する箇所に熱衝撃を生じさせて加工対象物を切断する。

#### 発明の開示

しかし、これらの公報の切断方法では、加工対象物に生じる熱衝撃が大きいと 、加工対象物の表面に、切断予定ラインから外れた割れやレーザ照射していない 先の箇所までの割れ等の不必要な割れが発生することがある。よって、これらの

20

25

切断方法では精密切断をすることができない。特に、加工対象物が半導体ウェハ 、液晶表示装置が形成されたガラス基板や電極パターンが形成されたガラス基板 の場合、この不必要な割れにより半導体チップ、液晶表示装置や電極パターンが 損傷することがある。また、これらの切断方法では平均入力エネルギーが大きい ので、半導体チップ等に与える熱的ダメージも大きい。

本発明の目的は、加工対象物の表面に不必要な割れを発生させることなくかつ その表面が溶融しないレーザ加工方法及びレーザ加工装置を提供することである 。

(1)本発明に係るレーザ加工方法は、加工対象物の内部に集光点を合わせて レーザ光を照射し、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に多 光子吸収による改質領域を形成する工程を備えることを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の内部に集光点を合わせて レーザ光を照射しかつ多光子吸収という現象を利用することにより、加工対象物 の内部に改質領域を形成している。加工対象物の切断する箇所に何らかの起点が あると、加工対象物を比較的小さな力で割って切断することができる。本発明に 係るレーザ加工方法によれば、改質領域を起点として切断予定ラインに沿って加 工対象物が割れることにより、加工対象物を切断することができる。よって、比 較的小さな力で加工対象物を切断することができるので、加工対象物の表面に切 断予定ラインから外れた不必要な割れを発生させることなく加工対象物の切断が 可能となる。

20

15

また、本発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の内部に局所的に多 光子吸収を発生させて改質領域を形成している。よって、加工対象物の表面では レーザ光がほとんど吸収されないので、加工対象物の表面が溶融することはない 。なお、集光点とはレーザ光が集光した箇所のことである。切断予定ラインは加 工対象物の表面や内部に実際に引かれた線でもよいし、仮想の線でもよい。以上 説明した(1)のことは、後で説明する(2)~(6)にも言えることである。

10

5

 $\mathbf{25}$ 

本発明に係るレーザ加工方法は、加工対象物の内部に集光点を合わせて、集光 点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1μ s以下の条件でレーザ光を照射し、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工対 象物の内部にクラック領域を含む改質領域を形成する工程を備えることを特徴と する。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の内部に集光点を合わせて 、集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅 が1µs以下の条件でレーザ光を照射している。このため、加工対象物の内部で は多光子吸収による光学的損傷という現象が発生する。この光学的損傷により加 工対象物の内部に熱ひずみが誘起され、これにより加工対象物の内部にクラック 領域が形成される。このクラック領域は上記改質領域の一例であるので、本発明 に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の表面に溶融や切断予定ラインから 外れた不必要な割れを発生させることなく、レーザ加工が可能となる。このレー ザ加工方法の加工対象物としては、例えば、ガラスを含む部材がある。なお、ピ ークパワー密度とは、パルスレーザ光の集光点の電界強度を意味する。

本発明に係るレーザ加工方法は、加工対象物の内部に集光点を合わせて、集光 点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1μ s以下の条件でレーザ光を照射し、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工対 象物の内部に溶融処理領域を含む改質領域を形成する工程を備えることを特徴と する。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の内部に集光点を合わせて 、集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅 が1µs以下の条件でレーザ光を照射している。よって、加工対象物の内部は多 光子吸収によって局所的に加熱される。この加熱により加工対象物の内部に溶融 処理領域が形成される。この溶融処理領域は上記改質領域の一例であるので、本 発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の表面に溶融や切断予定ライン

10

5

15

20

 $\mathbf{25}$ 

から外れた不必要な割れを発生させることなく、レーザ加工が可能となる。この レーザ加工方法の加工対象物としては、例えば、半導体材料を含む部材がある。

本発明に係るレーザ加工方法は、加工対象物の内部に集光点を合わせて、集光 点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1ns 以下の条件でレーザ光を照射し、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工対象 物の内部に屈折率が変化した領域である屈折率変化領域を含む改質領域を形成す る工程を備えることを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の内部に集光点を合わせて 、集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅 が1ns以下の条件でレーザ光を照射している。本発明のようにパルス幅を極め て短くして、多光子吸収を加工対象物の内部に起こさせると、多光子吸収による エネルギーが熱エネルギーに転化せずに、加工対象物の内部にはイオン価数変化 、結晶化又は分極配向等の永続的な構造変化が誘起されて屈折率変化領域が形成 される。この屈折率変化領域は上記改質領域の一例であるので、本発明に係るレ ーザ加工方法によれば、加工対象物の表面に溶融や切断予定ラインから外れた不 必要な割れを発生させることなく、レーザ加工が可能となる。このレーザ加工方 法の加工対象物としては、例えば、ガラスを含む部材である。

上記本発明に係るレーザ加工方法に適用できる態様は以下の通りである。レー ザ光源から出射されるレーザ光は、パルスレーザ光を含むようにすることができ る。パルスレーザ光によればレーザのエネルギーを空間的かつ時間的に集中させ ることができるので、レーザ光源が一つであっても、レーザ光の集光点の電界強 度(ピークパワー密度)を多光子吸収の発生が可能な大きさにすることができる

加工対象物の内部に集光点を合わせてレーザ光を照射するとは、一つのレーザ 光源から出射されたレーザ光を集光して加工対象物の内部に集光点を合わせてレ ーザ光を照射する、を例示できる。これによればレーザ光を集光しているので、

10

5

20

25

ο

15

レーザ光源が一つであってもレーザ光の集光点の電界強度を多光子吸収の発生が 可能な大きさにすることができる。

加工対象物の内部に集光点を合わせてレーザ光を照射するとは、複数のレーザ 光源から出射された各レーザ光を加工対象物の内部に集光点を合わせて異なる方 向から照射する、を例示できる。これによれば、複数のレーザ光源を用いている ので、レーザ光の集光点の電界強度を多光子吸収の発生が可能な大きさにするこ とができる。よって、パルスレーザ光に比べて瞬間的なパワーが小さい連続波レ ーザ光であっても改質領域の形成が可能となる。複数のレーザ光源から出射され た各レーザ光は、加工対象物の表面から入射してもよい。また、複数のレーザ光 源は、加工対象物の表面から入射するレーザ光を出射するレーザ光源と、加工対 象物の裏面から入射するレーザ光を出射するレーザ光源と、を含むようにしても よい。複数のレーザ光源は、切断予定ラインに沿ってレーザ光源がアレイ状に配 置された光源部を含むようにしてもよい。これによれば、切断予定ラインに沿っ て複数の集光点を同時に形成することができるので、加工速度を向上させること ができる。

改質領域は、加工対象物の内部に合わされたレーザ光の集光点に対して、加工 対象物を相対的に移動させることにより形成される。これによれば、上記相対的 移動により、加工対象物の表面上の切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に 改質領域を形成している。

20 改質領域を形成する工程後、切断予定ラインに沿って加工対象物を切断する切 断工程を備えるようにしてもよい。改質領域形成工程において加工対象物を切断 できない場合、この切断工程により加工対象物を切断する。切断工程は、改質領 域を起点として加工対象物を割るので、比較的小さな力で加工対象物を切断する ことができる。これにより、加工対象物の表面に切断予定ラインから外れた不必 要な割れを発生させることなく加工対象物の切断が可能となる。 25

加工対象物として、ガラス、圧電材料及び半導体材料を含む部材が例示される

10

15

5

。また、加工対象物としては、照射されたレーザ光の透過性を有する部材がある 。また、このレーザ加工方法は、表面に電子デバイス又は電極パターンが形成さ れている加工対象物に適用することができる。電子デバイスとは、半導体素子、 液晶等の表示装置、圧電素子等を意味する。

5

10

本発明に係るレーザ加工方法は、半導体材料の内部に集光点を合わせて、集光 点におけるビークパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1μ s以下の条件でレーザ光を照射し、半導体材料の切断予定ラインに沿って半導体 材料の内部に改質領域を形成する工程を備えることを特徴とする。また、本発明 に係るレーザ加工方法は、圧電材料の内部に集光点を合わせて、集光点における ビークパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1μs以下の条 件でレーザ光を照射し、圧電材料の切断予定ラインに沿って圧電材料の内部に改 質領域を形成する工程を備えることを特徴とする。これらのレーザ加工方法によ れば、上記本発明に係るレーザ加工方法と同様の理由により、加工対象物の表面 に溶融や切断予定ラインから外れた不必要な割れを発生させることなく、レーザ 切断加工が可能となる。

本発明に係るレーザ加工方法において、加工対象物は、その表面に複数の回路 部が形成されており、複数の回路部のうち隣接する回路部の間に形成された間隙 に臨む加工対象物の内部にレーザ光の集光点を合わせる、ようにすることができ る。これによれば、隣接する回路部の間に形成された間隙の位置において、加工 対象物を確実に切断することができる。

20

15

本発明に係るレーザ加工方法において、複数の回路部にレーザ光が照射されな い角度でレーザ光が集光される、ようにすることができる。これによれば、レー ザ光が回路部に入射するのを防ぐことができ、回路部をレーザ光から保護するこ とができる。

25

本発明に係るレーザ加工方法は、半導体材料の内部に集光点を合わせてレーザ 光を照射し、半導体材料の切断予定ラインに沿って半導体材料の内部にのみ溶融

処理領域を形成する工程を備える、ことを特徴とする。本発明に係るレーザ加工 方法によれば、上記と同様の理由により加工対象物の表面に不必要な割れを発生 させることなくかつその表面が溶融しないレーザ加工が可能となる。なお、溶融 処理領域の形成は多光子吸収が原因の場合もあるし、他の原因の場合もある。

5

(2) 本発明に係るレーザ加工方法は、1以外の楕円率の楕円偏光をしたレー ザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の 長軸が加工対象物の切断予定ラインと沿うように、加工対象物にレーザ光を照射 することにより、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に多光子吸収による 改質領域を形成する工程を備えることを特徴とする。

10 本発明に係るレーザ加工方法によれば、レーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸 が加工対象物の切断予定ラインと沿うように、加工対象物にレーザ光を照射する ことにより改質領域を形成している。本発明者によれば、楕円偏光をしたレーザー 光を用いると、楕円偏光を表す楕円の長軸方向(つまり、偏光の偏りが強い方向 )に改質領域の形成が促進されることが分かった。よって、楕円偏光を表す楕円 15 の長軸方向が加工対象物の切断予定ラインと沿うように、レーザ光を加工対象物 に照射して改質領域を形成すると、切断予定ラインに沿った改質領域を効率的に 形成することが可能となる。従って、本発明に係るレーザ加工方法によれば、加 工対象物の加工スピードを向上させることができる。

また、本発明に係るレーザ加工方法によれば、切断予定ラインに沿った方向以 外において改質領域の形成が抑制されるので、加工対象物を切断予定ラインに沿 って精密に切断することが可能となる。

ここで、楕円率とは楕円の短軸の長さの半分/長軸の長さの半分である。レー ザ光の楕円率が小さいほど、改質領域は、切断予定ラインに沿う方向の形成が促 進されかつそれ以外の方向の形成が抑制される。楕円率は加工対象物の厚さや材 質等を考慮して定めることができる。直線偏光は楕円率が零の楕円偏光である。

本発明に係るレーザ加工方法は、1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の

20

25

 $\overline{7}$ 

集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が 加工対象物の切断予定ラインと沿うように、集光点におけるピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上でかつパルス幅が1μs以下の条件でレーザ光を照射 することにより、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部にクラック領域を含 む改質領域を形成する工程を備えることを特徴とする。

5

本発明に係るレーザ加工方法によれば、レーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸 が加工対象物の切断予定ラインと沿うように加工対象物にレーザ光を照射してい るので、上記本発明に係るレーザ加工方法と同様に、改質領域を効率的に形成で き、また、切断予定ラインに沿って加工対象物を精密に切断することができる。 本発明に係るレーザ加工方法は、1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の 集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が 加工対象物の切断予定ラインと沿うように、集光点におけるピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上でかつパルス幅が1μs以下の条件でレーザ光を照射

することにより、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に溶融処理領域を含

む改質領域を形成する工程を備えることを特徴とする。

15

10

本発明に係るレーザ加工方法によれば、レーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸 が加工対象物の切断予定ラインと沿うように加工対象物にレーザ光を照射してい るので、上記本発明に係るレーザ加工方法と同様に、改質領域を効率的に形成で き、また、切断予定ラインに沿って加工対象物を精密に切断することができる。 本発明に係るレーザ加工方法は、1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の 集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が 加工対象物の切断予定ラインと沿うように、集光点におけるピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1ns以下の条件でレーザ光を照射す ることにより、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に屈折率が変化した領 域である屈折率変化領域を含む改質領域を形成する工程を備えることを特徴とす

25

る。

20

本発明に係るレーザ加工方法によれば、レーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸 が加工対象物の切断予定ラインと沿うように加工対象物にレーザ光を照射してい るので、上記本発明に係るレーザ加工方法と同様に、改質領域を効率的に形成で き、また、切断予定ラインに沿って加工対象物を精密に切断することができる。

5

10

15

上記本発明に係るレーザ加工方法に適用できる態様は以下の通りである。 楕円率零の楕円偏光を有するレーザ光を用いることができる。楕円率零の場合、 、直線偏光となる。直線偏光によれば、改質領域の切断予定ラインに沿う方向の 寸法を最大限にしつつかつそれ以外の方向の寸法を最小限にすることが可能とな る。また、楕円偏光の楕円率を1/4波長板の方位角変化により調節することが できる。1/4波長板を用いれば、方位角を変化させるだけで楕円率を調節する ことができる。

改質領域を形成する工程後、1/2波長板によりレーザ光の偏光を略90°だ け回転させて、加工対象物にレーザ光を照射することができる。また、改質領域 を形成する工程後、加工対象物の厚さ方向を軸として、加工対象物を略90°だ け回転させて、加工対象物にレーザ光を照射することができる。これらにより、 加工対象物の表面に沿った方向に延びかつ改質領域と交差した他の改質領域を加 工対象物の内部に形成することができる。従って、例えば、X軸方向及びY軸方 向の切断予定ラインに沿った改質領域を効率的に形成することができる。

20

25

本発明に係るレーザ加工方法は、1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の 集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が 加工対象物の切断予定ラインに沿うようして、加工対象物にレーザ光を照射する ことにより、切断予定ラインに沿って加工対象物を切断する工程を備えることを 特徴とする。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、レーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸 が加工対象物の切断予定ラインと沿うように、加工対象物の内部に集光点を合わ せて加工対象物にレーザ光を照射している。よって、加工対象物を切断予定ライ

ンに沿って効率的に切断することが可能となる。本発明に係るレーザ加工方法は 、加工対象物にレーザ光を吸収させ、加工対象物を加熱溶融させることにより、 加工対象物を切断してもよい。また、本発明に係るレーザ加工方法は、加工対象 物にレーザ光を照射することにより多光子吸収を発生させ、これにより加工対象 物の内部に改質領域を形成し、改質領域を起点として加工対象物を切断してもよ い。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光を1以外の楕円 率の楕円偏光に調節する楕円率調節手段と、楕円率調節手段により調節されたパ ルスレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が加工対象物の切断予定ラインと沿う ように調節する長軸調節手段と、長軸調節手段により調節されたパルスレーザ光 の集光点のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレ ーザ光を集光する集光手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光 点を加工対象物の内部に合わせる手段と、切断予定ラインに沿ってパルスレーザ 光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、を備えることを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、上記本発明に係るレーザ加工方法と同様の理由により、加工対象物の表面に溶融や切断予定ラインから外れた不必要な 割れを発生させることなく、レーザ切断加工が可能となる。また、レーザ光の楕 円偏光を表す楕円の長軸が加工対象物の切断予定ラインと沿うように加工対象物 にレーザ光を照射しているので、上記本発明に係るレーザ加工方法と同様に、改 質領域を効率的に形成でき、また、切断予定ラインに沿って加工対象物を精密に 切断することができる。

上記本発明に係るレーザ加工装置に適用できる態様は以下の通りである。

楕円率調節手段により調節されたパルスレーザ光の偏光を略90°だけ回転調 節する90°回転調節手段を備えるようにすることができる。また、加工対象物 の厚さ方向を軸として加工対象物が載置される載置台を略90°だけ回転させる

10

5

20

25

15

回転手段を備えるようにすることができる。これらにより、パルスレーザ光の楕 円偏光を表す楕円の長軸を、加工対象物の表面に沿った方向に延びかつ切断予定 ラインと交差する方向に延びる他の切断予定ラインと沿うようにすることができ る。従って、例えば、X軸方向及びY軸方向の切断予定ラインに沿った改質領域 を効率的に形成することができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下であってかつ直線偏光 を有するパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパ ルスレーザ光の直線偏光の向きが加工対象物の切断予定ラインと沿うように調節 する直線偏光調節手段と、直線偏光調節手段により調節されたパルスレーザ光の 集光点のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレー ザ光を集光する集光手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点 を加工対象物の内部に合わせる手段と、切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光 の集光点を相対的に移動させる移動手段と、を備えることを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、上記本発明に係るレーザ加工方法と同 様の理由により、加工対象物の表面に溶融や切断予定ラインから外れた不必要な 割れを発生させることなく、レーザ切断加工が可能となる。また、本発明に係る レーザ加工装置によれば、上記本発明に係るレーザ加工方法と同様に、改質領域 を効率的に形成でき、また、切断予定ラインに沿って加工対象物を精密に切断す ることができる。

20

(3)本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ 光を出射するレーザ光源と、パルスレーザ光のパワー大きさの入力に基づいてレ ーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパワー調節 手段と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度 が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と 、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わ せる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相

15

10

5

25

対的に移動させる移動手段と、を備え、加工対象物の内部に集光点を合わせて1 パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することにより加工対象物の内部に 1つの改質スポットが形成され、パワー調節手段により調節されるパルスレーザ 光のパワーの大きさと改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係 記憶手段と、入力されたパルスレーザ光のパワーの大きさに基づいてこの大きさ のパワーで形成される改質スポットの寸法を相関関係記憶手段から選択する寸法 選択手段と、寸法選択手段により選択された改質スポットの寸法を表示する寸法 表示手段と、を備えることを特徴とする。

本発明者によれば、パルスレーザ光のパワーを小さくすると改質スポットが小 10 さくなるように制御でき、パルスレーザ光のパワーを大きくすると改質スポット が大きくなるように制御できることが分かった。改質スポットとは、1パルスの パルスレーザ光により形成される改質部分であり、改質スポットが集まることに より改質領域となる。改質スポットの寸法の制御は加工対象物の切断に影響を及 ぼす。すなわち、改質スポットが大きすぎると、加工対象物の切断予定ラインに 沿った切断の精度及び切断面の平坦性が悪くなる。一方、厚みが大きい加工対象 15 物に対して改質スポットが極端に小さすぎると加工対象物の切断が困難となる。 本発明に係るレーザ加工装置によれば、パルスレーザ光のパワーの大きさを調節 することにより、改質スポットの寸法の制御をすることができる。このため、切 断予定ラインに沿って精密に加工対象物を切断でき、また平坦な切断面を得るこ 20 とができる。

5

25

また、本発明に係るレーザ加工装置は、パルスレーザ光のパワーの大きさと改 **質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段を備える。入力** されたパルスレーザ光のパワーの大きさに基づいてこの大きさのパワーで形成さ れる改質スポットの寸法を相関関係記憶手段から選択し、選択された改質スポッ トの寸法を表示している。よって、レーザ加工装置に入力されたパルスレーザ光 のパワーの大きさにより形成される改質スポットの寸法をレーザ加工前に知るこ

とができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のビー クパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光す る集光用レンズと、開口数の大きさの入力に基づいて集光用レンズを含む光学系 の開口数の大きさを調節する開口数調節手段と、集光用レンズにより集光された パルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切 断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と 、を備え、加工対象物の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加 工対象物に照射することにより加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成さ れ、開口数調節手段により調節される開口数の大きさと改質スポットの寸法との 相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、入力された開口数の大きさに基づ いてこの大きさの開口数で形成される改質スポットの寸法を相関関係記憶手段か ら選択する寸法選択手段と、寸法選択手段により選択された改質スポットの寸法 を表示する寸法表示手段と、を備えることを特徴とする。

本発明者によれば、集光用レンズを含む光学系の開口数を大きくすると改質ス ポットを小さく制御でき、その開口数を小さくすると改質スポットを大きく制御 できることが分かった。よって、本発明に係るレーザ加工装置によれば、集光用 レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節することにより改質スポットの寸法 の制御をすることができる。

20

25

5

10

15

また、本発明に係るレーザ加工装置は、開口数の大きさと改質スポットの寸法 との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段を備える。入力された開口数の大 きさに基づいてこの大きさの開口数で形成される改質スポットの寸法を相関関係 記憶手段から選択し、選択された改質スポットの寸法を表示している。よって、 レーザ加工装置に入力された開口数の大きさにより形成される改質スポットの寸 法をレーザ加工前に知ることができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のビー クパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光す る集光用レンズを複数含みかつ複数の集光用レンズを選択可能なレンズ選択手段 とを備え、複数の集光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が異なり、レンズ 選択手段で選択された集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を 加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパル スレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段とを備え、加工対象物の内部 に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することによ り加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、複数の集光用レンズを含 む光学系の開口数の大きさと改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相 関関係記憶手段と、選択された集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさに基 づいてこの大きさの開口数で形成される改質スポットの寸法を相関関係記憶手段 から選択する寸法選択手段と、寸法選択手段により選択された改質スポットの寸 法を表示する寸法表示手段と、を備えることを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、改質スポットの寸法の制御をすること ができる。また、選択された集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさにより 形成される改質スポットの寸法をレーザ加工前に知ることができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、パルスレーザ光のパワー大きさの入力に基づいてレーザ光 源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパワー調節手段と 、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が1× 10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズと、 開口数の大きさの入力に基づいて集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを 調節する開口数調節手段と、集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集 光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿っ

10

5

15

25

20

てパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段とを備え、加工対象物 の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射するこ とにより加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、パワー調節手段に より調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさ及び開口数調節手段により調節 される開口数の大きさの組と改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相 関関係記憶手段と、入力されたパルスレーザ光のパワーの大きさに及び入力され た開口数の大きさに基づいてこれらの大きさで形成される改質スポットの寸法を 相関関係記憶手段から選択する寸法選択手段と、寸法選択手段により選択された 改質スポットの寸法を表示する寸法表示手段と、を備えることを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、パワーの調節と開口数の調節とを組み 合わせることができるので、改質スポットの寸法の制御できる大きさの種類を増 やすことが可能となる。また、上記本発明に係るレーザ加工装置と同様の理由に より、改質スポットの寸法をレーザ加工前に知ることができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、パルスレーザ光のパワー大きさの入力に基づいてレーザ光 源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパワー調節手段と 、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が1× 10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズを複 数含みかつ複数の集光用レンズを選択可能なレンズ選択手段とを備え、複数の集 光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が異なり、レンズ選択手段で選択され た集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点 を相対的に移動させる移動手段とを備え、加工対象物の内部に集光点を合わせて 1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することにより、加工対象物の内 部に1つの改質スポットが形成され、パワー調節手段により調節されるパルスレ ーザ光のパワーの大きさ及び複数の集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさ

5

10

15

25

20

の組と改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、入 力されたパルスレーザ光のパワーの大きさに及び選択された集光用レンズを含む 光学系の開口数の大きさに基づいてこれらの大きさで形成される改質スポットの 寸法を相関関係記憶手段から選択する寸法選択手段と、寸法選択手段により選択 された改質スポットの寸法を表示する寸法表示手段と、を備えることを特徴とす る。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、上記本発明に係るレーザ加工装置と同様の理由により、改質スポットの寸法の制御できる大きさの種類を増やすことが 可能となりかつ改質スポットの寸法をレーザ加工前に知ることができる。

以上説明したレーザ加工装置は、寸法選択手段で選択された寸法の改質スポットの画像を作成する画像作成手段と、画像作成手段により作成された画像を表示 する画像表示手段と、を備えるようにすることができる。これによれば、形成される改質スポットについてレーザ加工前に視覚的に把握することができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大き さを調節するパワー調節手段と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集 光点のビークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ 光を集光する集光手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を 加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパル スレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段とを備え、加工対象物の内部 に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することによ り加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、パワー調節手段により調 節されるパルスレーザ光のパワーの大きさと改質スポットの寸法との相関関係を 予め記憶した相関関係記憶手段と、改質スポットの寸法の入力に基づいてこの寸 法に形成できるパルスレーザ光のパワーの大きさを相関関係記憶手段から選択す るパワー選択手段とを備え、パワー調節手段はパワー選択手段により選択された

10

5

20

15

25

パワーの大きさとなるようにレーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワー の大きさを調節する、ことを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、パルスレーザ光のパワーの大きさと改 質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段を備える。改質 スポットの寸法の入力に基づいてこの寸法に形成できるパルスレーザ光のパワー の大きさを相関関係記憶手段から選択される。パワー調節手段はパワー選択手段 により選択されたパワーの大きさとなるようにレーザ光源から出射されるパルス レーザ光のパワーの大きさを調節する。よって、所望の寸法の改質スポットを形 成することができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピー クパワー密度が $1 \times 10^8$  (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光す る集光用レンズと、集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節する開口 数調節手段と、集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対 15 象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレー ザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段とを備え、加工対象物の内部に集光 点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することにより加工 対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、開口数調節手段により調節され る開口数の大きさと改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記 20 億手段と、改質スポットの寸法の入力に基づいてこの寸法に形成できる開口数の 大きさを相関関係記憶手段から選択する開口数選択手段とを備え、開口数調節手 段は開口数選択手段により選択された開口数の大きさとなるように集光用レンズ を含む光学系の開口数の大きさを調節する、ことを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、開口数の大きさと改質スポットの寸法 との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段を備える。改質スポットの寸法の 入力に基づいてこの寸法に形成できる開口数の大きさを相関関係記憶手段から選

10

5

25

択する。開口数調節手段は開口数選択手段により選択された開口数の大きさとな るように集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節する。よって、所望 の寸法の改質スポットを形成することができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のビー クパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光す る集光用レンズを複数含みかつ複数の集光用レンズを選択可能なレンズ選択手段 とを備え、複数の集光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が異なり、レンズ 選択手段で選択された集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を 加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパル スレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段とを備え、加工対象物の内部 に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することによ り加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、複数の集光用レンズの開 口数の大きさと改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手 段と、改質スポットの寸法の入力に基づいてこの寸法に形成できる開口数の大き さを相関関係記憶手段から選択する開口数選択手段とを備え、レンズ選択手段は 開口数選択手段により選択された開口数の大きさとなるように複数の集光用レン ズの選択をする、ことを特徴とする。

15

5

10

20

25

本発明に係るレーザ加工装置によれば、改質スポットの寸法の入力に基づいて この寸法に形成できる開口数の大きさを相関関係記憶手段から選択する。レンズ 選択手段は開口数選択手段により選択された開口数の大きさとなるように複数の 集光用レンズの選択をする。よって、所望の寸法の改質スポットを形成すること ができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大き さを調節するパワー調節手段と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集

光点のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ 光を集光する集光用レンズと、集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調 節する開口数調節手段と、集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光 点を加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿って パルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段とを備え、加工対象物の 内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射すること により加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、パワー調節手段によ り調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさ及び開口数調節手段により調節さ れる開口数の大きさの組と改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関 関係記憶手段と、改質スポットの寸法の入力に基づいてこの寸法に形成できるパ ワー及び開口数の大きさの組を相関関係記憶手段から選択する組選択手段とを備 え、パワー調節手段及び開口数調節手段は組選択手段により選択されたパワー及 び開口数の大きさとなるようにレーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワ ーの大きさ及び集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節する、ことを 特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、改質スポットの寸法の入力に基づいて この寸法に形成できるパワーの大きさ及び開口数の大きさの組み合わせを相関関 係記憶手段から選択する。そして、選択されたパワーの大きさ及び開口数の大き さとなるように、それぞれ、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワー の大きさ及び集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節する。よって、 所望の寸法の改質スポットを形成することができる。また、パワーの大きさ及び 開口数の大きさを組み合わせているので、改質スポットの寸法の制御できる大き さの種類を増やすことが可能である。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの 大きさを調節するパワー調節手段と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光

10

5

20

25

の集光点のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレ ーザ光を集光する集光用レンズを複数含みかつ複数の集光用レンズを選択可能な レンズ選択手段とを備え、複数の集光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が 異なり、レンズ選択手段で選択された集光用レンズにより集光されたパルスレー ザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ライ ンに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段とを備え、加 工対象物の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照 射することにより加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、パワー調 節手段により調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさ及び複数の集光用レン ズの開口数の大きさの組と改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関 関係記憶手段と、改質スポットの寸法の入力に基づいてこの寸法に形成できるパ ワー及び開口数の大きさの組を相関関係記憶手段から選択する組選択手段とを備 え、パワー調節手段及びレンズ選択手段は組選択手段により選択されたパワー及 び開口数の大きさとなるようにレーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワ ーの大きさの調節及び複数の集光用レンズの選択をする、ことを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、改質スポットの寸法の入力に基づいて この寸法に形成できるパワーの大きさ及び開口数の大きさの組み合わせを相関関 係記憶手段から選択する。選択されたパワーの大きさ及び開口数の大きさとなる ように、それぞれ、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさ の調節及び複数の集光用レンズの選択をする。よって、所望の寸法の改質スポッ トを形成することができる。また、パワーの大きさ及び開口数の大きさを組み合 わせているので、改質スポットの寸法の制御できる大きさの種類を増やすことが 可能である。

本発明に係るレーザ加工装置において、パワー選択手段により選択されたパワ ーの大きさを表示する表示手段、開口数選択手段により選択された開口数の大き さを表示する表示手段、組選択手段により選択された組のパワーの大きさ及び開

10

5

15

20

25

ロ数の大きさを表示する表示手段を備えるようにすることができる。これによれ ば、改質スポットの寸法の入力に基づいてレーザ加工装置が動作するときのパワ ー、開口数を知ることができる。

本発明に係るレーザ加工装置において、切断予定ラインに沿って加工対象物の 内部に複数の改質スポットを形成することができる。これらの改質スポットによ り改質領域が規定される。改質領域は加工対象物の内部においてクラックが発生 した領域であるクラック領域、加工対象物の内部において溶融処理した領域であ る溶融処理領域及び加工対象物の内部において屈折率が変化した領域である屈折 率変化領域のうち少なくともいずれか一つを含む。

なお、パワー調節手段の態様として、例えば、NDフィルター及び偏光フィル ターのうち少なくともいずれか一方を含む態様がある。また、レーザ光源が励起 用レーザを含み、かつレーザ加工装置が励起用レーザの駆動電流を制御する駆動 電流制御手段を備える態様もある。これらにより、パルスレーザ光のパワーの大 きさを調節できる。また、開口数調節手段の態様として、例えば、ビームエキス パンダ及び虹彩絞りのうち少なくともいずれか一方を含む態様がある。

本発明に係るレーザ加工方法は、パルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部 に合わせて、加工対象物にパルスレーザ光を照射することにより、加工対象物の 切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成す る第1工程と、パルスレーザ光のパワーを第1工程より大きく又は小さくなるよ うに調節し、かつパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて、加工 対象物にパルスレーザ光を照射することにより、加工対象物の他の切断予定ライ ンに沿って加工対象物の内部に多光子吸収による他の改質領域を形成する第2工 程と、を備えることを特徴とする。

また、本発明に係るレーザ加工方法は、パルスレーザ光の集光点を加工対象物 の内部に合わせて、加工対象物にパルスレーザ光を照射することにより、加工対 象物の切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を

10

5

20

15

25

 $\mathbf{21}$ 

形成する第1工程と、パルスレーザ光を集光する集光用レンズを含む光学系の開 口数を第1工程より大きく又は小さくなるように調節し、かつパルスレーザ光の 集光点を加工対象物の内部に合わせて、加工対象物にパルスレーザ光を照射する ことにより、加工対象物の他の切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に多光 子吸収による他の改質領域を形成する第2工程と、を備えることを特徴とする。

これら本発明に係るレーザ加工方法によれば、例えば、加工対象物の結晶方位 が原因で切断が容易な方向と切断が困難な方向とがある場合、切断が容易な方向 に形成する改質領域を構成する改質スポットの寸法を小さくし、切断が困難な方 向に形成する他の改質領域を構成する改質スポットの寸法を大きくする。これに より、切断が容易な方向では平坦な切断面を得ることができ、また切断が困難な 方向でも切断が可能となる。

(4)本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1μs以下のパルスレーザ 光を出射するレーザ光源と、周波数の大きさの入力に基づいてレーザ光源から出 射されるパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを調節する周波数調節手段と 、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のビークパワー密度が1× 10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、集光 手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手 段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、を備え、加工対象物の内部に集光点を合わせて1パルス のパルスレーザ光を加工対象物に照射することにより加工対象物の内部に1つの 改質スポットが形成され、加工対象物の内部に集光点を合わせかつ切断予定ライ ンに沿って集光点を相対的に移動させて複数パルスのパルスレーザ光を加工対象 物に照射することにより、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に複数の改 質スポットが形成され、入力された周波数の大きさに基づいて隣り合う改質スポ ット間の距離を演算する距離演算手段と、距離演算手段により演算された距離を 表示する距離表示手段と、を備えることを特徴とする。

5

15

20

10

25

 $\mathbf{22}$ 

本発明者によれば、パルスレーザ光の集光点の相対的移動速度が一定の場合、 パルスレーザ光の繰り返し周波数を小さくすると、1パルスのパルスレーザ光で 形成される改質部分(改質スポットという)と次の1パルスのパルスレーザ光で 形成される改質スポットとの距離が大きくなるように制御できることが分かった 。逆に、パルスレーザ光の繰り返し周波数を大きくするとこの距離が小さくなる ように制御できることが分かった。なお、本明細書ではこの距離を隣り合う改質 スポット間の距離又はピッチと表現する。

よって、パルスレーザ光の繰り返し周波数を大きく又は小さくする調節を行う ことにより、隣り合う改質スポット間の距離を制御できる。加工対象物の種類や 厚さ等に応じてこの距離を変えることにより、加工対象物に応じた切断加工が可 能となる。なお、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に複数の改質スポッ トが形成されることにより改質領域が規定される。

また、本発明に係るレーザ加工装置によれば、入力された周波数の大きさに基 づいて隣り合う改質スポット間の距離を演算し、演算された距離を表示している 。よって、レーザ加工装置に入力された周波数の大きさに基づいて形成される改 質スポットについて、レーザ加工前に隣り合う改質スポット間の距離を知ること ができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のビー クパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光す る集光手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物 の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光 の集光点を相対的に移動させる移動手段と、速度の大きさの入力に基づいて移動 手段によるパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節する速度調 節手段と、を備え、加工対象物の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレー ザ光を加工対象物に照射することにより、加工対象物の内部に1つの改質スボッ

5

15

10

20

25

トが形成され、加工対象物の内部に集光点を合わせかつ切断予定ラインに沿って 集光点を相対的に移動させて、複数パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射 することにより、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に複数の改質スポッ トが形成され、入力された速度の大きさに基づいて隣り合う改質スポット間の距 離を演算する距離演算手段と、距離演算手段により演算された距離を表示する距 離表示手段と、を備えることを特徴とする。

本発明者によれば、パルスレーザ光の繰り返し周波数が一定の場合、パルスレ ーザ光の集光点の相対的移動速度を小さくすると、隣り合う改質スポット間の距 離が小さくなるように制御でき、逆にパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度 を大きくすると隣り合う改質スポット間の距離が大きくなるように制御できるこ とが分かった。よって、パルスレーザ光の集光点の相対的移動速度を大きく又は 小さくする調節を行うことにより、隣り合う改質スポット間の距離を制御できる 。従って、加工対象物の種類や厚さ等に応じてこの距離を変えることにより、加 工対象物に応じた切断加工が可能となる。なお、パルスレーザ光の集光点の相対 的移動とは、パルスレーザ光の集光点を固定して加工対象物を移動させてもよい し、加工対象物を固定してパルスレーザ光の集光点を移動させてもよいし、両方 を移動させてもよい。

また、本発明に係るレーザ加工装置によれば、入力された速度の大きさに基づ いて隣り合う改質スポット間の距離を演算し、演算された距離を表示している。 よって、レーザ加工装置に入力された速度の大きさに基づいて形成される改質ス ポットについて、レーザ加工前に隣り合う改質スポット間の距離を知ることがで きる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、周波数の大きさの入力に基づいてレーザ光源から出射され るパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを調節する周波数調節手段と、レー ザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup>

15

5

10 ·

25

20

WO 02/22301

PCT/JP01/07954

(W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、集光手段に より集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、 加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動さ せる移動手段と、速度の大きさの入力に基づいて移動手段によるパルスレーザ光 の集光点の相対的移動速度の大きさを調節する速度調節手段と、を備え、加工対 象物の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射す ることにより、加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、加工対象物 の内部に集光点を合わせかつ切断予定ラインに沿って集光点を相対的に移動させ て、複数パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することにより、切断予定 ラインに沿って加工対象物の内部に複数の改質スポットが形成され、入力された 周波数の大きさと速度の大きさとに基づいて隣り合う改質スポット間の距離を演 算する距離演算手段と、距離演算手段により演算された距離を表示する距離表示 手段と、を備えることを特徴とする。

15

20

10

5

本発明に係るレーザ加工装置によれば、パルスレーザ光の繰り返し周波数の大 きさ及びパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさの両方を調節するこ とにより、隣り合う改質スポット間の距離を制御できる。これらの調節を組み合 わせることにより、この距離について制御できる大きさの種類を増やすことが可 能となる。また、本発明に係るレーザ加工装置によれば、レーザ加工前に隣り合 う改質スポット間の距離を知ることができる。

これらのレーザ加工装置において、レーザ加工装置により形成される改質スポ ットの寸法を予め記憶している寸法記憶手段と、寸法記憶手段に記憶された寸法 と距離演算手段により演算された距離とに基づいて、切断予定ラインに沿って形 成される複数の改質スポットの画像を作成する画像作成手段と、画像作成手段に より作成された画像を表示する画像表示手段と、を備えるようにすることができ る。これによれば、形成される複数の改質スポット、つまり改質領域についてレ ーザ加工前に視覚的に把握することができる。

25

5

10

15

PCT/JP01/07954

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波 数の大きさを調節する周波数調節手段と、レーザ光源から出射されたパルスレー ザ光の集光点のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパル スレーザ光を集光する集光手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の 集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿 ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、を備え、加工対 象物の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射す ることにより、加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、加工対象物 の内部に集光点を合わせかつ切断予定ラインに沿って集光点を相対的に移動させ て、複数パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することにより、切断予定 ラインに沿って加工対象物の内部に複数の改質スポットが形成され、隣り合う改 質スポット間の距離の大きさの入力に基づいて、隣り合う改質スポット間の距離 をこの大きさにするために、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返 し周波数の大きさを演算する周波数演算手段を備え、周波数調節手段は周波数演 算手段により演算された周波数の大きさとなるようにレーザ光源から出射される パルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを調節する、ことを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、隣り合う改質スポット間の距離の大き さの入力に基づいて、隣り合う改質スポット間の距離をこの大きさにするために 、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを演算し ている。周波数調節手段は周波数演算手段により演算された周波数の大きさとな るようにレーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを 調節している。よって、隣り合う改質スポット間の距離を所望の大きさにするこ とができる。

 $\mathbf{25}$ 

20

本発明に係るレーザ加工装置において、周波数演算手段により演算された周波 数の大きさを表示する周波数表示手段を備えるようにすることができる。これに

WO 02/22301

PCT/JP01/07954

よれば、隣り合う改質スポット間の距離の大きさの入力に基づいてレーザ加工装置を動作させる場合、レーザ加工前に周波数を知ることができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピー クパワー密度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光す る集光手段と、集光手段により集光されたバルスレーザ光の集光点を加工対象物 の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光 の集光点を相対的に移動させる移動手段と、移動手段によるパルスレーザ光の集 光点の相対的移動速度の大きさを調節する速度調節手段と、を備え、加工対象物 の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射するこ とにより、加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成され、加工対象物の内 部に集光点を合わせかつ切断予定ラインに沿って集光点を相対的に移動させて、 複数パルスのパルスレーザ光を加工対象物に照射することにより、切断予定ライ ンに沿って加工対象物の内部に複数の改質スポットが形成され、隣り合う改質ス ポット間の距離の大きさの入力に基づいて、隣り合う改質スポット間の距離をこ の大きさにするために、移動手段によるパルスレーザ光の集光点の相対的移動速 度の大きさを演算する速度演算手段と、を備え、速度調節手段は速度演算手段に より演算された相対的移動速度の大きさとなるように移動手段によるパルスレー ザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節する、ことを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工装置によれば、隣り合う改質スポット間の距離の大き さの入力に基づいて、隣り合う改質スポット間の距離をこの大きさにするために 、移動手段によるパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを演算して いる。速度調節手段は速度演算手段により演算された相対的移動速度の大きさと なるように移動手段によるパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを 調節している。よって、隣り合う改質スポット間の距離を所望の大きさにするこ とができる。

5

10

15

25

20

WO 02/22301

PCT/JP01/07954

本発明に係るレーザ加工装置において、速度演算手段により演算された相対的 移動速度の大きさを表示する速度表示手段を備えるようにすることができる。こ れによれば、隣り合う改質スポット間の距離の大きさの入力に基づいてレーザ加 工装置を動作させる場合、レーザ加工前に相対的移動速度を知ることができる。 本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波 数の大きさを調節する周波数調節手段と、レーザ光源から出射されたパルスレー ザ光の集光点のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパル スレーザ光を集光する集光手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の 集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿 ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、移動手段による パルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節する速度調節手段と、 を備え、加工対象物の内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を加工 対象物に照射することにより、加工対象物の内部に1つの改質スポットが形成さ れ、加工対象物の内部に集光点を合わせかつ切断予定ラインに沿って集光点を相 対的に移動させて、複数バルスのバルスレーザ光を加工対象物に照射することに より、切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に複数の改質スポットが形成さ れ、隣り合う改質スポット間の距離の大きさの入力に基づいて、隣り合う改質ス ポット間の距離をこの大きさにするために、レーザ光源から出射されるパルスレ ーザ光の繰り返し周波数の大きさと移動手段によるパルスレーザ光の集光点の相 対的移動速度の大きさとの組み合わせを演算する組み合わせ演算手段を備え、周 波数調節手段は組み合わせ演算手段により演算された周波数の大きさとなるよう にレーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを調節し 、速度調節手段は組み合わせ演算手段により演算された相対的移動速度の大きさ となるように移動手段によるパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさ を調節する、ことを特徴とする。

10

5

15

20

 $\mathbf{25}$ 

本発明に係るレーザ加工装置によれば、隣り合う改質スポット間の距離の大き さの入力に基づいて、隣り合う改質スポット間の距離をこの大きさにするために 、パルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさとパルスレーザ光の集光点の相対的 移動速度の大きさとの組み合わせを演算している。周波数調節手段及び速度調節 手段は演算された組み合わせの値となるように、パルスレーザ光の繰り返し周波 数の大きさ及びパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節してい る。よって、隣り合う改質スポット間の距離を所望の大きさにすることができる

本発明に係るレーザ加工装置において、組み合わせ演算手段により演算された 周波数の大きさ及び相対的移動速度の大きさを表示する表示手段を備えるように することもできる。これによれば、隣り合う改質スポット間の距離の大きさの入 力に基づいてレーザ加工装置を動作させる場合、レーザ加工前に周波数と相対的 移動速度との組み合わせを知ることができる。

上記のすべての本発明に係るレーザ加工装置により、切断予定ラインに沿って 加工対象物の内部に複数の改質スポットを形成することができる。これらの改質 スポットにより改質領域が規定される。改質領域は加工対象物の内部においてク ラックが発生した領域であるクラック領域、加工対象物の内部において溶融処理 した領域である溶融処理領域及び加工対象物の内部において屈折率が変化した領 域である屈折率変化領域のうち少なくともいずれか一つを含む。

上記のすべての本発明に係るレーザ加工装置によれば、隣り合う改質スポット 間の距離を調節できるので、改質領域を切断予定ラインに沿って連続的に形成し たり断続的に形成したりすることができる。改質領域を連続的に形成すると、連 続的に形成しない場合と比べて改質領域を起点とした加工対象物の切断が容易と なる。改質領域を断続的に形成すると、改質領域が切断予定ラインに沿って連続 していないので、切断予定ラインの箇所はある程度の強度を保持している。

(5)本発明に係るレーザ加工方法は、レーザ光の集光点を加工対象物の内部

10

5

20

 $\mathbf{25}$ 

に合わせて加工対象物にレーザ光を照射することにより、加工対象物の切断予定 ラインに沿って加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成し、かつ、 加工対象物に照射されるレーザ光の加工対象物への入射方向におけるレーザ光の 集光点の位置を変えることにより、改質領域を入射方向に沿って並ぶように複数 形成する工程を備える、ことを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物に照射されるレーザ光の加 工対象物への入射方向におけるレーザ光の集光点の位置を変えることにより、改 質領域を入射方向に沿って並ぶように複数形成している。このため、加工対象物 を切断する際に起点となる箇所を増やすことができる。従って、加工対象物の厚 みが比較的大きい場合等においても、加工対象物の切断が可能となる。なお、入 射方向としては、例えば加工対象物の厚み方向や厚み方向に直交する方向がある

本発明に係るレーザ加工方法は、レーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わ せて加工対象物にレーザ光を照射することにより、加工対象物の切断予定ライン に沿って加工対象物の内部に改質領域を形成し、かつ、加工対象物に照射される レーザ光の加工対象物への入射方向におけるレーザ光の集光点の位置を変えるこ とにより、改質領域を入射方向に沿って並ぶように複数形成する工程を備える、 ことを特徴とする。また、本発明に係るレーザ加工方法は、レーザ光の集光点に おけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上であってパルス幅が1µs 以下の条件で、レーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて加工対象物にレ ーザ光を照射することにより、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工対象物 の内部に改質領域を形成し、かつ、加工対象物に照射されるレーザ光の加工対象 物への入射方向におけるレーザ光の集光点の位置を変えることにより、改質領域 を入射方向におけるレーザ光の集光点の位置を変えることにより、改質領域 を入射方向に沿って並ぶように複数形成する工程を備える、ことを特徴とする。 これらの本発明に係るレーザ加工方法は、上記本発明に係るレーザ加工方法と 同様の理由により、加工対象物の表面に不必要な割れを発生させることなくかつ

10

5

15

20

25

その表面が溶融しないレーザ加工ができかつ加工対象物を切断する際に起点とな る箇所を増やすことができる。但し、改質領域の形成は多光子吸収が原因の場合 もあるし、他の原因の場合もある。

本発明に係るレーザ加工方法には以下の態様がある。

複数の改質領域は、加工対象物に照射されるレーザ光が入射する加工対象物の 入射面に対して遠い方から順に形成する、ようにすることができる。これによれ ば、入射面とレーザ光の集光点との間に改質領域がない状態で複数の改質領域を 形成できる。よって、レーザ光が既に形成された改質領域により散乱されること はないので、各改質領域を均一に形成することができる。

なお、改質領域は、加工対象物の内部においてクラックが発生した領域である クラック領域、内部において溶融処理した領域である溶融処理領域及び内部にお いて屈折率が変化した領域である屈折率変化領域のうち少なくともいずれか一つ を含む。

(6)本発明に係るレーザ加工方法は、レーザ光の集光点を加工対象物のレー ザ光の入射面を越して加工対象物の内部に合わせかつ加工対象物の厚み方向にお いて厚みの半分の位置より入射面に近い位置又は遠い位置に調節して、加工対象 物にレーザ光を照射することにより、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工 対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成する工程を備えることを特徴と する。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、レーザ光の集光点を加工対象物の厚み 方向において厚みの半分の位置より入射面に近い位置に調節すると改質領域は加 工対象物の内部中の入射面(例えば表面)側に形成され、一方、入射面に遠い位 置に調節すると改質領域は加工対象物の内部中の入射面と対向する面(例えば裏 面)側に形成される。切断予定ラインに沿った割れを加工対象物の表面又は裏面 に生じさせると加工対象物を容易に切断できる。本発明に係るレーザ加工方法に よれば、改質領域を加工対象物の内部中の表面側又は裏面側に形成できる。よっ

10

15

20

5

#### WO 02/22301

PCT/JP01/07954

て、切断予定ラインに沿った割れを表面又は裏面に形成されやすくすることがで きるので、容易に加工対象物を切断することができる。その結果、本発明に係る レーザ加工方法によれば効率のよい切断が可能となる。

本発明に係るレーザ加工方法おいて、入射面には電子デバイス及び電極パター ンのうち少なくとも一方が形成されており、加工対象物に照射されるレーザ光の 集光点は厚み方向において厚みの半分の位置より入射面に近い位置に調節される 、ようにすることができる。本発明に係るレーザ加工方法によれば、改質領域か らクラックを加工対象物の入射面(例えば表面)及び対向する面(例えば裏面) 方向に成長させることにより、加工対象物が切断される。改質領域を入射面側に 形成すると、改質領域と入射面の距離が比較的短いので、クラックの成長方向の ずれを小さくできる。よって、加工対象物の入射面に電子デバイスや電極パター ンが形成されている場合、電子デバイス等の損傷させることなく切断が可能とな る。なお、電子デバイスとは半導体素子、液晶等の表示装置、圧電素子等を意味 する。

本発明に係るレーザ加工方法は、レーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて加工対象物にレーザ光を照射することにより、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成する第1工程と、第1工程後、レーザ光の集光点を加工対象物の厚み方向において第1工程におけるレーザ光の集光位置と異なる位置に加工対象物の内部に合わせて加工対象物に
レーザ光を照射することにより、加工対象物の他の切断予定ラインに沿って加工対象物の内部に多光子吸収による他の改質領域と立体交差するように形成する第2工程と、を備えることを特徴とする。

本発明に係るレーザ加工方法によれば、加工対象物の切断面どうしが交差する 切断において、切断面どうしの交差場所となる箇所で改質領域と他の改質領域と が重畳しないので、交差場所となる箇所の切断精度の低下を防ぐことができる。 これにより、精度のよい切断が可能となる。

10

5

# 25

本発明に係るレーザ加工方法において、他の改質領域を改質領域よりも加工対 象物のレーザ光の入射面側に形成する、ことができる。これによれば、交差場所 となる箇所において他の改質領域形成時に照射されるレーザ光が改質領域により 散乱されることはないので、他の改質領域を均一に形成することができる。

以上説明した本発明に係るレーザ加工方法には以下の態様がある。

5

10

加工対象物にレーザ光を照射する条件を、レーザ光の集光点におけるピークパ ワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上であってパルス幅が1µs以下とすること により、加工対象物の内部にクラック領域を含む改質領域を形成することもでき る。これによれば、加工対象物の内部では多光子吸収による光学的損傷という現 象が発生する。この光学的損傷により加工対象物の内部に熱ひずみが誘起され、 これにより加工対象物の内部にクラック領域が形成される。このクラック領域は 上記改質領域の一例である。このレーザ加工方法の加工対象物としては、例えば 、ガラスを含む部材がある。なお、ピークパワー密度とは、パルスレーザ光の集 光点の電界強度を意味する。

加工対象物にレーザ光を照射する条件を、レーザ光の集光点におけるピークパ ワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上であってパルス幅が1µs以下とすること により、加工対象物の内部に溶融処理領域を含む改質領域を形成することもでき る。これによれば、加工対象物の内部は多光子吸収によって局所的に加熱される 。この加熱により加工対象物の内部に溶融処理領域が形成される。この溶融処理 領域は上記改質領域の一例である。このレーザ加工方法の加工対象物としては、 例えば、半導体材料を含む部材がある。

加工対象物にレーザ光を照射する条件を、レーザ光の集光点におけるピークパ ワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上であってパルス幅が1ns以下とすることに より、加工対象物の内部に屈折率が変化した領域である屈折率変化領域を含む改 質領域を形成することもできる。このようにパルス幅を極めて短くして、多光子 吸収を加工対象物の内部に起こさせると、多光子吸収によるエネルギーが熱エネ

15

20

25

ルギーに転化せずに、加工対象物の内部にはイオン価数変化、結晶化又は分極配 向等の永続的な構造変化が誘起されて屈折率変化領域が形成される。この屈折率 変化領域は上記改質領域の一例である。このレーザ加工方法の加工対象物として は、例えば、ガラスを含む部材である。

5

加工対象物に照射されるレーザ光の集光点の厚み方向における位置の調節は、 加工対象物に照射されるレーザ光の集光点の厚み方向における所望の位置を入射 面から内部までの距離とし、この距離を加工対象物に照射されるレーザ光に対す る加工対象物の屈折率で除することにより、厚み方向における加工対象物の相対 的移動量のデータを演算する演算工程と、加工対象物に照射されるレーザ光の集 光点を入射面に位置させるのに必要な厚み方向における加工対象物の他の相対的 10 移動量のデータを演算する他の演算工程と、他の相対的移動量のデータに基づい て加工対象物を厚み方向に相対的に移動させる移動工程と、移動工程後、相対的 移動量のデータに基づいて加工対象物を厚み方向に相対的に移動させる他の移動 工程と、を含むようにすることができる。これによれば、加工対象物の厚み方向 におけるレーザ光の集光点の位置を、入射面を基準として加工対象物の内部の所 定位置に調節している。すなわち、入射面を基準とする場合、加工対象物の厚み 方向における加工対象物の相対的移動量と加工対象物に照射されるレーザ光に対 する加工対象物の屈折率との積が入射面からレーザ光の集光点までの距離となる 。よって、入射面から加工対象物の内部までの距離を、上記屈折率で除すること により得られた相対的移動量だけ加工対象物を移動させれば、レーザ光の集光点 を加工対象物の厚み方向における所望の位置に合わせることができる。

本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出 射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピー クパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光す る集光手段と、加工対象物の切断予定ラインに沿って集光手段により集光された パルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、集光手段により集光

15

20

 $\mathbf{25}$ 

されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部の所望の位置に合わせるため の厚み方向における加工対象物の相対的移動量のデータであり、所望の位置をレ ーザ光源から出射されたパルスレーザ光が加工対象物に入射する入射面から内部 までの距離とし、この距離をレーザ光源から出射されるパルスレーザ光に対する 加工対象物の屈折率で除することにより得られた相対的移動量のデータを記憶す る記憶手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を入射面に合 わせるのに必要な厚み方向における加工対象物の他の相対的移動量のデータを演 算する演算手段と、記憶手段により記憶された相対的移動量のデータ及び演算手 段により演算された他の相対的移動量のデータに基づいて加工対象物を厚み方向 に相対的に移動させる他の移動手段と、を備えることを特徴とする。

また、本発明に係るレーザ加工装置は、パルス幅が1μs以下のパルスレーザ 光を出射するレーザ光源と、レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点 のピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を 集光する集光手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工 対象物の内部に合わせる手段と、集光手段により集光されたパルスレーザ光の集 光点の位置を加工対象物の厚みの範囲内で調節する手段と、加工対象物の切断予 定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、を 備えることを特徴とする。

20

5

10

15

これらの本発明に係るレーザ加工装置によれば、上記本発明に係るレーザ加工 方法と同様の理由により、加工対象物の表面に溶融や切断予定ラインから外れた 不必要な割れを発生させることのないレーザ加工や、加工対象物の内部において 加工対象物の厚み方向におけるパルスレーザ光の集光点の位置を制御したレーザ 加工が可能となる。

## **25** 図面の簡単な説明

図1は本実施形態に係るレーザ加工方法によってレーザ加工中の加工対象物の

平面図である。

図2は図1に示す加工対象物のⅡ−Ⅱ線に沿った断面図である。

図3は本実施形態に係るレーザ加工方法によるレーザ加工後の加工対象物の平 面図である。

図4は図3に示す加工対象物のIV-IV線に沿った断面図である。

図5は図3に示す加工対象物のV-V線に沿った断面図である。

図6は本実施形態に係るレーザ加工方法によって切断された加工対象物の平面 図である。

図7は本実施形態に係るレーザ加工方法における電界強度とクラックの大きさ との関係を示すグラフである。

図8は本実施形態に係るレーザ加工方法の第1工程における加工対象物の断面 図である。

図9は本実施形態に係るレーザ加工方法の第2工程における加工対象物の断面 図である。

15 図10は本実施形態に係るレーザ加工方法の第3工程における加工対象物の断 面図である。

図11は本実施形態に係るレーザ加工方法の第4工程における加工対象物の断 面図である。

図12は本実施形態に係るレーザ加工方法により切断されたシリコンウェハの 一部における断面の写真を表した図である。

図13は本実施形態に係るレーザ加工方法におけるレーザ光の波長とシリコン 基板の内部の透過率との関係を示すグラフである。

図14は本実施形態の第1例に係るレーザ加工方法に使用できるレーザ加工装置の概略構成図である。

図15は本実施形態の第1例に係るレーザ加工方法を説明するためのフローチ ャートである。

10

5

36

25

図16は本実施形態の第1例に係るレーザ加工方法により切断可能なパターン を説明するための加工対象物の平面図である。

図17はレーザ光源が複数に関する本実施形態の第1例に係るレーザ加工方法 を説明する模式図である。

図18はレーザ光源が複数に関する本実施形態の第1例に係る他のレーザ加工 方法を説明する模式図である。

図19は本実施形態の第2例において、ウェハシートに保持された状態の圧電 素子ウェハを示す概略平面図である。

図20は本実施形態の第2例において、ウェハシートに保持された状態の圧電 素子ウェハを示す概略断面図である。

図21は本実施形態の第2例に係る切断方法を説明するためのフローチャート である。

図22は本実施形態の第2例に係る切断方法によりレーザ光が照射されている 光透過性材料の断面図である。

図23は本実施形態の第2例に係る切断方法によりレーザ光が照射された光透 過性材料の平面図である。

図24は図23に示す光透過性材料のXXIV-XXIV線に沿った断面図である

図25は図23に示す光透過性材料のXXV-XXV線に沿った断面図である。

図26は集光点の移動速度を遅くした場合における図23に示す光透過性材料のXXV-XXV線に沿った断面図である。

図27は集光点の移動速度をさらに遅くした場合における図23に示す光透過 性材料のXXV-XXV線に沿った断面図である。

図28は本実施形態の第2例に係る切断方法の第1工程を示す圧電素子ウェハ 等の断面図である。

図29は本実施形態の第2例に係る切断方法の第2工程を示す圧電素子ウェハ

15

10

5

20

25

等の断面図である。

図30は本実施形態の第2例に係る切断方法の第3工程を示す圧電素子ウェハ 等の断面図である。

図31は本実施形態の第2例に係る切断方法の第4工程を示す圧電素子ウェハ 等の断面図である。

図32は本実施形態の第2例に係る切断方法の第5工程を示す圧電素子ウェハ 等の断面図である。

図33は直線偏光のパルスレーザ光を照射することにより内部にクラック領域 が形成されたサンプルの平面の写真を表した図である。

図34は円偏光のパルスレーザ光を照射することにより内部にクラック領域が 形成されたサンプルの平面の写真を表した図である。

図35は図33に示すサンプルのXXXV-XXXV線に沿った断面図である。

図36は図34に示すサンプルのXXXVI-XXXVI線に沿った断面図である。

図37は本実施形態の第3例に係るレーザ加工方法によりクラック領域が形成 された加工対象物の切断予定ラインに沿った部分の平面図である。

図38は比較となるレーザ加工方法によりクラック領域が形成された加工対象 物の切断予定ラインに沿った部分の平面図である。

図39は本実施形態の第3例に係る楕円偏光をしたレーザ光とそれにより形成 されるクラック領域を示す図である。

20

 $\mathbf{25}$ 

15

5

10

図41は本実施形態の第3例に係る楕円率調節部に含まれる1/4波長板の斜

図40は本実施形態の第3例に係るレーザ加工装置の概略構成図である。

視図である。

図42は本実施形態の第3例に係る90°回転調節部に含まれる1/2波長板 の斜視図である。

図43は本実施形態の第3例に係るレーザ加工方法を説明するためのフローチ ャートである。

5

10

PCT/JP01/07954

図44は本実施形態の第3例に係るレーザ加工方法により楕円偏光を有するレ ーザ光が照射されたシリコンウェハの平面図である。

図45は本実施形態の第3例に係るレーザ加工方法により直線偏光を有するレ ーザ光が照射されたシリコンウェハの平面図である。

図46は図44に示すシリコンウェハに本実施形態の第3例に係るレーザ加工 方法により楕円偏光を有するレーザ光が照射されたシリコンウェハの平面図であ る。

図47は図45に示すシリコンウェハに本実施形態の第3例に係るレーザ加工 方法により直線偏光を有するレーザ光が照射されたシリコンウェハの平面図であ る。

図48は本実施形態の第4例に係るレーザ加工装置の概略構成図である。

図49は図44に示すシリコンウェハに本実施形態の第4例に係るレーザ加工 方法により楕円偏光を有するレーザ光が照射されたシリコンウェハの平面図であ る。

## 15 図50は本実施形態の第5例に係るレーザ加工方法を用いてクラックスポット を比較的大きく形成した場合の加工対象物の平面図である。

図51は図50に示す切断予定ライン上のLI-LIに沿って切断した断面図である。

図52は図50に示す切断予定ラインと直交するLII-LIIに沿って切断した断面図である。

図53は図50に示す切断予定ラインと直交するLIII-LIIIに沿って切断した 断面図である。

図54は図50に示す切断予定ラインと直交するLIV-LIVに沿って切断した断 面図である。

図55は図50に示す加工対象物を切断予定ラインに沿って切断した平面図で ある。

25

図56は本実施形態の第5例に係るレーザ加工方法を用いてクラックスポット を比較的小さく形成した場合の切断予定ラインに沿った加工対象物の断面図であ る。

図57は図56に示す加工対象物を切断予定ラインに沿って切断した平面図で ある。

図58は所定の開口数の集光用レンズを用いてパルスレーザ光が加工対象物の 内部に集光されている状態を示す加工対象物の断面図である。

図59は図58に示すレーザ光の照射による多光子吸収が原因で形成されたク ラックスポットを含む加工対象物の断面図である。

図60は図58に示す例より大きい開口数の集光用レンズを用いた場合の加工 対象物の断面図である。

図61は図60に示すレーザ光の照射による多光子吸収が原因で形成されたク ラックスポットを含む加工対象物の断面図である。

図62は図58に示す例より小さいパワーのパルスレーザ光を用いた場合の加 工対象物の断面図である。

図63は図62に示すレーザ光の照射による多光子吸収が原因で形成されたク ラックスポットを含む加工対象物の断面図である。

図64は図60に示す例より小さいパワーのパルスレーザ光を用いた場合の加 工対象物の断面図である。

図65は図64に示すレーザ光の照射による多光子吸収が原因で形成されたク ラックスポットを含む加工対象物の断面図である。

図66は図57に示す切断予定ラインと直交するLXVI-LXVIに沿って切断した断面図である。

図67は本実施形態の第5例に係るレーザ加工装置の概略構成図である。

図68は本実施形態の第5例に係るレーザ加工装置に備えられる全体制御部の 一例の一部分を示すブロック図である。

10

5

20

25

図69は本実施形態の第5例に係るレーザ加工装置の全体制御部に含まれる相 関関係記憶部のテーブルの一例を示す図である。

図70は本実施形態の第5例に係るレーザ加工装置の全体制御部に含まれる相 関関係記憶部のテーブルの他の例を示す図である。

図71は本実施形態の第5例に係るレーザ加工装置の全体制御部に含まれる相 関関係記憶部のテーブルのさらに他の例を示す図である。

図72は本実施形態の第6例に係るレーザ加工装置の概略構成図である。

図73はビームエキスパンダが配置されていない場合の集光用レンズによるレ ーザ光の集光を示す図である。

図74はビームエキスバンダが配置されている場合の集光用レンズによるレー ザ光の集光を示す図である。

図75は本実施形態の第7例に係るレーザ加工装置の概略構成図である。

図76は虹彩絞りが配置されていない場合の集光用レンズによるレーザ光の集 光を示す図である。

図77は虹彩絞りが配置されている場合の集光用レンズによるレーザ光の集光 を示す図である。

図78は本実施形態のレーザ加工装置の変形例に備えられる全体制御部の一例 のブロック図である。

図79は本実施形態のレーザ加工装置の変形例に備えられる全体制御部の他の 例のブロック図である。

図80は本実施形態のレーザ加工装置の変形例に備えられる全体制御部のさら に他の例のブロック図である。

図81は本実施形態の第8例に係るレーザ加工によりクラック領域が形成され た加工対象物の切断予定ラインに沿った部分の一例の平面図である。

25

図82は本実施形態の第8例に係るレーザ加工によりクラック領域が形成され た加工対象物の切断予定ラインに沿った部分の他の例の平面図である。

15

20

10

図83は本実施形態の第8例に係るレーザ加工によりクラック領域が形成され た加工対象物の切断予定ラインに沿った部分のさらに他の例の平面図である。

図84は本実施形態の第8例に係るレーザ加工装置のレーザ光源に備えられる Qスイッチレーザの概略構成図である。

図85は本実施形態の第8例に係るレーザ加工装置の全体制御部の一例の一部 分を示すブロック図である。

図86は本実施形態の第8例に係るレーザ加工装置の全体制御部の他の例の一 部分を示すブロック図である。

図87は本実施形態の第8例に係るレーザ加工装置の全体制御部のさらに他の 例の一部分を示すブロック図である。

図88は本実施形態の第8例に係るレーザ加工装置の全体制御部のさらに他の 例の一部分を示すブロック図である。

図89は本実施形態の第9例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物の内部 にクラック領域が形成された加工対象物の一例の斜視図である。

図90は図89に示すクラック領域から延びたクラックが形成された加工対象 物の斜視図である。

図91は本実施形態の第9例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物の内部 にクラック領域が形成された加工対象物の他の例の斜視図である。

図92は本実施形態の第9例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物の内部 にクラック領域が形成された加工対象物のさらに他の例の斜視図である。

図93はレーザ光の集光点が加工対象物の表面に位置している状態を示す図で ある。

図94はレーザ光の集光点が加工対象物の内部に位置している状態を示す図で ある。

図95は本実施形態の第9例に係るレーザ加工方法を説明するためのフローチ ャートである。

42

10

15

20

25

WO 02/22301

図96は本実施形態の第10例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物の内 部にクラック領域が形成された加工対象物の一例の斜視図である。

図97は図96に示す加工対象物の部分断面図である。

図98は本実施形態の第10例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物の内 部にクラック領域が形成された加工対象物の他の例の斜視図である。

図99は図98に示す加工対象物の部分断面図である。

図100は本実施形態の第10例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物の 内部にクラック領域が形成された加工対象物のさらに他の例の斜視図である。

10 発明を実施するための最良の形態

以下、本発明の好適な実施形態について図面を用いて説明する。本実施形態に 係るレーザ加工方法及びレーザ加工装置は、多光子吸収により改質領域を形成し ている。多光子吸収はレーザ光の強度を非常に大きくした場合に発生する現象で ある。まず、多光子吸収について簡単に説明する。

材料の吸収のバンドギャップEgよりも光子のエネルギーhレが小さいと光学的 に透明となる。よって、材料に吸収が生じる条件はhレ>Egである。しかし、光 学的に透明でも、レーザ光の強度を非常に大きくするとnhレ>Egの条件 (n= 2,3,4,・・・である)で材料に吸収が生じる。この現象を多光子吸収とい う。パルス波の場合、レーザ光の強度はレーザ光の集光点のピークパワー密度 ( W/cm<sup>2</sup>)で決まり、例えばピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上の条件 で多光子吸収が生じる。ピークパワー密度は、(集光点におけるレーザ光の1パ ルス当たりのエネルギー)÷(レーザ光のビームスポット断面積×パルス幅)に より求められる。また、連続波の場合、レーザ光の強度はレーザ光の集光点の電 界強度 (W/cm<sup>2</sup>)で決まる。

このような多光子吸収を利用する本実施形態に係るレーザ加工の原理について 図1~図6を用いて説明する。図1はレーザ加工中の加工対象物1の平面図であ

15

5

20

り、図2は図1に示す加工対象物1のⅡ-Ⅱ線に沿った断面図であり、図3はレ ーザ加工後の加工対象物1の平面図であり、図4は図3に示す加工対象物1の IV-IV線に沿った断面図であり、図5は図3に示す加工対象物1のV-V線に沿 った断面図であり、図6は切断された加工対象物1の平面図である。

図1及び図2に示すように、加工対象物1の表面3には切断予定ライン5があ る。切断予定ライン5は直線状に延びた仮想線である。本実施形態に係るレーザ 加工は、多光子吸収が生じる条件で加工対象物1の内部に集光点Pを合わせてレ ーザ光Lを加工対象物1に照射して改質領域7を形成する。なお、集光点とはレ ーザ光Lが集光した箇所のことである。

レーザ光Lを切断予定ライン5に沿って(すなわち矢印A方向に沿って)相対 10 的に移動させることにより、集光点Pを切断予定ライン5に沿って移動させる。 これにより、図3~図5に示すように改質領域7が切断予定ライン5に沿って加 工対象物1の内部にのみ形成される。本実施形態に係るレーザ加工方法は、加工 対象物1がレーザ光Lを吸収することにより加工対象物1を発熱させて改質領域 7を形成するのではない。加工対象物1にレーザ光Lを透過させ加工対象物1の 内部に多光子吸収を発生させて改質領域7を形成している。よって、加工対象物 1の表面3ではレーザ光Lがほとんど吸収されないので、加工対象物1の表面3 が溶融することはない。

加工対象物1の切断において、切断する箇所に起点があると加工対象物1はそ の起点から割れるので、図6に示すように比較的小さな力で加工対象物1を切断 することができる。よって、加工対象物1の表面3に不必要な割れを発生させる ことなく加工対象物1の切断が可能となる。

なお、改質領域を起点とした加工対象物の切断は、次の二通りが考えられる。 一つは、改質領域形成後、加工対象物に人為的な力が印加されることにより、改 質領域を起点として加工対象物が割れ、加工対象物が切断される場合である。こ れは、例えば加工対象物の厚みが大きい場合の切断である。人為的な力が印加さ

15

5

20

25

れるとは、例えば、加工対象物の切断予定ラインに沿って加工対象物に曲げ応力 やせん断応力を加えたり、加工対象物に温度差を与えることにより熱応力を発生 させたりすることである。他の一つは、改質領域を形成することにより、改質領 域を起点として加工対象物の断面方向(厚さ方向)に向かって自然に割れ、結果 的に加工対象物が切断される場合である。これは、例えば加工対象物の厚みが小 さい場合、改質領域が1つでも可能であり、加工対象物の厚みが大きい場合、厚 さ方向に複数の改質領域を形成することで可能となる。なお、この自然に割れる 場合も、切断する箇所の表面上において、改質領域が形成されていない部分まで 割れが先走ることがなく、改質部を形成した部分のみを割断することができるの で、割断を制御よくすることができる。近年、シリコンウェハ等の半導体ウェハ の厚さは薄くなる傾向にあるので、このような制御性のよい割断方法は大変有効 である。

さて、本実施形態において多光子吸収により形成される改質領域として、次の (1)~(3)がある。

15

10

5

(1) 改質領域が一つ又は複数のクラックを含むクラック領域の場合

レーザ光を加工対象物(例えばガラスやLiTaO<sub>3</sub>からなる圧電材料)の内部に 集光点を合わせて、集光点における電界強度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつ パルス幅が1µs以下の条件で照射する。このパルス幅の大きさは、多光子吸収 を生じさせつつ加工対象物表面に余計なダメージを与えずに、加工対象物の内部 にのみクラック領域を形成できる条件である。これにより、加工対象物の内部に は多光子吸収による光学的損傷という現象が発生する。この光学的損傷により加 工対象物の内部に熱ひずみが誘起され、これにより加工対象物の内部にクラック 領域が形成される。電界強度の上限値としては、例えば1×10<sup>12</sup>(W/cm<sup>2</sup>) である。パルス幅は例えば1ns~200nsが好ましい。なお、多光子吸収によ るクラック領域の形成は、例えば、第45回レーザ熱加工研究会論文集(199 8年、12月)の第23頁~第28頁の「固体レーザー高調波によるガラス基板

25

20

の内部マーキング」に記載されている。

本発明者は、電界強度とクラックの大きさとの関係を実験により求めた。実験 条件は次ぎの通りである。

(A) 加工対象物:パイレックスガラス (厚さ700μm)

(B) レーザ

光源:半導体レーザ励起Nd:YAGレーザ

波長:1064nm

レーザ光スポット断面積:3.14×10<sup>-8</sup>cm<sup>2</sup>

発振形態:Qスイッチパルス

10 繰り返し周波数:100kHz

パルス幅:30ns

出力:出力<1mJ/パルス

レーザ光品質:TEM<sub>00</sub>

偏光特性:直線偏光

15 (C) 集光用レンズ

レーザ光波長に対する透過率:60パーセント

(D) 加工対象物が載置される載置台の移動速度:100mm/秒

なお、レーザ光品質がTEM<sub>00</sub>とは、集光性が高くレーザ光の波長程度まで集 光可能を意味する。

20

25

5

図7は上記実験の結果を示すグラフである。横軸はピークパワー密度であり、 レーザ光がパルスレーザ光なので電界強度はピークパワー密度で表される。縦軸 は1パルスのレーザ光により加工対象物の内部に形成されたクラック部分(クラ ックスポット)の大きさを示している。クラックスポットが集まりクラック領域 となる。クラックスポットの大きさは、クラックスポットの形状のうち最大の長 さとなる部分の大きさである。グラフ中の黒丸で示すデータは集光用レンズ(C )の倍率が100倍、開口数(NA)が0.80の場合である。一方、グラフ中

の白丸で示すデータは集光用レンズ(C)の倍率が50倍、開口数(NA)が0 .55の場合である。ピークパワー密度が10<sup>11</sup>(W/cm<sup>2</sup>)程度から加工対象 物の内部にクラックスポットが発生し、ピークパワー密度が大きくなるに従いク ラックスポットも大きくなることが分かる。

次に、本実施形態に係るレーザ加工において、クラック領域形成による加工対 象物の切断のメカニズムについて図8~図11を用いて説明する。図8に示すよ うに、多光子吸収が生じる条件で加工対象物1の内部に集光点Pを合わせてレー ザ光Lを加工対象物1に照射して切断予定ラインに沿って内部にクラック領域9 を形成する。クラック領域9は一つ又は複数のクラックを含む領域である。図9 に示すようにクラック領域9を起点としてクラックがさらに成長し、図10に示 すようにクラック領域9を起点としてクラックがさらに成長し、図10に示 すようにクラックが加工対象物1の表面3と裏面21に到達し、図11に示すよ うに加工対象物1が割れることにより加工対象物1が切断される。加工対象物の 表面と裏面に到達するクラックは自然に成長する場合もあるし、加工対象物に力 が印加されることにより成長する場合もある。

15

10

5

(2) 改質領域が溶融処理領域の場合

レーザ光を加工対象物(例えばシリコンのような半導体材料)の内部に集光点 を合わせて、集光点における電界強度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス 幅が1µs以下の条件で照射する。これにより加工対象物の内部は多光子吸収に よって局所的に加熱される。この加熱により加工対象物の内部に溶融処理領域が 形成される。溶融処理領域とは一旦溶融後再固化した領域、溶融状態中の領域及 び溶融から再固化する状態中の領域のうち少なくともいずれか一つを意味する。 また、溶融処理領域相変化した領域や結晶構造が変化した領域ということもでき る。また、溶融処理領域とは単結晶構造、非晶質構造、多結晶構造において、あ る構造が別の構造に変化した領域ということもできる。つまり、例えば、単結晶 構造から非晶質構造に変化した領域、単結晶構造から多結晶構造に変化した領域 、単結晶構造から非晶質構造及び多結晶構造を含む構造に変化した領域を意味す

25

20

る。加工対象物がシリコン単結晶構造の場合、溶融処理領域は例えば非晶質シリ コン構造である。なお、電界強度の上限値としては、例えば1×10<sup>12</sup>( W/cm<sup>2</sup>)である。パルス幅は例えば1ns~200nsが好ましい。

本発明者は、シリコンウェハの内部で溶融処理領域が形成されることを実験に より確認した。実験条件は次ぎの通りである。

(A) 加工対象物:シリコンウェハ(厚さ350µm、外径4インチ)

(B) レーザ

光源:半導体レーザ励起Nd:YAGレーザ

波長:1064nm

レーザ光スポット断面積:3.14×10<sup>-8</sup>cm<sup>2</sup>

発振形態:Qスイッチパルス

繰り返し周波数:100kHz

パルス幅:30ns

出力:20 $\mu$ J/パルス

レーザ光品質:TEM<sub>00</sub>

偏光特性:直線偏光

(C) 集光用レンズ倍率:50倍

NA: 0. 55

20

5

10

15

レーザ光波長に対する透過率:60パーセント

(D) 加工対象物が載置される載置台の移動速度:100mm/秒

図12は上記条件でのレーザ加工により切断されたシリコンウェハの一部にお ける断面の写真を表した図である。シリコンウェハ11の内部に溶融処理領域1 3が形成されている。なお、上記条件により形成された溶融処理領域の厚さ方向 の大きさは100 μm程度である。

25

溶融処理領域13が多光子吸収により形成されたことを説明する。図13は、

レーザ光の波長とシリコン基板の内部の透過率との関係を示すグラフである。た だし、シリコン基板の表面側と裏面側それぞれの反射成分を除去し、内部のみの 透過率を示している。シリコン基板の厚みtが50 $\mu$ m、100 $\mu$ m、200 $\mu$ m、500 $\mu$ m、1000 $\mu$ mの各々について上記関係を示した。

5

例えば、Nd:YAGレーザの波長である1064nmにおいて、シリコン基板の 厚みが500 $\mu$ m以下の場合、シリコン基板の内部ではレーザ光が80%以上透 過することが分かる。図12に示すシリコンウェハ11の厚さは350 $\mu$ mであ るので、多光子吸収による溶融処理領域はシリコンウェハの中心付近、つまり表 面から175 $\mu$ mの部分に形成される。この場合の透過率は、厚さ200 $\mu$ mの シリコンウェハを参考にすると、90%以上なので、レーザ光がシリコンウェハ 11の内部で吸収されるのは僅かであり、ほとんどが透過する。このことは、シ リコンウェハ11の内部でレーザ光が吸収されて、溶融処理領域がシリコンウェ ハ11の内部に形成(つまりレーザ光による通常の加熱で溶融処理領域が形成) されたものではなく、溶融処理領域が多光子吸収により形成されたことを意味す る。多光子吸収による溶融処理領域の形成は、例えば、溶接学会全国大会講演概 要第66集(2000年4月)の第72頁~第73頁の「ビコ秒パルスレーザに よるシリコンの加工特性評価」に記載されている。

なお、シリコンウェハは、溶融処理領域を起点として断面方向に向かって割れ を発生させ、その割れがシリコンウェハの表面と裏面に到達することにより、結 果的に切断される。シリコンウェハの表面と裏面に到達するこの割れは自然に成 長する場合もあるし、加工対象物に力が印加されることにより成長する場合もあ る。なお、溶融処理領域からシリコンウェハの表面と裏面に割れが自然に成長す るのは、一旦溶融後再固化した状態となった領域から割れが成長する場合、溶融 状態の領域から割れが成長する場合及び溶融から再固化する状態の領域から割れ が成長する場合のうち少なくともいずれか一つである。いずれの場合も切断後の 切断面は図12に示すように内部にのみ溶融処理領域が形成される。加工対象物

10

15

20

の内部に溶融処理領域を形成する場合、割断時、切断予定ラインから外れた不必 要な割れが生じにくいので、割断制御が容易となる。

(3) 改質領域が屈折率変化領域の場合

レーザ光を加工対象物(例えばガラス)の内部に集光点を合わせて、集光点に おける電界強度が1×10<sup>8</sup>(W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1ns以下の条件で 照射する。パルス幅を極めて短くして、多光子吸収を加工対象物の内部に起こさ せると、多光子吸収によるエネルギーが熱エネルギーに転化せずに、加工対象物 の内部にはイオン価数変化、結晶化又は分極配向等の永続的な構造変化が誘起さ れて屈折率変化領域が形成される。電界強度の上限値としては、例えば1×10 <sup>12</sup>(W/cm<sup>2</sup>)である。パルス幅は例えば1ns以下が好ましく、1ps以下がさら に好ましい。多光子吸収による屈折率変化領域の形成は、例えば、第42回レー ザ熱加工研究会論文集(1997年.11月)の第105頁~第111頁の「フ ェムト秒レーザー照射によるガラス内部への光誘起構造形成」に記載されている

15

10

5

次に、本実施形態の具体例を説明する。

[第1例]

本実施形態の第1例に係るレーザ加工方法について説明する。図14はこの方 法に使用できるレーザ加工装置100の概略構成図である。レーザ加工装置10 0は、レーザ光Lを発生するレーザ光源101と、レーザ光Lの出力やパルス幅 等を調節するためにレーザ光源101を制御するレーザ光源制御部102と、レ ーザ光Lの反射機能を有しかつレーザ光Lの光軸の向きを90°変えるように配 置されたダイクロイックミラー103と、ダイクロイックミラー103で反射さ れたレーザ光Lを集光する集光用レンズ105と、集光用レンズ105で集光さ れたレーザ光Lが照射される加工対象物1が載置される載置台107と、載置台 107をX軸方向に移動させるためのX軸ステージ111と、載置台1

25

20

07をX軸及びY軸方向に直交するZ軸方向に移動させるためのZ軸ステージ11 3と、これら三つのステージ109,111,113の移動を制御するステージ制 御部115と、を備える。

Z軸方向は加工対象物1の表面3と直交する方向なので、加工対象物1に入射 するレーザ光Lの焦点深度の方向となる。よって、Z軸ステージ113をZ軸方向 に移動させることにより、加工対象物1の内部にレーザ光Lの集光点Pを合わせ ることができる。また、この集光点PのX(Y)軸方向の移動は、加工対象物1を X(Y)軸ステージ109(111)によりX(Y)軸方向に移動させることにより行 う。X(Y)軸ステージ109(111)が移動手段の一例となる。

レーザ光源101はパルスレーザ光を発生するNd:YAGレーザである。レーザ 光源101に用いることができるレーザとして、この他、Nd:YVO<sub>4</sub>レーザや Nd:YLFレーザやチタンサファイアレーザがある。クラック領域や溶融処理領域 を形成する場合、Nd:YAGレーザ、Nd:YVO<sub>4</sub>レーザ、Nd:YLFレーザを用いるの が好適である。屈折率変化領域を形成する場合、チタンサファイアレーザを用い るのが好適である。

15

10

5

第1例では加工対象物1の加工にパルスレーザ光を用いているが、多光子吸収 を起こさせることができるなら連続波レーザ光でもよい。なお、本発明において レーザ光はレーザビームを含む意味である。集光用レンズ105は集光手段の一 例である。Z軸ステージ113はレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせ る手段の一例である。集光用レンズ105をZ軸方向に移動させることによって も、レーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせることができる。

レーザ加工装置100はさらに、載置台107に載置された加工対象物1を可 視光線により照明するために可視光線を発生する観察用光源117と、ダイクロ イックミラー103及び集光用レンズ105と同じ光軸上に配置された可視光用 のビームスプリッタ119と、を備える。ビームスプリッタ119と集光用レン ズ105との間にダイクロイックミラー103が配置されている。ビームスプリ

 $\mathbf{25}$ 

20

ッタ119は、可視光線の約半分を反射し残りの半分を透過する機能を有しかつ 可視光線の光軸の向きを90°変えるように配置されている。観察用光源117 から発生した可視光線はビームスプリッタ119で約半分が反射され、この反射 された可視光線がダイクロイックミラー103及び集光用レンズ105を透過し 、加工対象物1の切断予定ライン5等を含む表面3を照明する。

レーザ加工装置100はさらに、ビームスプリッタ119、ダイクロイックミ ラー103及び集光用レンズ105と同じ光軸上に配置された撮像素子121及 び結像レンズ123を備える。撮像素子121としては例えばCCD(chargecoupled device)カメラがある。切断予定ライン5等を含む表面3を照明した可 視光線の反射光は、集光用レンズ105、ダイクロイックミラー103、ビーム スプリッタ119を透過し、結像レンズ123で結像されて撮像素子121で撮 像され、撮像データとなる。

レーザ加工装置100はさらに、撮像素子121から出力された撮像データが 入力される撮像データ処理部125と、レーザ加工装置100全体を制御する全 体制御部127と、モニタ129と、を備える。撮像データ処理部125は、撮 像データを基にして観察用光源117で発生した可視光の焦点が表面3上に合わ せるための焦点データを演算する。この焦点データを基にしてステージ制御部1 15がZ軸ステージ113を移動制御することにより、可視光の焦点が表面3に 合うようにする。よって、撮像データ処理部125はオートフォーカスユニット として機能する。また、撮像データ処理部125は、撮像データを基にして表面 3の拡大画像等の画像データを演算する。この画像データは全体制御部127に 送られ、全体制御部で各種処理がなされ、モニタ129に送られる。これにより 、モニタ129に拡大画像等が表示される。

全体制御部127には、ステージ制御部115からのデータ、撮像データ処理 部125からの画像データ等が入力し、これらのデータも基にしてレーザ光源制 御部102、観察用光源117及びステージ制御部115を制御することにより

10

5

15

25

、レーザ加工装置100全体を制御する。よって、全体制御部127はコンピュ ータユニットとして機能する。

次に、図14及び図15を用いて、本実施形態の第1例に係るレーザ加工方法 を説明する。図15は、このレーザ加工方法を説明するためのフローチャートで ある。加工対象物1はシリコンウェハである。

まず、加工対象物1の光吸収特性を図示しない分光光度計等により測定する。 この測定結果に基づいて、加工対象物1に対して透明な波長又は吸収の少ない波 長のレーザ光Lを発生するレーザ光源101を選定する(S101)。次に、加 工対象物1の厚さを測定する。厚さの測定結果及び加工対象物1の屈折率を基に して、加工対象物1のZ軸方向の移動量を決定する(S103)。これは、レー ザ光Lの集光点Pが加工対象物1の内部に位置させるために、加工対象物1の 表面3に位置するレーザ光Lの集光点を基準とした加工対象物1のZ軸方向の 移動量である。この移動量を全体制御部127に入力される。

加工対象物1をレーザ加工装置100の載置台107に載置する。そして、観 察用光源117から可視光を発生させて加工対象物1を照明する(S105)。 照明された切断予定ライン5を含む加工対象物1の表面3を撮像素子121によ り撮像する。この撮像データは撮像データ処理部125に送られる。この撮像デ ータに基づいて撮像データ処理部125は観察用光源117の可視光の焦点が表 面3に位置するような焦点データを演算する(S107)。

この焦点データはステージ制御部115に送られる。ステージ制御部115は、 この焦点データを基にして2軸ステージ113を2軸方向の移動させる、(S10 9)。これにより、観察用光源117の可視光の焦点が表面3に位置する。なお、 撮像データ処理部125は撮像データに基づいて、切断予定ライン5を含む加工 対象物1の表面3の拡大画像データを演算する。この拡大画像データは全体制御 部127を介してモニタ129に送られ、これによりモニタ129に切断予定ラ イン5付近の拡大画像が表示される。

15

10

5

25

20

全体制御部127には予めステップS103で決定された移動量データが入力 されており、この移動量データがステージ制御部115に送られる。ステージ制 御部115はこの移動量データに基づいて、レーザ光Lの集光点Pが加工対象 物1の内部となる位置に、Z軸ステージ113により加工対象物1をZ軸方向に 移動させる (S111)。

次に、レーザ光源101からレーザ光Lを発生させて、レーザ光Lを加工対 象物1の表面3の切断予定ライン5に照射する。レーザ光Lの集光点Pは加工 対象物1の内部に位置しているので、溶融処理領域は加工対象物1の内部にのみ 形成される。そして、切断予定ライン5に沿うようにX軸ステージ109やY 軸ステージ111を移動させて、溶融処理領域を切断予定ライン5に沿うように 加工対象物1の内部に形成する(S113)。そして、加工対象物1を切断予定 ライン5に沿って曲げることにより、加工対象物1を切断する(S115)。こ れにより、加工対象物1をシリコンチップに分割する。

第1例の効果を説明する。これによれば、多光子吸収を起こさせる条件でかつ 加工対象物1の内部に集光点 P を合わせて、パルスレーザ光 L を切断予定ライ ン5に照射している。そして、X 軸ステージ109や Y 軸ステージ111を移 動させることにより、集光点 P を切断予定ライン5に沿って移動させている。 これにより、改質領域(例えばクラック領域、溶融処理領域、屈折率変化領域) を切断予定ライン5に沿うように加工対象物1の内部に形成している。加工対象 物の切断する箇所に何らかの起点があると、加工対象物を比較的小さな力で割っ て切断することができる。よって、改質領域を起点として切断予定ライン5に沿 って加工対象物1を割ることにより、比較的小さな力で加工対象物1を切断する ことができる。これにより、加工対象物1の表面3に切断予定ライン5から外れ た不必要な割れを発生させることなく加工対象物1を切断することができる。 また、第1例によれば、加工対象物1に多光子吸収を起こさせる条件でかつ加

15

10

5

20

25

54

工対象物1の内部に集光点 P を合わせて、パルスレーザ光 L を切断予定ライン

5に照射している。よって、パルスレーザ光 L は加工対象物1を透過し、加工 対象物1の表面3ではパルスレーザ光 L がほとんど吸収されないので、改質領 域形成が原因で表面3が溶融等のダメージを受けることはない。

5

10

以上説明したように第1例によれば、加工対象物1の表面3に切断予定ライン 5から外れた不必要な割れや溶融が生じることなく、加工対象物1を切断するこ とができる。よって、加工対象物1が例えば半導体ウェハの場合、半導体チップ に切断予定ラインから外れた不必要な割れや溶融が生じることなく、半導体チッ ブを半導体ウェハから切り出すことができる。表面に電極パターンが形成されて いる加工対象物や、圧電素子ウェハや液晶等の表示装置が形成されたガラス基板 のように表面に電子デバイスが形成されている加工対象物についても同様である。 よって、第1例によれば、加工対象物を切断することにより作製される製品(例 えば半導体チップ、圧電デバイスチップ、液晶等の表示装置)の歩留まりを向上 させることができる。

また、第1例によれば、加工対象物1の表面3の切断予定ライン5は溶融しないので、切断予定ライン5の幅(この幅は、例えば半導体ウェハの場合、半導体 チップとなる領域同士の間隔である。)を小さくできる。これにより、一枚の加 工対象物1から作製される製品の数が増え、製品の生産性を向上させることがで きる。

また、第1例によれば、加工対象物1の切断加工にレーザ光を用いるので、ダ イヤモンドカッタを用いたダイシングよりも複雑な加工が可能となる。例えば、 図16に示すように切断予定ライン5が複雑な形状であっても、第1例によれば 切断加工が可能となる。これらの効果は後に説明する例でも同様である。

なお、レーザ光源は一つに限らず複数でもよい。例えば、図17はレーザ光源 が複数における本実施形態の第1例に係るレーザ加工方法を説明する模式図であ る。これは、三つのレーザ光源15,17,19から出射された三つのレーザ光 を加工対象物1の内部に集光点 P を合わせて異なる方向から照射している。レ

15

25

20

ーザ光源15,17からの各レーザ光は加工対象物1の表面3から入射する。レ ーザ光源19からのレーザ光は加工対象物1の裏面3から入射する。これよれば、 複数のレーザ光源を用いるので、レーザ光がパルスレーザ光に比べてパワーが小 さい連続波レーザ光であっても、集光点の電界強度を多光子吸収が発生する大き さにすることが可能となる。同様の理由により集光用レンズがなくても多光子吸 収が発生させることが可能となる。なお、この例では三つのレーザ光源15,1 7,19により集光点 P を形成しているが、本発明はこれに限定されずレーザ 光源が複数であればよい。

図18はレーザ光源が複数における本実施形態の第1例に係る他のレーザ加工 方法を説明する模式図である。この例は、複数のレーザ光源23が切断予定ライ ン5に沿って一列に配置された三つのアレイ光源部25,27,29を備えてい る。アレイ光源部25,27,29の各々において同じ列に配置されたレーザ光 源23から出射されたレーザ光が一つの集光点(例えば集光点P<sub>1</sub>)を形成する 。この例によれば切断予定ライン5に沿って複数の集光点P<sub>1</sub>,P<sub>2</sub>,・・・を同 時に形成することができるので、加工速度を向上させることができる。また、こ の例では、表面3上であって切断予定ライン5と直交する方向にレーザスキャン することで改質領域を複数列同時に形成することも可能である。

[第2例]

次に、本実施形態の第2例について説明する。この例は光透過性材料の切断方 法及び切断装置である。光透過性材料は加工対象物の一例である。この例では、 光透過性材料として LiTaO<sub>3</sub> からなる厚さが400µm 程度の圧電素子ウェハ (基板)を用いている。

第2例に係る切断装置は、図14に示すレーザ加工装置100及び図19、図 20に示す装置から構成される。図19及び図20に示す装置について説明する。 圧電素子ウェハ31は、保持手段としてのウェハシート(フィルム)33に保持 されている。このウェハシート33は、圧電素子ウェハ31を保持する側の面が

10

5

15

20

粘着性を有する樹脂製テープ等からなり、弾性を有している。ウェハシート33 は、サンプルホルダ35に挟持されて、載置台107上にセットされる。なお、 圧電素子ウェハ31は、図19に示されるように、後に切断分離される多数個の 圧電デバイスチップ37を含んでいる。各圧電デバイスチップ37は回路部39 を有している。この回路部39は、圧電素子ウェハ31の表面に各圧電デバイス チップ37毎に形成されており、隣接する回路部39の間には所定の間隙α(8 0μm 程度)が形成されている。なお、図20は、圧電素子ウェハ31の内部 のみに改質部としての微小なクラック領域9が形成された状態を示している。

次に、図21に基づいて、第2例に係る光透過性材料の切断方法について説明 する。まず、切断対象材料となる光透過性材料(第2例においては、LiTaO<sub>3</sub>か らなる圧電素子ウェハ31)の光吸収特性を測定する(S201)。光吸収特性 は、分光光度計等を用いることにより測定可能である。光吸収特性が測定される と、その測定結果に基づいて、切断対象材料に対して透明若しくは吸収の少ない 波長のレーザ光 L を出射するレーザ光源101を選定する(S203)。第2例 においては、基本波波長が1064nmであるパルス波(PW)型のYAGレーザ が選定されている。このYAG レーザは、パルスの繰り返し周波数が20Hz で あり、パルス幅が6ns であり、パルスエネルギは300μJ である。また、 YAG レーザから出射されるレーザ光Lのスポット径は、20μm 程度である。

20

25

5

10

15

次に、切断対象材料の厚さを測定する(S205)。切断対象材料の厚さが測 定されると、その測定結果に基づいて、レーザ光 L の集光点が切断対象材料の 内部に位置するように、レーザ光 L の光軸方向における切断対象材料の表面 (レーザ光 L の入射面)からのレーザ光 L の集光点の変位量(移動量)を決定 する(S207)。レーザ光 L の集光点の変位量(移動量)は、切断対象材料の 厚さ及び屈折率に対応して、たとえば切断対象材料の厚さの1/2の量に設定さ れる。

図22に示されるように、実際のレーザ光 L の集光点 P の位置は、切断対象

材料雰囲気(たとえば、空気)中の屈折率と切断対象材料の屈折率との違いによ り、集光用レンズ105で集光されたレーザ光 L の集光点 Q の位置よりも切断 対象材料(圧電素子ウェハ31)の表面から深いところに位置するようになる。 すなわち、空気中の場合、「レーザ光 L の光軸方向での Z 軸ステージ113の移 動量×切断対象材料の屈折率=実際のレーザ光 L の集光点移動量」という関係 が成り立つことになる。レーザ光 L の集光点の変位量(移動量)は、上述した 関係(切断対象材料の厚さ及び屈折率)を考慮して設定される。その後、X-Y-Z 軸ステージ (本実施形態においては、X 軸ステージ109、Y 軸ステージ111 及び Z 軸ステージ113により構成される)上に配置された載置台107に対 してウェハシート33に保持された切断対象材料を載置する(S209)。切断 対象材料の載置を終えると、観察用光源117から光を出射して、出射した光を 切断対象材料に照射する。そして、撮像素子121での撮像結果に基づいて、レ ーザ光 L の集光点が切断対象材料の表面上に位置するように Z 軸ステージ11 3を移動させてフォーカス調整を行う(S211)。ここでは、観察用光源11 7によって得られる圧電素子ウェハ31の表面観察像を撮像素子121により撮 像し、撮像データ処理部125が、撮像結果に基づいて、観察用光源117から 出射された光が切断対象材料の表面上で焦点を結ぶように Z 軸ステージ113 の移動位置を決定し、ステージ制御部115に出力する。ステージ制御部115 は、撮像データ処理部125からの出力信号に基づいて、2軸ステージ113の 移動位置が、観察用光源117から出射された光が切断対象材料の表面上に焦点 を結ぶ、すなわちレーザ光 L の集光点を切断対象材料の表面上に位置させるた めの位置となるように乙軸ステージ113を制御する。

観察用光源117から出射された光のフォーカス調整が終わると、レーザ光L の集光点を切断対象材料の厚さ及び屈折率に対応した集光点に移動させる(S2 13)。ここでは、切断対象材料の厚さ及び屈折率に対応して決定されたレーザ 光Lの集光点の変位量分だけZ軸ステージ113をレーザ光Lの光軸方向に移

10

5

15

20

 $\mathbf{25}$ 

動させるように、全体制御部127がステージ制御部115に出力信号を送り、 出力信号を受けたステージ制御部115が Z 軸ステージ113の移動位置を制 御する。上述したように、切断対象材料の厚さ及び屈折率に対応して決定された レーザ光Lの集光点の変位量分だけ Z 軸ステージ113をレーザ光Lの光軸方 向に移動させることにより、レーザ光Lの集光点の切断対象材料の内部への配 置が完了する (S215)。

レーザ光 L の集光点の切断対象材料の内部への配置が完了すると、レーザ光 L を切断対象材料に照射すると共に、所望の切断パターンにしたがって X 軸ス テージ109及び Y 軸ステージ111を移動させる (S217)。レーザ光源1 01から出射されたレーザ光 L は、図22に示されるように、集光用レンズ1 05により、隣接する回路部39の間に形成された所定の間隙α (上述したよう に、80µm) に臨む圧電素子ウェハ31の内部に集光点 P が位置するように 集光される。上述した所望の切断パターンは、圧電素子ウェハ31から複数の圧 電デバイスチップ37を分離するために、隣接する回路部39の間に形成された 間隙にレーザ光 L が照射されるように設定されており、レーザ光 L の照射状態 をモニタ129で確認しながらレーザ光 L が照射されることになる。

ここで、切断対象材料に照射されるレーザ光 L は、集光用レンズ105によ り、図22に示されるように、圧電素子ウェハ31の表面(レーザ光 L が入射 する面)に形成された回路部39にレーザ光 L が照射されない角度で集光され る。このように、回路部39にレーザ光 L が照射されない角度でレーザ光 L を 集光することにより、レーザ光 L が回路部39に入射するのを防ぐことができ、 回路部39をレーザ光Lから保護することができる。

レーザ光源101から出射されたレーザ光Lを、圧電素子ウェハ31の内部 に集光点Pが位置するように集光させ、この集光点Pにおけるレーザ光Lのエ ネルギー密度が切断対象材料の光学的損傷若しくは光学的絶縁破壊のしきい値を 越えると、切断対象材料としての圧電素子ウェハ31の内部における集光点P

10

5

15

20

25

及びその近傍のみに微小なクラック領域9が形成される。このとき、切断対象材 料(圧電素子ウェハ31)の表面及び裏面に損傷を及ぼすことはない。

次に、図23~図27に基づいて、レーザ光Lの集光点を移動させてクラッ クを形成する点について説明する。図23に示される略直方体形状の切断対象材 料32(光透過性材料)に対して、切断対象材料32の内部にレーザ光Lの集 光点が位置するようにレーザ光Lを照射することにより、図24及び図25に 示されるように、切断対象材料32の内部における集光点及びその近傍のみに微 小なクラック領域9が形成される。また、レーザ光Lの集光点がレーザ光Lの 光軸に交差する切断対象材料32の長手方向Dに移動するように、レーザ光L の走査あるいは切断対象材料32の移動が制御されている。

レーザ光源101からはレーザ光 L がパルス状に出射されることから、レー ザ光 L の走杳あるいは切断対象材料32の移動を行った場合、クラック領域9 は、図25に示されるように、切断対象材料32の長手方向 D に沿ってレーザ 光 L の走査速度あるいは切断対象材料32の移動速度に対応した間隔を有して 複数のクラック領域9が形成されていくことになる。レーザ光 L の走査速度あ るいは切断対象材料32の移動速度を遅くすることにより、図26に示されるよ うに、クラック領域9間の間隔を短くして、形成されるクラック領域9の数を増 やすことも可能である。また、レーザ光 L の走査速度あるいは切断対象材料の 移動速度を更に遅くすることにより、図27に示されるように、クラック領域9 が、レーザ光 L の走査方向あるいは切断対象材料32の移動方向、すなわちレ ーザ光 L の集光点の移動方向に沿って連続的に形成されることになる。クラッ ク領域9間の間隔(形成されるクラック領域9の数)の調整は、レーザ光 L の **繰り返し周波数及び切断対象材料32(X 軸ステージあるいは Y 軸ステージ)** の移動速度の関係を変化させることでも実現可能である。また、レーザ光 L の 繰り返し周波数及び切断対象材料32の移動速度を高くすることでスループット の向上も可能である。

10

5

15

20

25

上述した所望の切断パターンに沿ってクラック領域9が形成されると(S21 9)、物理的外力印加又は環境変化等により切断対象材料内、特にクラック領域 9が形成された部分に応力を生じさせて、切断対象材料の内部(集光点及びその 近傍)のみに形成されたクラック領域9を成長させて、切断対象材料をクラック 領域9が形成された位置で切断する(S221)。

次に、図28~図32を参照して、物理的外力印加による切断対象材料の切断 について説明する。まず、所望の切断パターンに沿ってクラック領域9が形成さ れた切断対象材料(圧電素子ウェハ31)は、サンプルホルダ35に挟持された ウェハシート33に保持された状態で切断装置に配置される。切断装置は、後述 するような吸引チャック34、この吸引チャック34が接続される吸引ボンプ (図示せず)、加圧ニードル36(押圧部材)、加圧ニードル36を移動させるた めの加圧ニードル駆動手段(図示せず)等を有している。加圧ニードル駆動手段 としては、電動又は油圧等のアクチュエータを用いることができる。なお、図2 8~図32においては、回路部39の図示を省略している。

圧電素子ウェハ31が切断装置に配置されると、図28に示されるように、分離する圧電デバイスチップ37に対応する位置に吸引チャック34を近づけていく。吸引チャック34を分離する圧電デバイスチップ37に近接もしくは当接させた状態で吸引ボンプ装置を作動させることにより、図29に示されるように、吸引チャック34に分離する圧電デバイスチップ37(圧電素子ウェハ31)を吸着させると、図30に示されるように、ウェハシート33の裏面(圧電素子ウェハ31が保持された面の裏面)側から分離する圧電デバイスチップ37に対応する位置に加圧ニードル36を移動させる。

加圧ニードル36がウェハシート33の裏面に当接してから更に加圧ニードル 36を移動させると、ウェハシート33が変形すると共に加圧ニードル36によ り圧電素子ウェハ31に外部から応力を印加されて、クラック領域9が形成され

10

15

5

20

 $\mathbf{25}$ 

ているウェハ部分に応力が生じてクラック領域9が成長する。クラック領域9が 圧電素子ウェハ31の表面及び裏面まで成長することにより、圧電素子ウェハ3 1は、図31に示されるように、分離する圧電デバイスチップ37の端部におい て切断されて、圧電デバイスチップ37が圧電素子ウェハ31から分離されるこ とになる。なお、ウェハシート33は、上述したように粘着性を有しているので、 切断分離された圧電デバイスチップ37が飛散するのを防ぐことができる。

圧電デバイスチップ37が圧電素子ウェハ31から分離されると吸引チャック 34及び加圧ニードル36をウェハシート33から離れる方向に移動させる。吸 引チャック34及び加圧ニードル36が移動すると、分離された圧電デバイスチ ップ37は吸引チャック34に吸着しているので、図32に示されるように、ウ ェハシート33から離されることになる。このとき、図示しないイオンエアーブ ロー装置を用いて、イオンエアーを図32中矢印 B方向に送り、分離されて吸 引チャック34に吸着している圧電デバイスチップ37と、ウェハシート33に 保持されている圧電素子ウェハ31(表面)とをイオンエアー洗浄している。な お、イオンエアー洗浄の代わりに、吸引装置を設けて、塵等を吸引することで切 断分離された圧電デバイスチップ37及び圧電素子ウェハ31の洗浄を行うよう にしてもよい。環境変化により切断対象材料を切断する方法としては、内部のみ にクラック領域9が形成された切断対象材料に対して温度変化を与える方法が存 在する。このように、切断対象材料に対して温度変化を与えることにより、クラ ック領域9が形成されている材料部分に熱応力を生じさせて、クラック領域9を 成長させて切断対象材料を切断することができる。

このように、第2例においては、集光用レンズ105により、レーザ光源10 1から出射されたレーザ光 L を、その集光点が光透過性材料(圧電素子ウェハ 31)の内部に位置するように集光することで、集光点におけるレーザ光 L の エネルギー密度が光透過性材料の光学的損傷若しくは光学的絶縁破壊のしきい値 を越え、光透過性材料の内部における集光点及びその近傍のみに微小なクラック

10

5

15

25

20

領域9が形成される。そして、形成されたクラック領域9の位置にて光透過性材 料が切断されるので、発塵量が極めて低く、ダイシング傷、チッピングあるいは 材料表面でのクラック等が発生する可能性も極めて低くなる。また、光透過性材 料は、光透過性材料の光学的損傷若しくは光学的絶縁破壊により形成されたクラ ック領域9に沿って切断されるので、切断の方向安定性が向上し、切断方向の制 御を容易に行うことができる。また、ダイヤモンドカッタによるダイシングに比 して、ダイシング幅を小さくすることができ、1つの光透過性材料から切断され た光透過性材料の数を増やすことが可能となる。これらの結果、第2例によれば、 極めて容易且つ適切に光透過性材料を切断することができる。

また、物理的外力印加又は環境変化等により切断対象材料内に応力を生じさせ ることにより、形成されたクラック領域9を成長させて光透過性材料(圧電素子 ウェハ31)を切断するので、形成されたクラック領域9の位置にて光透過性材 料を確実に切断することができる。

また、加圧ニードル36を用いて光透過性材料(圧電素子ウェハ31)に応力 を加えることにより、クラック領域9を成長させて光透過性材料を切断している ので、形成されたクラック領域9の位置にて光透過性材料をより一層確実に切断 することができる。

また、複数の回路部39が形成された圧電素子ウェハ31(光透過性材料)を 各圧電デバイスチップ37毎に切断分離する場合、集光用レンズ105により、 隣接する回路部39の間に形成された間隙に臨むウェハ部分の内部に集光点が位 置するようにレーザ光 L を集光し、クラック領域9を形成させるので、隣接す る回路部39の間に形成された間隙の位置において、圧電素子ウェハ31を確実 に切断することができる。

また、光透過性材料(圧電素子ウェハ31)の移動あるいはレーザ光 L を走 査して集光点をレーザ光 L の光軸に交差する方向、たとえば直交する方向に移 動させることにより、クラック領域9が集光点の移動方向に沿って連続的に形成

10

5

20

15

25

されることになり、切断の方向安定性がより一層向上して、切断の方向制御をより一層容易に行うことができる。

また、第2例においては、発塵粉体がほとんどないため発塵粉体の飛散防止の ための潤滑洗浄水が不要となり、切断工程でのドライプロセス化を実現すること ができる。

5

また、第2例においては、改質部(クラック領域9)の形成がレーザ光 L に よる非接触加工にて実現されるため、ダイヤモンドカッタによるダイシングにお けるブレードの耐久性、交換頻度等の問題が生じることはない。また、第2例に おいては、上述したように、改質部(クラック領域9)の形成がレーザ光 L に よる非接触加工にて実現されるため、光透過性材料を完全に切断しない、光透過 性材料を切り抜くような切断パターンに沿って、光透過性材料を切断することが 可能である。本発明は、前述した第2例に限定されるものではなく、たとえば、 光透過性材料は圧電素子ウェハ31に限られることなく、半導体ウェハ、ガラス 基板等であってもよい。レーザ光源101も、切断する光透過性材料の光吸収特 性に対応して適宜選択可能である。また、第2例においては、改質部として、レ ーザ光 L を照射することにより微小なクラック領域9を形成するようにしてい るが、これに限られるものではない。たとえば、レーザ光源101として超短パ ルスレーザ光源(たとえば、フェムト秒(fs)レーザ)を用いることで、屈折率 変化(高屈折率)による改質部を形成することができ、このような機械的特性の 変化を利用してクラック領域9を発生させることなく光透過性材料を切断するこ とができる。

また、レーザ加工装置100において、Z 軸ステージ113を移動させること によりレーザ光 L のフォーカス調整を行うようにしているが、これに限られる ことなく、集光用レンズ105をレーザ光 L の光軸方向に移動させることによ りフォーカス調整を行うようにしてもよい。

また、レーザ加工装置100において、所望の切断パターンにしたがって X

10

15

25

軸ステージ109及び Y 軸ステージ111を移動するようにしているが、これ に限られることなく、レーザ光 L を所望の切断パターンにしたがって走査する ようにしてもよい。

また、吸引チャック34に圧電素子ウェハ31を吸着させた後に、加圧ニード ル36により圧電素子ウェハ31を切断するようにしているが、これに限られる ことなく、加圧ニードル36により圧電素子ウェハ31を切断した後に、切断分 離された圧電デバイスチップ37を吸引チャック34に吸着させるようにしても よい。なお、吸引チャック34に圧電素子ウェハ31を吸着させた後に、加圧ニ ードル36により圧電素子ウェハ31を切断することにより、切断分離された圧 電デバイスチップ37の表面が吸引チャック34にて覆われることになり、圧電 デバイスチップ37の表面に塵等が付着するのを防ぐことができる。

また、撮像素子121として赤外線用のものを用いることにより、レーザ光L の反射光を利用してフォーカス調整を行うことができる。この場合には、ダイク ロイックミラー103を用いる代わりにハーフミラーを用い、このハーフミラー とレーザ光源101との間にレーザ光源101への戻り光を抑制するような光学 素子を配設する必要がある。なお、このとき、フォーカス調整を行うためのレー ザ光Lにより切断対象材料にダメージが生じないように、フォーカス調整時にレ ーザ光源101から照射されるレーザ光Lの出力は、クラック形成のための出力 よりも低いエネルギー値に設定ことが好ましい。

20

25

5

10

15

第2例の観点から本発明の特徴を以下に説明する。

本発明に係る光透過性材料の切断方法は、レーザ光源から出射したレーザ光を、 その集光点が光透過性材料の内部に位置するように集光し、光透過性材料の内部 における集光点及びその近傍のみに改質部を形成させる改質部形成工程と、形成 された改質部の位置にて光透過性材料を切断する切断工程と、を備えていること を特徴としている。

本発明に係る光透過性材料の切断方法では、改質部形成工程において、レーザ

WO 02/22301

光の集光点が光透過性材料の内部に位置するようにレーザ光を集光することで、 光透過性材料の内部における集光点及びその近傍のみに改質部が形成される。切 断工程では、形成された改質部の位置にて光透過性材料が切断されることになり、 発塵量が極めて低く、ダイシング傷、チッピングあるいは材料表面でのクラック 等が発生する可能性も極めて低くなる。また、光透過性材料は、形成された改質 部の位置で切断されるので、切断の方向安定性が向上し、切断方向の制御を容易 に行うことができる。また、ダイヤモンドカッタによるダイシングに比して、ダ イシング幅を小さくすることができ、1つの光透過性材料から切断された光透過 性材料の数を増やすことが可能となる。これらの結果、本発明によれば、極めて 容易且つ適切に光透過性材料を切断することができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断方法においては、発塵粉体がほとんど ないため、発塵粉体の飛散防止のための潤滑洗浄水が不要となり、切断工程での ドライプロセス化を実現することができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断方法においては、改質部の形成がレー ザ光による非接触加工にて実現されるため、従来の技術のようにダイヤモンドカ ッタによるダイシングにおけるブレードの耐久性、交換頻度等の問題が生じるこ とはない。また、本発明に係る光透過性材料の切断方法においては、上述したよ うに改質部の形成がレーザ光による非接触加工にて実現されるため、光透過性材 料を完全に切断しない、光透過性材料を切り抜くような切断パターンに沿って、 光透過性材料を切断することが可能である。

また、光透過性材料には、複数の回路部が形成されており、改質部形成工程に おいて、隣接する回路部の間に形成された間隙に臨む光透過性材料部分の内部に 集光点が位置するようにレーザ光を集光し、改質部を形成させることが好ましい。 このように構成した場合には、隣接する回路部の間に形成された間隙の位置にお いて、光透過性材料を確実に切断することができる。

また、改質部形成工程において、光透過性材料にレーザ光を照射する場合に、

5

10

15

20

回路部にレーザ光が照射されない角度でレーザ光を集光することが好ましい。こ のように、改質部形成工程において、光透過性材料にレーザ光を照射する場合に、 回路部にレーザ光が照射されない角度でレーザ光を集光することにより、レーザ 光が回路部に入射するのを防ぐことができ、回路部をレーザ光から保護すること ができる。

また、改質部形成工程において、集光点をレーザ光の光軸と交差する方向に移 動させることにより、改質部を集光点の移動方向に沿って連続的に形成すること が好ましい。このように、改質部形成工程において、集光点をレーザ光の光軸と 交差する方向に移動させることにより、改質部を集光点の移動方向に沿って連続 的に形成することで、切断の方向安定性がより一層向上して、切断の方向制御を より一層容易に行うことができる。

本発明に係る光透過性材料の切断方法は、レーザ光源から出射したレーザ光を、 その集光点が光透過性材料の内部に位置するように集光し、光透過性材料の内部 における集光点及びその近傍のみにクラックを形成させるクラック形成工程と、 形成されたクラックの位置にて光透過性材料を切断する切断工程と、を備えてい ることを特徴としている。

本発明に係る光透過性材料の切断方法では、クラック形成工程において、レー ザ光の集光点が光透過性材料の内部に位置するようにレーザ光を集光することで、 集光点におけるレーザ光のエネルギー密度が光透過性材料の光学的損傷若しくは 光学的絶縁破壊のしきい値を越え、光透過性材料の内部における集光点及びその 近傍のみにクラックが形成される。切断工程では、形成されたクラックの位置に て光透過性材料が切断されることになり、発塵量が極めて低く、ダイシング傷、 チッピングあるいは材料表面でのクラック等が発生する可能性も極めて低くなる。 また、光透過性材料は、光透過性材料の光学的損傷若しくは光学的絶縁破壊によ り形成されたクラックに沿って切断されるので、切断の方向安定性が向上し、切 断方向の制御を容易に行うことができる。また、ダイヤモンドカッタによるダイ

5

10

15

20

25

シングに比して、ダイシング幅を小さくすることができ、1つの光透過性材料から切断された光透過性材料の数を増やすことが可能となる。これらの結果、本発明によれば、極めて容易且つ適切に光透過性材料を切断することができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断方法においては、発塵粉体がほとんど ないため、発塵粉体の飛散防止のための潤滑洗浄水が不要となり、切断工程での ドライプロセス化を実現することができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断方法においては、クラックの形成がレ ーザ光による非接触加工にて実現されるため、従来の技術のようにダイヤモンド カッタによるダイシングにおけるブレードの耐久性、交換頻度等の問題が生じる ことはない。また、本発明に係る光透過性材料の切断方法においては、上述した ようにクラックの形成がレーザ光による非接触加工にて実現されるため、光透過 性材料を完全に切断しない、光透過性材料を切り抜くような切断パターンに沿っ て、光透過性材料を切断することが可能である。

また、切断工程において、形成されたクラックを成長させることにより光透過 性材料を切断することが好ましい。このように、切断工程において、形成された クラックを成長させることにより光透過性材料を切断することにより、形成され たクラックの位置にて光透過性材料を確実に切断することができる。

また、切断工程において、押圧部材を用い、光透過性材料に応力を加えること により、クラックを成長させて光透過性材料を切断することが好ましい。このよ うに、切断工程において、押圧部材を用い、光透過性材料に応力を加えることに より、クラックを成長させて光透過性材料を切断することにより、クラックの位 置にて光透過性材料をより一層確実に切断することができる。

本発明に係る光透過性材料の切断装置は、レーザ光源と、光透過性材料を保持 する保持手段と、レーザ光源から出射されたレーザ光を、その集光点が光透過性 材料の内部に位置するように集光させる光学素子と、光透過性材料の内部におけ るレーザ光の集光点及びその近傍のみに形成された改質部の位置にて光透過性材

10

5

15

20

 $\mathbf{25}$ 

料を切断する切断手段と、を備えたことを特徴としている。

本発明に係る光透過性材料の切断装置では、光学素子により、レーザ光の集光 点が光透過性材料の内部に位置するようにレーザ光が集光されることで、光透過 性材料の内部における集光点及びその近傍のみに改質部が形成される。そして、 切断手段が、光透過性材料の内部におけるレーザ光の集光点及びその近傍のみに 形成される改質部の位置で光透過性材料を切断するので、光透過性材料は、形成 された改質部に沿って確実に切断されることになり、発塵量が極めて低く、ダイ シング傷、チッピングあるいは材料表面でのクラック等が発生する可能性も極め て低くなる。また、光透過性材料は、改質部に沿って切断されるので、切断の方 向安定性が向上し、切断方向の制御を容易に行うことができる。また、ダイヤモ ンドカッタによるダイシングに比して、ダイシング幅を小さくすることができ、 1つの光透過性材料から切断された光透過性材料の数を増やすことが可能となる。 これらの結果、本発明によれば、極めて容易且つ適切に光透過性材料を切断する ことができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断装置においては、発塵粉体がほとんど ないため、発塵粉体の飛散防止のための潤滑洗浄水が不要となり、切断工程での ドライプロセス化を実現することができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断装置においては、改質部がレーザ光に よる非接触加工にて形成されるため、従来の技術のようにダイヤモンドカッタに よるダイシングにおけるブレードの耐久性、交換頻度等の問題が生じることはな い。また、本発明に係る光透過性材料の切断装置においては、上述したように改 質部がレーザ光による非接触加工にて形成されるため、光透過性材料を完全に切 断しない、光透過性材料を切り抜くような切断パターンに沿って、光透過性材料 を切断することが可能である。

本発明に係る光透過性材料の切断装置は、レーザ光源と、光透過性材料を保持する保持手段と、レーザ光源から出射されたレーザ光を、その集光点が光透過性

15

10

5

20

25

材料の内部に位置するように集光させる光学素子と、光透過性材料の内部におけ るレーザ光の集光点及びその近傍のみに形成されるクラックを成長させて光透過 性材料を切断する切断手段と、を備えたことを特徴としている。

本発明に係る光透過性材料の切断装置では、光学素子により、レーザ光の集光 点が光透過性材料の内部に位置するようにレーザ光が集光されることで、集光点 におけるレーザ光のエネルギー密度が光透過性材料の光学的損傷若しくは光学的 絶縁破壊のしきい値を越え、光透過性材料の内部における集光点及びその近傍の みにクラックが形成される。そして、切断手段が、光透過性材料の内部における レーザ光の集光点及びその近傍のみに形成されるクラックを成長させて光透過性 材料を切断するので、光透過性材料は、光透過性材料の光学的損傷若しくは光学、 的絶縁破壊により形成されたクラックに沿って確実に切断されることになり、発 塵量が極めて低く、ダイシング傷、チッピングあるいは材料表面でのクラック等 が発生する可能性も極めて低くなる。また、光透過性材料は、クラックに沿って 切断されるので、切断の方向安定性が向上し、切断方向の制御を容易に行うこと ができる。また、ダイヤモンドカッタによるダイシングに比して、ダイシング幅 を小さくすることができ、1つの光透過性材料から切断された光透過性材料の数 を増やすことが可能となる。これらの結果、本発明によれば、極めて容易且つ適 切に光透過性材料を切断することができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断装置においては、発塵粉体がほとんど ないため、発塵粉体の飛散防止のための潤滑洗浄水が不要となり、切断工程での ドライプロセス化を実現することができる。

また、本発明に係る光透過性材料の切断装置においては、クラックがレーザ光 による非接触加工にて形成されるため、従来の技術のようにダイヤモンドカッタ によるダイシングにおけるブレードの耐久性、交換頻度等の問題が生じることは ない。また、本発明に係る光透過性材料の切断装置においては、上述したように クラックがレーザ光による非接触加工にて形成されるため、光透過性材料を完全

10

5

20

15

25

に切断しない、光透過性材料を切り抜くような切断パターンに沿って、光透過性 材料を切断することが可能である。

また、切断手段は、光透過性材料に応力を印加するための押圧部材を有してい ることが好ましい。このように、切断手段が光透過性材料に応力を印加するため の押圧部材を有することにより、この押圧部材により光透過性材料に応力を印加 してクラックを成長させることが可能となり、形成されたクラックの位置におい て光透過性材料をより一層確実に切断することができる。

また、光透過性材料は、その表面に複数の回路部が形成された光透過性材料で あって、光学素子は、隣接する回路部の間に形成された間隙に臨む光透過性材料 部分の内部に集光点が位置するようにレーザ光を集光することが好ましい。この ように構成した場合、隣接する回路部の間に形成された間隙の位置において、光 透過性材料を確実に切断することができる。

また、光学素子は、回路部にレーザ光が照射されない角度でレーザ光を集光す ることが好ましい。このように、光学素子が回路部にレーザ光が照射されない角 度でレーザ光を集光することにより、レーザ光が回路部に入射するのを防ぐこと ができ、回路部をレーザ光から保護することができる。

また、集光点をレーザ光の光軸と交差する方向に移動させるための集光点移動 手段を更に備えていることが好ましい。このように、集光点をレーザ光の光軸と 交差する方向に移動させるための集光点移動手段を更に備えることにより、クラ ックを集光点の移動方向に沿って連続的に形成することが可能となり、切断の方 向安定性がより一層向上して、切断の方向制御をより一層容易に行うことができ る。

[第3例]

本実施形態の第3例について説明する。第3例及び後で説明する第4例は、直 線偏光をしたレーザ光の直線偏光の向きが加工対象物の切断予定ラインと沿うよ うにして、加工対象物にレーザ光を照射することにより、加工対象物に改質領域

10

5

15

20

を形成している。これにより、レーザ光がパルスレーザ光の場合、1パルスのシ ョット(つまり1パルスのレーザ照射)で形成された改質スポットにおいて、切 断予定ラインに沿った方向の寸法を相対的に大きくすることができる。これを本 発明者は実験により確認した。実験条件は次ぎの通りである。

(A) 加工対象物:パイレックスガラスウェハ(厚さ700μm、外径4インチ)

(B) レーザ

光源:半導体レーザ励起Nd:YAGレーザ

波長:1064nm

レーザ光スポット断面積:3.14×10<sup>-8</sup>cm<sup>2</sup>

発振形態:Qスイッチパルス

繰り返し周波数:100kHz

パルス幅:30ns

出力:出力<1mJ/パルス

レーザ光品質:TEM<sub>00</sub>

偏光特性:直線偏光

(C) 集光用レンズ

倍率:50倍

NA: 0. 55

20

25

5

10

15

レーザ光波長に対する透過率:60パーセント

(D) 加工対象物が載置される載置台の移動速度:100mm/秒

加工対象物であるサンプル1,2の各々において、加工対象物の内部に集光点 を合わせてパルスレーザ光を1パルスショットし、加工対象物の内部に多光子吸 収によるクラック領域を形成した。サンプル1に直線偏光のパルスレーザ光を照 射し、サンプル2に円偏光のパルスレーザ光を照射した。

図33はサンプル1の平面の写真を表した図であり、図34はサンプル2の平

面の写真を表した図である。これらの平面はパルスレーザ光の入射面209であ る。記号LPは直線偏光を模式的に示しており、記号CPは円偏光を模式的に示し ている。そして、図35は図33に示すサンプル1のXXXV-XXXV線に沿った断 面を模式的に表した図である。図36は図34に示すサンプル2のXXXVI-XXXVI線に沿った断面を模式的に表した図である。加工対象物であるガラスウ エハ211の内部にクラックスポット90が形成されている。

図35に示すようにパルスレーザ光が直線偏光の場合、1パルスのショットで 形成されるクラックスポット90の寸法は直線偏光の向きに沿った方向において 相対的に大きくなっている。これは、クラックスポット90の形成がこの方向に 促進されていることを示している。一方、図36に示すようにパルスレーザ光が 円偏光の場合、1パルスのショットで形成されるクラックスポット90の寸法は 特定の方向に大きくならない。長さが最大となる方向のクラックスポット90の 寸法は、サンプル1の方がサンプル2より大きくなっている。

この実験結果から切断予定ラインに沿ったクラック領域を効率的に形成するこ とができることを説明する。図37及び図38は、加工対象物の切断予定ライン に沿って形成されたクラック領域の平面図である。1パルスのショットで形成さ れるクラックスポット90を切断予定ライン5に沿って多数形成することにより 、切断予定ライン5に沿ったクラック領域9が形成されている。図37は、パル スレーザ光の直線偏光の方向が切断予定ライン5に沿うようにして、パルスレー ザ光を照射して形成されたクラック領域9を示している。クラックスポット90 は、切断予定ライン5の方向に沿っての形成が促進されることにより、この方向 の寸法が比較的大きくなっている。よって、少ないショット数で切断予定ライン 5に沿ったクラック領域9を形成することができる。一方、図38は、パルスレ ーザ光の直線偏光の方向を切断予定ライン5と直交させてパルスレーザ光を照射 して形成されたクラック領域9を示している。クラックスポット90の切断予定 ライン5の方向の寸法は比較的小さいので、クラック領域9を形成するのに図3

10

5

20

15

7の場合に比べてショット数が多くなる。従って、図37に示す本実施形態に係 るクラック領域の形成方法は、図38に示す方法よりも効率的にクラック領域を 形成することができる。

また、図38に示す方法は、パルスレーザ光の直線偏光の方向が切断予定ライ ン5と直交させてパルスレーザ光が照射されているので、ショット時に形成され るクラックスポット90は、切断予定ライン5の幅方向において形成が促進され ている。よって、クラックスポット90の切断予定ライン5の幅方向への延びが 大きくなりすぎると、加工対象物を切断予定ライン5に沿って精密に切断するこ とができない。これに対して、図37に示す本実施形態に係る方法において、シ ョット時に形成されるクラックスポット90は、切断予定ライン5に沿った方向 以外の方向にあまり延びていないので、加工対象物の精密な切断が可能となる。

なお、改質領域の寸法のうち所定方向の寸法が相対的に大きくすることについ て、直線偏光の場合で説明したが、楕円偏光でも同じことが言える。すなわち、 図39に示すように、レーザ光の楕円偏光EPを表す楕円の長軸b方向にクラック スポット90の形成が促進され、この方向に沿った寸法が相対的に大きいクラッ クスポット90を形成できる。よって、1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ 光の楕円偏光を表す楕円の長軸が加工対象物の切断予定ラインと沿うようにして クラック領域を形成すると、直線偏光の場合と同様の効果が生じる。なお、楕円 率とは短軸aの長さの半分/長軸bの長さの半分である。楕円率が小さくなるほ ど、クラックスポット90は長軸b方向に沿った寸法が大きくなる。直線偏光は 楕円率が零の楕円偏光である。楕円率が1では円偏光となり、クラック領域の所 定方向の寸法を相対的に大きくできない。よって、本実施形態においては楕円率 1の場合は含まれない。

改質領域の寸法のうち所定方向の寸法が相対的に大きくすることについて、ク ラック領域の場合で説明したが、溶融処理領域や屈折率変化領域でも同様のこと が言える。また、パルスレーザ光について説明したが、連続波レーザ光について

10

5

20

15

74

も同様のことが言える。以上のことは後で説明する第4例でも言えることである。

次に、本実施形態の第3例に係るレーザ加工装置について説明する。図40は このレーザ加工装置200の概略構成図である。レーザ加工装置200について 、図14に示す第1例に係るレーザ加工装置100との相違点を中心に説明する 。レーザ加工装置200は、レーザ光源101から出射されたレーザ光Lの偏光 の楕円率を調節する楕円率調節部201と、楕円率調節部201から出射された レーザ光Lの偏光を略90°だけ回転調節する90°回転調節部203と、を備 える。

楕円率調節部201は、図41に示すような1/4波長板207を含む。1/ 4波長板207は方位角のを変えることにより楕円偏光の楕円率を調節できる。 すなわち、1/4波長板207に例えば直線偏光LPの入射光が入射すると、透 過光は所定の楕円率の楕円偏光EPとなる。方位角とは楕円の長軸とX軸とのな す角である。上述したように本実施形態において、楕円率は1以外の数字が適用 される。楕円率調節部201によりレーザ光Lの偏光を所望の楕円率を有する楕 円偏光EPできる。加工対象物1の厚さ、材質等を考慮して楕円率は調節される

加工対象物1に直線偏光LPのレーザ光Lを照射する場合、レーザ光源101か ら出射されるレーザ光Lは直線偏光LPなので、レーザ光Lが直線偏光LPのままで 1/4波長板を通過するように、楕円率調節部201は1/4波長板207の方 位角のを調節する。また、レーザ光源101からは直線偏光のレーザ光Lが出射 されるので、加工対象物1のレーザ照射に直線偏光LPのレーザ光だけを利用す る場合、楕円率調節部201は不要となる。

90°回転調節部203は、図42に示すような1/2波長板205を含む。 1/2波長板205は直線偏光の入射光に対して直交する偏光をつくる波長板で ある。すなわち、1/2波長板205に例えば方位角45°の直線偏光LP<sub>1</sub>の入

15

o

10

5

20

25

射光が入射すると、透過光は入射光LP<sub>1</sub>に対して90°だけ回転した直線偏光 LP<sub>2</sub>となる。90°回転調節部203は、楕円率調節部201から出射されたレ ーザ光Lの偏光を90°だけ回転させる場合、1/2波長板205をレーザ光L の光軸上に配置させる動作をする。また、90°回転調節部203は、楕円率調 節部201から出射されたレーザ光Lの偏光を回転させない場合、1/2波長板 205をレーザ光Lの光路外(すなわち、レーザ光Lが1/2波長板205を通 過しない場所)に配置させる動作をする。

ダイクロイックミラー103は、90°回転調節部203で偏光を90°だけ 回転調節され又はされないレーザ光Lが入射しかつレーザ光Lの光軸の向きを9 0°変えるように配置されている。レーザ加工装置200は、載置台107の X-Y平面を加工対象物1の厚さ方向を軸として回転させるためのの軸ステージ 213を備える。ステージ制御部115は、ステージ109,111,113の移 動制御の他、ステージ213の移動を制御する。

次に、図40及び図43を用いて、本実施形態の第3例に係るレーザ加工方法 を説明する。図43は、このレーザ加工方法を説明するためのフローチャートで ある。加工対象物1はシリコンウェハである。ステップS101~ステップS1 11までは図15に示す第1例と同じである。

楕円率調節部201により、レーザ光源101から出射される直線偏光 LP の レーザ光 L の楕円率を調節する (S121)。楕円率調節部201において1/ 4波長板の方位角θを変えることにより、所望の楕円率の楕円偏光 EP を有する レーザ光Lを得ることができる。

まず、加工対象物1をY軸方向に沿って加工するので、レーザ光Lの楕円偏 光 EP を表す楕円の長軸が加工対象物1のY軸方向に延びた切断予定ライン5 の方向と一致するように調節する(S123)。これは、0軸ステージ213を 回転させることより達成される。よって、0軸ステージ213は長軸調節手段や 直線偏光調節手段として機能する。

10

15

5

20

25

Y軸方向に沿って加工対象物1を加工するので、90°回転調節部203は、 レーザ光Lの偏光を回転させないような調節をする(S125)。つまり、1/ 2波長板をレーザ光Lの光路外に配置させる動作をする。

レーザ光源101からレーザ光Lを発生させて、レーザ光Lを加工対象物1 の表面3のY軸方向に延びた切断予定ライン5に照射する。図44は加工対象 物1の平面図である。レーザ光Lの楕円偏光EPの楕円を表す長軸が加工対象 物1の一番右の切断予定ライン5に沿うようにして、加工対象物1にレーザ光L が照射される。レーザ光Lの集光点Pは加工対象物1の内部に位置しているの で、溶融処理領域は加工対象物1の内部にのみ形成される。切断予定ライン5に 沿うようにY軸ステージ111を移動させて、溶融処理領域を切断予定ライン 5に沿うように加工対象物1の内部に形成する。

そして、X 軸ステージ109を移動させてレーザ光 L を隣の切断予定ライン 5に照射し、上記と同様にして溶融処理領域を隣の切断予定ライン5に沿うよう に加工対象物1の内部に形成する。これを繰り返すことにより、右から順に各切 断予定ライン5に沿って加工対象物1の内部に溶融処理領域を形成する (S12 7)。なお、直線偏光 LP のレーザ光 L を加工対象物1に照射する場合は、図4 5に示すようになる。すなわち、レーザ光 L の直線偏光 LP の向きが加工対象物 1の切断予定ライン5に沿うように、レーザ光 L が加工対象物1に照射される。 次に、90°回転調節部203により、1/2波長板205 (図42)をレー ザ光 L の光軸上に配置させる動作をする。これにより、楕円率調節部201か ら出射されたレーザ光 L の偏光を90° だけ回転させる調節をする (S129)。

次に、レーザ光源101からレーザ光Lを発生させて、レーザ光Lを加工対 象物1の表面3のX軸方向に延びた切断予定ライン5に照射する。図46は加 工対象物1の平面図である。レーザ光Lの楕円偏光EPを表す楕円の長軸の方 向が加工対象物1の一番下のX軸方向に延びた切断予定ライン5に沿うように して、加工対象物1にレーザ光Lが照射される。レーザ光Lの集光点Pは加工

**10** ·

5

20

15

25

PCT/JP01/07954

対象物1の内部に位置しているので、溶融処理領域は加工対象物1の内部にのみ 形成される。切断予定ライン5に沿うように X 軸ステージ109を移動させて、 溶融処理領域を切断予定ライン5に沿うように加工対象物1の内部に形成する。

そして、Y 軸ステージ111を移動させて、レーザ光 L がすぐ上の切断予定 ライン5を照射するようにし、上記と同様にして溶融処理領域を切断予定ライン 5に沿うように加工対象物1の内部に形成する。これを繰り返すことにより、下 から順に各切断予定ラインに沿って加工対象物1の内部に溶融処理領域を形成す る (S131)。なお、直線偏光 LP のレーザ光 L を加工対象物1に照射する場 合は、図47に示すようになる。

そして、加工対象物1を切断予定ライン5に沿って曲げることにより、加工対象物1を切断する(S133)。これにより、加工対象物1をシリコンチップに 分割する。

第3例の効果を説明する。第3例によれば、図44及び図46に示すように加 工対象物1には、パルスレーザ光Lの楕円偏光EPを表す楕円の長軸の方向が 切断予定ライン5に沿うようにして、パルスレーザ光Lが照射されている。こ のためクラックスポットの切断予定ライン5の方向の寸法は比較的大きくなるの で、少ないショット数で切断予定ライン5に沿ったクラック領域を形成すること ができる。このように第3例ではクラック領域を効率的に形成できるので、加工 対象物1の加工スピードを向上させることができる。また、ショット時に形成さ れるクラックスポットは切断予定ライン5に沿った方向以外の方向にあまり延び ないので、加工対象物1を切断予定ライン5に沿って精密に切断することができ る。これらの効果は後に説明する第4例でも同様である。

[第4例]

本実施形態の第4例について第3例との相違を中心に説明する。図48はこの レーザ加工装置300の概略構成図である。レーザ加工装置300の構成要素の うち、図40に示す第3例に係るレーザ加工装置200の構成要素と同一要素に

10

5

20

15

ついては同一符号を付すことによりその説明を省略する。

レーザ加工装置300には、第3例の90°回転調節部203が設けられてい ない。 $\theta$ 軸ステージ213により、載置台107のX-Y平面が加工対象物1の 厚さ方向を軸として回転させることができる。これにより、楕円率調節部201 から出射されたレーザ光Lの偏光を相対的に90°だけ回転させる調節をする。

本実施形態の第4例に係るレーザ加工方法について説明する。第4例において も図43に示す第3例に係るレーザ加工方法のステップS101からステップS 123の動作をする。第4例には90°回転調節部203が設けられていないの で、次のステップS125の動作は行われない。

ステップS123後、ステップS127の動作が行われる。ここまでの動作に より、第4例においても第3例と同様に加工対象物1は図44に示すように加工 される。その後、ステージ制御部115がの軸ステージ213を90°だけ回転 させる制御をする。このの軸ステージ213の回転により加工対象物1はX-Y平 面において90°回転する。これにより、図49に示すように、すでに改質領域 形成工程が終了した切断予定ライン5と交差する切断予定ラインに沿って、楕円 偏光EPの長軸を合わせることができる。

そして、ステップS127と同様に、レーザ光Lを加工対象物1に照射することにより、右から順に各切断予定ライン5に沿って加工対象物1の内部に溶融処 理領域を形成する。最後に、ステップS133と同様にして加工対象物1を切断 し、加工対象物1をシリコンチップに分割する。

以上説明した本実施形態の第3例及び第4例では、多光子吸収による改質領域 形成について説明した。しかしながら、本発明は多光子吸収による改質領域を形 成せずに、楕円偏光を表す楕円の長軸方向が加工対象物の切断予定ラインと沿う ように、加工対象物の内部に集光点を合わせて加工対象物にレーザ光を照射する ことにより加工対象物を切断してもよい。これによっても加工対象物を切断予定 ラインに沿って効率的に切断することが可能となる。

10

5

20

15

[第5例]

本実施形態の第5例、後で説明する第6及び第7例は、パルスレーザ光のパワ ーの大きさや集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節することにより 、改質スポットの寸法を制御している。改質スポットとは、パルスレーザ光の1 パルスのショット(つまり1パルスのレーザ照射)で形成される改質部分であり 、改質スポットが集まることにより改質領域となる。改質スポットの寸法制御の 必要性についてクラックスポットを例に説明する。

クラックスポットが大きすぎると、切断予定ラインに沿った加工対象物の切断 の精度が下がり、また、切断面の平坦性が悪くなる。これについて図50~図5 5を用いて説明する。図50は本実施形態に係るレーザ加工方法を用いてクラッ クスポットを比較的大きく形成した場合の加工対象物1の平面図である。図51 は図50の切断予定ライン5上のLI-LIに沿って切断した断面図である。図52 、図53、図54はそれぞれ図50の切断予定ライン5と直交するLII-LII、 LIII-LIII、LIV-LIVに沿って切断した断面図である。これらの図から分かるよ うに、クラックスポット90が大きすぎると、クラックスポット90の大きさの ばらつきも大きくなる。よって、図55に示すように切断予定ライン5に沿った 加工対象物1の切断の精度が悪くなる。また、加工対象物1の切断面43の凹凸 が大きくなるので切断面43の平坦性が悪くなる。これに対して、図56に示す ように、本実施形態に係るレーザ加工方法を用いてクラックスポット90を比較 的小さく(例えば20μm以下)形成すると、クラックスポット90を均一に形 成できかつクラックスポット90の切断予定ラインの方向からずれた方向の広が りを抑制できる。よって、図57に示すように切断予定ライン5に沿った加工対 象物1の切断の精度や切断面43の平坦性を向上させることができる。

このようにクラックスポットが大きすぎると、切断予定ラインに沿った精密な 切断や平坦な切断面が得られる切断をすることができない。但し、厚みが大きい 加工対象物に対してクラックスポットが極度に小さすぎると加工対象物の切断が

10

5

15

20

困難となる。

本実施形態によればクラックスボットの寸法を制御できることについて説明す る。図7に示すように、ピークパワー密度が同じ場合、集光用レンズの倍率10 0、NA0.8の場合のクラックスポットの大きさは、集光用レンズの倍率50、 NA0.55の場合のクラックスポットの大きさよりも小さくなる。ピークパ ワー密度は、先程説明したようにレーザ光の1パルス当たりのエネルギー、つま りパルスレーザ光のパワーと比例するので、ピークパワー密度が同じとはレーザ 光のパワーが同じであることを意味する。このように、レーザ光のパワーが同じ でかつビームスポット断面積が同じ場合、集光用レンズの開口数が大きく(小さ く)なるとクラックスポットの寸法を小さく(大きく)制御できる。

また、集光用レンズの開口数が同じでも、レーザ光のパワー (ピークパワー密度)を小さくするとクラックスポットの寸法を小さく制御でき、レーザ光のパワ ーを大きくするとクラックスポットの寸法を大きく制御できる。

よって、図7に示すグラフから分かるように、集光用レンズの開口数を大きく することやレーザ光のパワーを小さくすることによりクラックスポットの寸法を 小さく制御できる。逆に、集光用レンズの開口数を小さくすることやレーザ光の パワーを大きくすることによりクラックスポットの寸法を大きく制御できる。

クラックスポットの寸法制御について、図面を用いてさらに説明する。図58 に示す例は、所定の開口数の集光用レンズを用いてパルスレーザ光Lが内部に集 光されている加工対象物1の断面図である。領域41は、このレーザ照射により 多光子吸収を起こさせるしきい値以上の電界強度になった領域である。図59は 、このレーザ光Lの照射による多光子吸収が原因で形成されたクラックスポット 90の断面図である。一方、図60に示す例は、図58に示す例より大きい開口 数の集光用レンズを用いてパルスレーザ光Lが内部に集光されている加工対象物 1の断面図である。図61は、このレーザ光Lの照射による多光子吸収が原因で 形成されたクラックスポット90の断面図である。クラックスポット90の高さ

15

10

5

20

hは領域41の加工対象物1の厚さ方向における寸法に依存し、クラックスボッ ト90の幅wは領域41の加工対象物1の厚さ方向と直交する方向の寸法に依存 する。つまり、領域41のこれらの寸法を小さくするとクラックスポット90の 高さhや幅wを小さくでき、これらの寸法を大きくするとクラックスポット90 の高さhや幅wを大きくできる。図59と図61を比較すれば明らかなように、 レーザ光のパワーが同じ場合、集光用レンズの開口数を大きく(小さく)するこ とにより、クラックスポット90の高さhや幅wの寸法を小さく(大きく)制御 できる。

さらに、図62に示す例は、図58に示す例より小さいパワーのパルスレーザ 光Lが内部に集光されている加工対象物1の断面図である。図62に示す例では レーザ光のパワーを小さくしているので領域41の面積は図58に示す領域41 よりも小さくなる。図63は、このレーザ光Lの照射による多光子吸収が原因で 形成されたクラックスポット90の断面図である。図59と図63の比較から明 らかなように、集光用レンズの開口数が同じ場合、レーザ光のパワーを小さく( 大きく)するとクラックスポット90の高さhや幅wの寸法を小さく(大きく) 制御できる。

さらに、図64に示す例は、図60に示す例より小さいパワーのパルスレーザ 光Lが内部に集光されている加工対象物1の断面図である。図65は、このレー ザ光Lの照射による多光子吸収が原因で形成されたクラックスポット90の断面 図である。図59と図65の比較から分かるように、集光用レンズの開口数を大 きく(小さく)しかつレーザ光のパワーを小さく(大きく)すると、クラックス ポット90の高さhや幅wの寸法を小さく(大きく)制御できる。

ところで、クラックスポットの形成可能な電界強度のしきい値以上の電界強度 となっている領域を示す領域41が集光点P及びその付近に限定されている理由 は以下の通りである。本実施形態は、高ビーム品質のレーザ光源を利用している ため、レーザ光の集光性が高くかつレーザ光の波長程度まで集光可能となる。こ

15

10

5

20

 $\mathbf{25}$ 

のため、このレーザ光のビームプロファイルはガウシアン分布となるので、電界 強度はビームの中心が最も強く、中心から距離が大きくなるに従って強度が低下 していくような分布となる。このレーザ光が実際に集光用レンズによって集光さ れていく過程においても基本的にはガウシアン分布の状態で集光されていく。よ って、領域41は集光点P及びその付近に限定される。

以上のように本実施形態によればクラックスボットの寸法を制御できる。クラ ックスボットの寸法は、精密な切断の程度の要求、切断面における平坦性の程度 の要求、加工対象物の厚みの大きさを考慮して決める。また、クラックスボット の寸法は加工対象物の材質を考慮して決定することもできる。本実施形態によれ ば、改質スボットの寸法を制御できるので、厚みが比較的小さい加工対象物につ いては改質スボットを小さくすることにより、切断予定ラインに沿って精密に切 断ができ、かつ、切断面の平坦性がよい切断をすることが可能となる。また、改 質スボットを大きくすることにより、厚みが比較的大きい加工対象物でも切断が 可能となる。

また、例えば加工対象物の結晶方位が原因により、加工対象物に切断が容易な 方向と切断が困難な方向とがある場合がある。このような加工対象物の切断にお いて、例えば図56及び図57に示すように、切断が容易な方向に形成するクラ ックスポット90の寸法を小さくする。一方、図57及び図66に示すように、 切断予定ライン5と直交する切断予定ラインの方向が切断困難な方向の場合、こ の方向に形成するクラックスポット90の寸法を大きくする。なお、図66は図 57に示す加工対象物1をLXVI-LXVIに沿って切断した図である。よって、切 断が容易な方向では平坦な切断面を得ることができ、また切断が困難な方向でも 切断が可能となる。

改質スポットの寸法の制御ができることについて、クラックスポットの場合で 説明したが、溶融処理スポットや屈折率変化スポットでも同様のことが言える。 パルスレーザ光のパワーは例えば1パルス当たりのエネルギー(J)で表すこと

10

15

5

20

25

もできるし、1パルス当たりのエネルギーにレーザ光の周波数を乗じた値である 平均出力(W)で表すこともできる。以上は後で説明する第6例及び第7例でも 言えることである。

本実施形態の第5例に係るレーザ加工装置について説明する。図67はこのレ ーザ加工装置400の概略構成図である。レーザ加工装置400について、図1 4に示す第1例に係るレーザ加工装置100との相違点を中心に説明する。

レーザ加工装置400は、レーザ光源101から出射されたレーザ光Lのパワ ーを調節するパワー調節部401を備える。パワー調節部401は、例えば、複 数のND(neutral density)フィルタと、各NDフィルタをレーザ光Lの光軸に対し て垂直な位置に移動させたりレーザ光Lの光路外に移動させたりする機構と、を 備える。NDフィルタは、エネルギーの相対分光分布を変えることなく光の強さ を減らすフィルタである。複数のNDフィルタはそれぞれ減光率が異なる。パワ ー調節部401は、複数のNDフィルタの何れか又はこれらを組み合わせること により、レーザ光源101から出射されたレーザ光Lのパワーを調節する。なお 、複数のNDフィルタの減光率を同じとし、パワー調節部401がレーザ光Lの 光軸に対して垂直な位置に移動させるNDフィルタの個数を変えることにより、 レーザ光源101から出射されたレーザ光Lのパワーを調節することもできる。

なお、パワー調節部401は、直線偏光のレーザ光Lの光軸に対して垂直に配置された偏光フィルタと、偏光フィルタをレーザ光Lの光軸を中心に所望の角度だけ回転させる機構と、を備えたものでもよい。パワー調節部401において光軸を中心に所望の角度だけ偏光フィルタを回転させることにより、レーザ光源101から出射されたレーザ光Lのパワーを調節する。

なお、レーザ光源101の励起用半導体レーザの駆動電流を駆動電流制御手段 の一例であるレーザ光源制御部102で制御することにより、レーザ光源101 から出射されるレーザ光Lのパワーを調節することもできる。よって、レーザ光 Lのパワーは、パワー調節部401及びレーザ光源制御部102の少なくともい

10

5

15

20

25

ずれか一方により調節することができる。レーザ光源制御部102によるレーザ 光Lのパワーの調節だけで改質領域の寸法を所望値にできるのであればパワー調 節部401は不要である。以上説明したパワーの調節は、レーザ加工装置の操作 者が後で説明する全体制御部127にキーボード等を用いてパワーの大きさを入 力することによりなされる。

レーザ加工装置400はさらに、パワー調節部401でパワーが調節されたレ ーザ光Lが入射しかつレーザ光Lの光軸の向きを90°変えるように配置された ダイクロイックミラー103と、ダイクロイックミラー103で反射されたレー ザ光Lを集光する集光用レンズを複数含むレンズ選択機構403と、レンズ選択 機構403を制御するレンズ選択機構制御部405と、を備える。

レンズ選択機構403は集光用レンズ105a、105b、105cと、これ らを支持する支持板407と、を備える。集光用レンズ105aを含む光学系の 開口数、集光用レンズ105bを含む光学系の開口数、集光用レンズ105cを 含む光学系の開口数はそれぞれ異なる。レンズ選択機構403は、レンズ選択機 構制御部405からの信号に基づいて支持板407を回転させることにより、集 光用レンズ105a、105b、105cの中から所望の集光用レンズをレーザ 光Lの光軸上に配置させる。すなわち、レンズ選択機構403はレボルバー式で ある。

なお、レンズ選択機構403に取付けられる集光用レンズの数は3個に限定さ れず、それ以外の数でもよい。レーザ加工装置の操作者が後で説明する全体制御 部127にキーボード等を用いて開口数の大きさ又は集光用レンズ105a、1 05b、105cのうちどれかを選択する指示を入力することにより、集光用レ ンズの選択、つまり開口数の選択がなされる。

レーザ加工装置400の載置台107には、集光用レンズ105a~105c のうちレーザ光Lの光軸上に配置された集光用レンズで集光されたレーザ光Lが 照射される加工対象物1が載置される。

10

5

15

20

全体制御部127はパワー調節部401と電気的に接続されている。図67は この図示を省略している。全体制御部127にパワーの大きさが入力されること により、全体制御部127はパワー調節部401を制御し、これによりパワーが 調節される。

図68は全体制御部127の一例の一部分を示すブロック図である。全体制御 部127は、寸法選択部411、相関関係記憶部413及び画像作成部415を 備える。寸法選択部411にはレーザ加工装置の操作者がキーボード等により、 パルスレーザ光のパワーの大きさや集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさ が入力される。この例においては、開口数の大きさを直接入力する代わりに集光 用レンズ105a、105b、105cのいずれかを選択する入力にしてもよい。 この場合、全体制御部127に集光用レンズ105a、105b、105c、それ ぞれの開口数を予め登録しておき、選択された集光用レンズを含む光学系の開口 数のデータが自動的に寸法選択部411に入力される。

相関関係記憶部413には、パルスレーザ光のパワーの大きさ及び開口数の大 きさの組と改質スポットの寸法との相関関係が予め記憶されている。図69は、 この相関関係を示すテーブルの一例である。この例では、開口数の欄には集光用 レンズ105a、105b、105cの各々について、それらを含む光学系の開口 数が登録される。パワーの欄にはパワー調節部401により調節されるパルスレ ーザ光のパワーの大きさが登録される。寸法の欄には、対応する組のパワーと開 口数との組み合わせにより形成される改質スポットの寸法が登録される。例えば 、パワーが1.24×10<sup>11</sup> (W/cm<sup>2</sup>) で、開口数が0.55のときに形成 される改質スポットの寸法は120 $\mu$ mである。この相関関係のデータは、例え ば、レーザ加工前に図58~図65で説明した実験をすることにより得ることが できる。

寸法選択部411にパワーの大きさ及び開口数の大きさが入力されることにより、寸法選択部411は相関関係記憶部413からこれらの大きさと同じ値の組

10

5

20

15

を選択し、その組に対応する寸法のデータをモニタ129に送る。これにより、 モニタ129には入力されたパワーの大きさ及び開口数の大きさのもとで形成さ れる改質スポットの寸法が表示される。これらの大きさと同じ値の組がない場合 は、最も近い値の組に対応する寸法データがモニタ129に送られる。

寸法選択部411で選択された組に対応する寸法のデータは、寸法選択部41 1から画像作成部415に送られる。画像作成部415は、この寸法のデータを 基にしてこの寸法の改質スポットの画像データを作成し、モニタ129に送る。 これにより、モニタ129には改質スポットの画像も表示される。よって、レー ザ加工前に改質スポットの寸法や改質スポットの形状を知ることができる。

パワーの大きさを固定し、開口数の大きさを可変とすることもできる。この場合のテーブルは図70に示すようになる。例えば、パワーを1.49×10<sup>11</sup> (W/cm<sup>2</sup>)と固定し開口数が0.55のときに形成される改質スポットの寸法 は150μmである。また、開口数の大きさを固定し、パワーの大きさを可変と することもできる。この場合のテーブルは図71に示すようになる。例えば、開 口数を0.8と固定しパワーが1.19×10<sup>11</sup> (W/cm<sup>2</sup>)のときに形成さ れる改質スポットの寸法は30μmである。

次に、図67を用いて、本実施形態の第5例に係るレーザ加工方法を説明する。 加工対象物1はシリコンウェハである。第5例において、図15に示す第1例に 係るレーザ加工方法と同様にステップS101~ステップS111までの動作を 行う。

ステップS111後、上記で説明したようにパワー及び開口数の大きさを全体 制御部127に入力する。入力されたパワーのデータに基づいて、レーザ光 L のパワーはパワー調節部401により調節される。入力された開口数のデータに 基づいて、開口数はレンズ選択機構制御部405を介してレンズ選択機構403 が集光用レンズを選択することにより調節される。また、これらのデータは全体 制御部127の寸法選択部411 (図68) に入力される。これにより、1パル

10

5

20

15

25

スのレーザ光 L の照射により加工対象物1の内部に形成される溶融処理スポットの寸法及び溶融処理スポットの形状がモニタ129に表示される。

そして、図15に示す第1例に係るレーザ加工方法と同様にステップS113 ~ステップS115までの動作を行う。これにより、加工対象物1をシリコンチ ップに分割する。

[第6例]

次に、本実施形態の第6例について第5例との相違を中心に説明する。図72 はこのレーザ加工装置500の概略構成図である。レーザ加工装置500の構成 要素のうち、図67に示す第5例に係るレーザ加工装置400の構成要素と同一 要素については同一符号を付すことによりその説明を省略する。

レーザ加工装置500は、パワー調節部401とダイクロイックミラー103 との間のレーザ光Lの光軸上にビームエキスパンダ501が配置されている。ビ ームエキスパンダ501は倍率可変であり、ビームエキスパンダ501によりレ ーザ光Lのビーム径が大きくなるように調節される。ビームエキスパンダ501 は開口数調節手段の一例である。また、レーザ加工装置500はレンズ選択機構 403の代わりに1つの集光用レンズ105を備える。

レーザ加工装置500の動作が第5例のレーザ加工装置の動作と異なる点は、 全体制御部127に入力された開口数の大きさに基づく開口数の調節である。以 下、これについて説明する。全体制御部127はビームエキスパンダ501と電 気的に接続されている。図72はこの図示を省略している。全体制御部127に 開口数の大きさが入力されることにより、全体制御部127はビームエキスパン ダ501の倍率を変える制御をする。これにより、集光用レンズ105に入射す るレーザ光Lのビーム径の拡大率を調節する。よって、集光用レンズ105が1 つであっても、集光用レンズ105を含む光学系の開口数を大きくする調節が可 能となる。これを図73及び図74を用いて説明する。

図73は、ビームエキスパンダ501が配置されていない場合の集光用レンズ

.10

5

20

15

105によるレーザ光Lの集光を示す図である。一方、図74は、ビームエキス パンダ501が配置されている場合の集光用レンズ105によるレーザ光Lの集 光を示す図である。図73及び図74を比較すれば分かるように、ビームエキス パンダ501が配置されていない場合の集光用レンズ105を含む光学系の開口 数を基準にすると、第6例では開口数が大きくなるように調節することができる

[第7例]

次に、本実施形態の第7例について第5例及び第6例との相違を中心に説明する。図75はこのレーザ加工装置600の概略構成図である。レーザ加工装置600の構成要素のうち、第5例及び第6例に係るレーザ加工装置の構成要素と同 ー要素については同一符号を付すことによりその説明を省略する。

レーザ加工装置600は、ビームエキスパンダ501の代わりに、ダイクロイ ックミラー103と集光用レンズ105との間のレーザ光Lの光軸上に虹彩絞り 601が配置されている。虹彩絞り601の開口の大きさを変えることにより集 光用レンズ105の有効径を調節する。虹彩絞り601は開口数調節手段の一例 である。また、レーザ加工装置600は虹彩絞り601の開口の大きさを変える 制御をする虹彩絞り制御部603を備える。虹彩絞り制御部603は全体制御部 127により制御される。

レーザ加工装置600の動作が第5例及び第6例のレーザ加工装置の動作と異 なる点は、全体制御部127に入力された開口数の大きさに基づく開口数の調節 である。レーザ加工装置600は入力された開口数の大きさに基づいて虹彩絞り 601の開口の大きさを変えることにより、集光用レンズ105の有効径の縮小 する調節をする。これにより、集光用レンズ105が1つであっても、集光用レ ンズ105を含む光学系の開口数を小さくなるように調節することができる。こ れを図76及び図77を用いて説明する。

図76は、虹彩絞りが配置されていない場合の集光用レンズ105によるレー

10

5

20

15

ザ光Lの集光を示す図である。一方、図77は、虹彩絞り601が配置されてい る場合の集光用レンズ105によるレーザ光Lの集光を示す図である。図76及 び図77を比較すれば分かるように、虹彩絞りが配置されていない場合の集光用 レンズ105を含む光学系の開口数を基準にすると、第3例では開口数が小さく なるように調節することができる。

次に、本実施形態の第5例~第7例の変形例を説明する。図78は本実施形態 のレーザ加工装置の変形例に備えられる全体制御部127のブロック図である。 全体制御部127はパワー選択部417及び相関関係記憶部413を備える。相 関関係記憶部413には、図71に示す相関関係のデータが予め記憶されている 。レーザ加工装置の操作者はキーボード等によりパワー選択部417に改質スポ ットの所望の寸法を入力する。改質スポットの寸法は、加工対象物の厚さや材質 等を考慮して決定される。この入力により、パワー選択部417は相関関係記憶 部413からこの寸法と同じ値の寸法に対応するパワーを選択し、そのパワーの データをパワー調節部401に送る。よって、このパワーの大きさに調節された レーザ加工装置でレーザ加工することにより、所望の寸法の改質スポットを形成 することが可能となる。このパワーの大きさのデータはモニタ129にも送られ 、パワーの大きさが表示される。この例では開口数が固定でパワーが可変となる 。なお、入力された寸法と同じ値の寸法が相関関係記憶部413に記憶されてい ない場合、最も近い値の寸法に対応するパワーのデータがパワー調節部401及 びモニタ129に送られる。これは以下に説明する変形例でも同様である。

20

15

5

10

図79は本実施形態のレーザ加工装置の他の変形例に備えられる全体制御部1 27のブロック図である。全体制御部127は開口数選択部419及び相関関係 記憶部413を備える。図78の変形例と異なる点は、パワーではなく開口数が 選択されることである。相関関係記憶部413には、図70に示すデータが予め 記憶されている。レーザ加工装置の操作者はキーボード等により開口数選択部4 19に改質スポットの所望の寸法を入力する。これにより、開口数選択部419

25

は、相関関係記憶部413からこの寸法と同じ値の寸法に対応する開口数を選択 し、その開口数のデータをレンズ選択機構制御部405、ビームエキスパンダ5 01又は虹彩絞り制御部603に送る。よって、この開口数の大きさに調節され たレーザ加工装置でレーザ加工することにより、所望の寸法の改質スポットを形 成することが可能となる。この開口数の大きさのデータはモニタ129にも送ら れ、開口数の大きさが表示される。この例ではパワーが固定で開口数が可変とな る。

図80は本実施形態のレーザ加工装置のさらに他の変形例に備えられる全体制 御部127のブロック図である。全体制御部127は組選択部421及び相関関 係記憶部413を備える。図78及び図79の例と異なる点は、パワー及び開口 数の両方が選択されることである。相関関係記憶部413には、図69のパワー 及び開口数の組と寸法との相関関係のデータが予め記憶されている。レーザ加工 装置の操作者はキーボード等により組選択部421に改質スポットの所望の寸法 を入力する。これにより、組選択部421は、相関関係記憶部413からこの寸 法と同じ値の寸法に対応するパワー及び開口数の組を選択する。選択された組の パワーのデータはパワー調節部401に送られる。一方、選択された組の開口数 のデータはレンズ選択機構制御部405、ビームエキスパンダ501又は虹彩絞 り制御部603に送られる。よって、この組のパワー及び開口数の大きさに調節 されたレーザ加工装置でレーザ加工することにより、所望の寸法の改質スポット を形成することが可能となる。この組のパワー及び開口数の大きさのデータはモ ニタ129にも送られ、パワー及び開口数の大きさが表示される。

これらの変形例によれば、改質スポットの寸法を制御することができる。よっ て、改質スポットの寸法を小さくすることにより、加工対象物の切断予定ライン に沿って精密に切断でき、また平坦な切断面を得ることができる。加工対象物の 厚みが大きい場合、改質スポットの寸法を大きくすることにより、加工対象物の 切断が可能となる。

10

5

15

20

[第8例]

本実施形態の第8例は、パルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさやパルスレ ーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節することにより、1パルスのパ ルスレーザ光で形成される改質スポットと次の1パルスのパルスレーザ光で形成 される改質スポットとの距離を制御している。つまり隣り合う改質スポット間の 距離を制御している。以下この距離をピッチpとして説明をする。ピッチpの制 御についてクラック領域を例に説明する。

パルスレーザ光の繰り返し周波数をf (Hz)、加工対象物のX軸ステージ又は Y軸ステージの移動速度をv (mm/sec)とする。これらのステージの移動速度は パルスレーザ光の集光点の相対的移動の速度の一例である。パルスレーザ光の1 ショットで形成されるクラック部分をクラックスポットという。よって、切断予 定ライン5の単位長さあたりに形成されるクラックスポットの数nは、以下の通 りである。

n = f/v

単位長さあたりに形成されるクラックスポットの数nの逆数がピッチpに相当 する。

p = 1/n

よって、パルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさ及びパルスレーザ光の集光 点の相対的移動速度の大きさのうち少なくともいずれかを調節すれば、ピッチp を制御することができる。すなわち、繰り返し周波数をf (Hz)を大きくするこ とやステージの移動速度をv (mm/sec)を小さくすることにより、ピッチpを小 さく制御できる。逆に、繰り返し周波数をf (Hz)を小さくすることやステージ の移動速度をv (mm/sec)を大きくすることにより、ピッチpを大きく制御でき る。

25

ところで、ピッチpと切断予定ライン5方向におけるクラックスポットの寸法 dとの関係は図81~図83に示す三通りがある。図81~図83は、本実施形

10

15

20

PCT/JP01/07954

態に係るレーザ加工によりクラック領域が形成された加工対象物の切断予定ライン5に沿った部分の平面図である。クラックスポット90は1パルスのパルスレーザ光で形成される。複数のクラックスポット90が切断予定ライン5に沿って 並ぶように形成されることにより、クラック領域9が形成される。

図81は、ピッチpが寸法dより大きい場合を示している。クラック領域9は 切断予定ライン5に沿って加工対象物の内部に断続的に形成されている。図82 は、ピッチpが寸法dと略等しい場合を示している。クラック領域9は切断予定 ライン5に沿って加工対象物の内部に連続に形成されている。図83は、ピッチ pが寸法dより小さい場合を示している。クラック領域9は切断予定ライン5に 沿って加工対象物の内部に連続的に形成されている。

図81によれば、クラック領域9が切断予定ライン5に沿って連続していない ので、切断予定ライン5の箇所はある程度の強度を保持している。よって、レー ザ加工終了後に加工対象物の切断工程を行う場合、加工対象物のハンドリングが 容易となる。図82及び図83によれば、クラック領域9が切断予定ライン5に 沿って連続的に形成されているので、クラック領域9を起点とした加工対象物の 切断が容易となる。

図81によればピッチpが寸法dより大きくされており、図82によればピッ チpを寸法dと略等しくされているので、パルスレーザ光の照射により多光子吸 収の生じる領域が既に形成されたクラックスポット90と重なるのを防止できる 。この結果、クラックスポットの寸法のばらつきを小さくすることができる。す なわち、本発明者によれば、パルスレーザ光の照射により多光子吸収の生じる領 域が既に形成されたクラックスポット90と重なると、この領域に形成されるク ラックスポット90の寸法のばらつきが大きくなる、ことが分かった。クラック スポット90の寸法のばらつきが大きくなると、加工対象物を切断予定ラインに 沿って精密に切断するのが困難となり、また、切断面の平坦性も悪くなる。図8 1及び図82によれば、クラックスポットの寸法のばらつきを小さくできるので

10

5

20

15

PCT/JP01/07954

、切断予定ラインに沿って加工対象物を精密に切断することができ、かつ、切断 面を平坦にすることができる。

以上説明したように、本実施形態の第8例によれば、パルスレーザ光の繰り返 し周波数の大きさやパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節す ることにより、ビッチpを制御することができる。これにより、加工対象物の厚 さや材質等を考慮してビッチpを変えることにより、加工対象物に応じたレーザ 加工が可能となる。

なお、ピッチpの制御ができることについて、クラックスポットの場合で説明 したが、溶融処理スポットや屈折率変化スポットでも同様のことが言える。但し 、溶融処理スポットや屈折率変化スポットについてはすでに形成された溶融処理 スポットや屈折率変化スポットとの重なりが生じても問題はない。また、パルス レーザ光の集光点の相対的移動とは、パルスレーザ光の集光点を固定して加工対 象物を移動させる場合でもよいし、加工対象物を固定してパルスレーザ光の集光 点を移動させる場合でもよいし、加工対象物とパルスレーザ光の集光点とを互い に逆方向に移動させる場合でもよいし、加工対象物とパルスレーザ光の集光点とを

本実施形態の第8例に係るレーザ加工装置について、図14に示す第1例に係 るレーザ加工装置100と異なる点を中心に図14を用いて説明する。レーザ光 源101はQスイッチレーザである。図84は、レーザ光源101に備えられる Qスイッチレーザの概略構成図である。Qスイッチレーザは、所定間隔を設けて 配置されたミラー51,53と、ミラー51とミラー53との間に配置されたレ ーザ媒質55と、レーザ媒質55に励起用の入力を加える励起源57、レーザ媒 質55とミラー51との間に配置されたQスイッチ59と、を備える。レーザ媒 質55の材料は例えばNd:YAGである。

25

20

Qスイッチ59を利用して共振器の損失を高くした状態で励起源57から励起 入力をレーザ媒質55に加えることにより、レーザ媒質55の反転分布を所定値

10

5

まで上昇させる。その後、Qスイッチ59を利用して共振器の損失を低くした状態にすることにより、蓄積されたエネルギーを瞬時に発振させパルスレーザ光Lを発生させる。レーザ光源制御部102からの信号S(例えば超音波パルスの繰り返し周波数の変化)によりQスイッチ59が高い状態になるように制御される。よって、レーザ光源制御部102からの信号Sにより、レーザ光源101から出射されるパルスレーザ光Lの繰り返し周波数を調節することができる。レーザ光源制御部102が周波数調節手段の一例となる。繰り返し周波数の調節は、レーザ加工装置の操作者が後で説明する全体制御部127にキーボード等を用いて繰り返し周波数の大きさを入力することによりなされる。以上がレーザ光源101の詳細である。

レーザ加工中、加工対象物1をX軸方向やY軸方向に移動させることにより、 切断予定ラインに沿って改質領域を形成する。よって、例えば、X軸方向に改質 領域を形成する場合、X軸ステージ109の移動速度を調節することにより、パ ルスレーザ光の集光点の相対的移動の速度を調節することができる。また、Y軸 方向に改質領域を形成する場合、Y軸ステージ111の移動速度を調節すること により、パルスレーザ光の集光点の相対的移動の速度を調節することができる。 これらのステージの移動速度の調節はステージ制御部115により制御される。 ステージ制御部115は速度調節手段の一例となる。速度の調節は、レーザ加工 装置の操作者が後で説明する全体制御部127にキーボード等を用いて速度の大 きさを入力することによりなされる。なお、集光点Pを移動可能とし、その移動 速度を調節することにより、パルスレーザ光の集光点の相対的移動の速度を調節 することもできる。

第8例に係るレーザ加工装置の全体制御部127は、第1例に係るレーザ加工 装置の全体制御部127にさらに他の機能を追加している。図85は第8例に係 るレーザ加工装置の全体制御部127の一例の一部分を示すブロック図である。 全体制御部127は距離演算部141、寸法記憶部143及び画像作成部145

15

10

5

20

25

を備える。距離演算部141には、パルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさ及 びステージ109、111の移動速度の大きさが入力される。これらの入力はレ ーザ加工装置の操作者がキーボード等を用いて行う。

距離演算部141は上述した式(n=f/v, p=1/n)を利用して隣り合う改質ス ポット間の距離(ピッチ)を演算する。距離演算部141は、この距離データを モニタ129に送る。これにより、モニタ129には入力された周波数の大きさ 及び速度の大きさのもとで形成される改質スポット間の距離が表示される。

また、この距離データは画像作成部145にも送られる。寸法記憶部143に は予めこのレーザ加工装置で形成される改質スポットの寸法が記憶されている。 画像作成部145は、この距離データと寸法記憶部143に記憶された寸法のデ ータとを基にして、この距離と寸法とにより形成される改質領域の画像データを 作成しモニタ129に送る。これにより、モニタ129には改質領域の画像も表 示される。よって、レーザ加工前に隣り合う改質スポット間の距離や改質領域の 形状を知ることができる。

距離演算部141は式 (n=f/v, p=1/n) を利用して改質スポット間の距離を 演算しているが次のようにしてもよい。まず、繰り返し周波数の大きさとステー ジ109、111の移動速度と改質スポット間の距離との関係を予め登録したテ ーブルを作成し、このテーブルのデータを距離演算部141に記憶させる。繰り 返し周波数の大きさ及びステージ109、111の移動速度の大きさが距離演算 20 部141に入力されることにより、距離演算部141は上記テーブルの中からこ れらの大きさの条件で形成される改質スポットにおける改質スポット間の距離を 読み出す。

なお、繰り返し周波数の大きさを固定しステージの移動速度の大きさを可変と してもよい。逆に、ステージの移動速度の大きさを固定し繰り返し周波数の大き さを可変としてもよい。これらの場合も距離演算部141において上述した式や テーブルを用いることにより、改質スポット間の距離や改質領域の画像をモニタ

10

5

15

129に表示させるための処理を行う。

以上のように図85に示す全体制御部127では繰り返し周波数の大きさやス テージの移動速度の大きさを入力することにより、隣り合う改質スポット間の距 離を演算している。隣り合う改質スポット間の所望の距離を入力し、繰り返し周 波数の大きさやステージの移動速度の大きさを制御してもよい。以下これについ て説明する。

図86は第8例に備えられる全体制御部127の他の例の一部分を示すブロッ ク図である。全体制御部127は周波数演算部147を備える。レーザ加工装置 の操作者はキーボード等により周波数演算部147に隣り合う改質スポット間の 距離の大きさを入力する。この距離の大きさは、加工対象物の厚さや材質等を考 慮して決定される。この入力により周波数演算部147は上記式やテーブルを基 にして、この距離の大きさとなるための周波数を演算する。この例ではステージ の移動速度は固定である。周波数演算部147は演算されたデータをレーザ光源 制御部102に送る。この周波数の大きさに調節されたレーザ加工装置で加工対 象物をレーザ加工することにより、隣り合う改質スポット間の距離を所望の大き さにすることができる。この周波数の大きさのデータはモニタ129にも送られ 、この周波数の大きさが表示される。

図87は第8例に備えられる全体制御部127のさらに他の例の一部分を示す ブロック図である。全体制御部127は速度演算部149を備える。上記と同様 に隣り合う改質スポット間の距離の大きさが速度演算部149に入力される。こ の入力により速度演算部149は上記式やテーブルを基にして、この距離の大き さとなるためのステージ移動速度を演算する。この例では繰り返し周波数は固定 である。速度演算部149は演算されたデータをステージ制御部115に送る。 このステージ移動速度の大きさに調節されたレーザ加工装置で加工対象物をレー ザ加工することにより、隣り合う改質スポット間の距離を所望の大きさにするこ とができる。このステージ移動速度の大きさのデータはモニタ129にも送られ

10

5

15

20

25

、このステージ移動速度の大きさが表示される。

図88は第8例に備えられる全体制御部127のさらに他の例の一部分を示す ブロック図である。全体制御部127は組み合わせ演算部151を備える。図8 6及び図87の場合と異なる点は、繰り返し周波数及びステージ移動速度の両方 が演算されることである。上記と同様に隣り合う改質スポット間の距離の大きさ を組み合わせ演算部151に入力する。組み合わせ演算部151は上記式やテー ブルを基にして、この距離の大きさとなるための繰り返し周波数及びステージ移 動速度を演算する。

組み合わせ演算部151は演算されたデータをレーザ光源制御部102及びス テージ制御部115に送る。レーザ光源制御部102は演算された繰り返し周波 数の大きさとなるようにレーザ光源101を調節する。ステージ制御部115は 演算されたステージ移動速度の大きさとなるようにステージ109、111を調 節する。これらの調節がなされたレーザ加工装置で加工対象物をレーザ加工する ことにより、隣り合う改質スポット間の距離を所望の大きさにすることができる 。演算された繰り返し周波数の大きさ及びステージ移動速度の大きさのデータは モニタ129にも送られ、演算されたこれらの値が表示される。

次に、本実施形態の第8例に係るレーザ加工方法を説明する。加工対象物1は シリコンウェハである。第8例において、図15に示す第1例に係るレーザ加工 方法と同様にステップS101~ステップS111までの動作を行う。

ステップS111後、1パルスのパルスレーザで形成される溶融処理スポット における隣り合う溶融処理スポット間の距離、つまりピッチ p の大きさを決定 する。ピッチ p は加工対象物1の厚さや材質等を考慮して決定される。ピッチ p の大きさを図88に示す全体制御部127に入力する。

そして、図15に示す第1例に係るレーザ加工方法と同様にステップS113 ~ステップS115までの動作を行う。これにより、加工対象物1をシリコンチ ップに分割する。

15

10

5

20

25

以上説明したように第8例によれば、パルスレーザ光の繰り返し周波数の大き さの調節や、X軸ステージ109、Y軸ステージ111の移動速度の大きさの調 節により、隣合う溶融処理スポットの距離を制御できる。加工対象物1の厚さや 材質等を考慮して距離の大きさを変えることにより、目的に応じた加工が可能と なる。

[第9例]

本実施形態の第9例は、加工対象物に照射されるレーザ光の加工対象物への入 射方向におけるレーザ光の集光点の位置を変えることにより、改質領域を入射方 向に沿って並ぶように複数形成している。

複数の改質領域形成についてクラック領域を例に説明する。図89は、本実施 形態の第9例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物1の内部に二つのクラッ ク領域9が形成された加工対象物1の斜視図である。

二つクラック領域9形成方法について簡単に説明する。まず、パルスレーザ光 Lの集光点を加工対象物1の内部の裏面21付近に合わし、切断予定ライン5に 沿って集光点を移動させながら加工対象物1にパルスレーザ光Lを照射する。こ れにより、クラック領域9(9A)が切断予定ライン5に沿って加工対象物1の 内部の裏面21付近に形成される。次に、パルスレーザ光Lの集光点を加工対象 物1の内部の表面3付近に合わし、切断予定ライン5に沿って集光点を移動させ ながら加工対象物1にパルスレーザ光Lを照射する。この照射により、クラック 領域9(9B)が切断予定ライン5に沿って加工対象物1の内部の表面3付近に 形成される。

そして、図90に示すように、クラック領域9A,9Bからクラック91が自然 に成長する。詳しくはクラック91が、クラック領域9Aから裏面21方向、ク ラック領域9A(9B)からクラック領域9B(9A)方向、クラック領域9Bか ら表面3方向にそれぞれ自然に成長する。これにより、切断予定ライン5に沿っ た加工対象物1の面、すなわち切断面となる面において、加工対象物1の厚み方

10

5

20

15

25

5

10

15

20

PCT/JP01/07954

向に長く延びたクラック9を形成することができる。よって、比較的小さな力を 人為的に印加するだけ又は印加することなく自然に加工対象物1を切断予定ライ ン5に沿って切断することができる。

以上のように第9例によれば複数のクラック領域9を形成することにより加工 対象物1を切断する際の起点となる箇所を増やしている。従って、第9例によれ ば加工対象物1の厚みが比較的大きい場合や加工対象物1の材質がクラック領域 9形成後のクラック91が成長しにくい場合等においても、加工対象物1の切断 が可能となる。

なお、二つのクラック領域9だけでは切断が困難な場合、三つ以上のクラック 領域9を形成する。例えば、図91に示すように、クラック領域9Aとクラック 領域9Bとの間にクラック領域9Cを形成する。また、レーザ光の入射方向なら ば図92に示すように加工対象物1の厚み方向と直交する方向にも切断すること ができる。

本実施形態の第9例において、複数のクラック領域9は、パルスレーザ光Lが 入射する加工対象物の入射面(例えば表面3)に対して遠い方から順に形成する のが好ましい。例えば図89において、先にクラック領域9Aを形成し、その後 にクラック領域9Bを形成する。入射面に対して近い方から順にクラック領域9 を形成すると、後に形成されるクラック領域9形成時に照射されるパルスレーザ 光Lが先に形成されたクラック領域9により散乱される。これにより、後に形成 されるクラック領域9を構成する1ショットのパルスレーザ光Lで形成されるク ラック部分(クラックスポット)の寸法にばらつきが生じる。よって、後に形成 されるクラック領域9を均一に形成することができない。これに対して、入射面 に対して遠い方から順にクラック領域9を形成すると上記散乱が生じないので、 後に形成されるクラック領域9を均一に形成することができる。

 $\mathbf{25}$ 

但し、本実施形態の第9例において、複数のクラック領域9の形成順序は上記 に限定されず、加工対象物の入射面に対して近い方から順に形成してもよいし、

PCT/JP01/07954

またランダムに形成してもよい。ランダムに形成とは、例えば図91において、 まずクラック領域9Cを形成し、次にクラック領域9Bを形成し、レーザ光の入 射方向を反対にして最後にクラック領域9Aを形成するのである。

なお、複数の改質領域形成について、クラック領域の場合で説明したが、溶融 処理領域や屈折率変化領域でも同様のことが言える。また、パルスレーザ光につ いて説明したが、連続波レーザ光についても同様のことが言える。

本実施形態の第9例に係るレーザ加工装置は、図14に示す第1例に係るレー ザ加工装置100と同様の構成をしている。第9例においてZ軸ステージ113 により加工対象物1の厚み方向における集光点Pの位置が調節される。これによ り、例えば、集光点Pを加工対象物1の厚み方向において厚みの半分の位置より 入射面(表面3)に近い位置又は遠い位置に調節したり、厚みの略半分の位置に 調節したりすることができる。

ここで、Z軸ステージによる加工対象物の厚み方向における集光点Pの位置の 調節について図93及び図94を用いて説明する。本実施形態の第9例では加工 対象物の厚み方向におけるレーザ光の集光点の位置を、加工対象物の表面(入射 面)を基準として加工対象物の内部の所望の位置に調節している。図93はレー ザ光Lの集光点Pが加工対象物1の表面3に位置している状態を示している。図 94に示すように、Z軸ステージを集光用レンズ105に向けてz移動させると 、集光点Pは表面3から加工対象物1の内部に移動する。集光点Pの加工対象物 1の内部における移動量はNzである(Nはレーザ光Lに対する加工対象物1の屈 折率である)。よって、レーザ光Lに対する加工対象物1の屈折率を考慮してZ 軸ステージを移動させることにより、加工対象物1の厚み方向における集光点P の位置を制御することができる。つまり、集光点Pの加工対象物1の厚み方向に おける所望の位置を表面3から加工対象物1の内部までの距離(Nz)とする。 この距離(Nz)を上記屈折率(N)で除することにより得られた移動量(z)だ け、加工対象物1を厚み方向に移動させる。これにより、上記所望の位置に集光

5

15

10

20

PCT/JP01/07954

10

5

点Pを合わせることができる。

第1例で説明したように、焦点データを基にしてステージ制御部115がZ軸 ステージ113を移動制御することにより、可視光の焦点が表面3に合うように されている。可視光の焦点が表面3に位置するZ軸ステージ113の位置におい て、レーザ光Lの集光点Pも表面3に位置するようにレーザ加工装置1は調整さ れている。また、全体制御部127は、図93及び図94で説明した移動量(z )のデータが入力され、記憶される。

次に、図95を用いて、本実施形態の第9例に係るレーザ加工方法を説明する。 図95は、このレーザ加工方法を説明するためのフローチャートである。加工対 象物1はシリコンウェハである。

ステップS101は図15に示す第1例のステップS101と同じである。次 に、加工対象物1の厚さを測定する。厚さの測定結果及び加工対象物1の屈折率 を基にして、加工対象物1のZ軸方向の移動量(z)を決定する(S103)。こ れは、レーザ光Lの集光点 Pが加工対象物1の内部に位置させるために、加工 対象物1の表面3に位置するレーザ光Lの集光点を基準とした加工対象物1の Z軸方向の移動量である。つまり、加工対象物1の厚み方向における集光点 P の位置が決定される。集光点 P の位置は加工対象物1の厚さ、材質等を考慮し て決定する。本実施形態では加工対象物1の内部の裏面付近に集光点 P を位置 させるための第1移動量のデータと表面3付近に集光点 P を位置させるための 第2移動量のデータが使用される。最初に形成する溶融処理領域は第1移動量の データを用いて形成される。次に形成する溶融処理領域は第2移動量のデータを 用いて形成される。これらの移動量のデータは全体制御部127に入力される。

ステップ S105及びステップ S107は図15に示す第1例のステップ S1 05及びステップ S107と同じである。ステップ S107で演算された焦点デ ータはステージ制御部115に送られる。ステージ制御部115は、この焦点デ ータを基にして Z 軸ステージ113を Z 軸方向の移動させる (S109)。これ

20

15

25

により、観察用光源117の可視光の焦点が表面3に位置する。2軸ステージ1 13のこの位置において、パルスレーザ光Lの集光点Pは表面3に位置するこ とになる。なお、撮像データ処理部125は撮像データに基づいて、切断予定ラ イン5を含む加工対象物1の表面3の拡大画像データを演算する。この拡大画像 データは全体制御部127を介してモニタ129に送られ、これによりモニタ1 29に切断予定ライン5付近の拡大画像が表示される。

全体制御部127には予めステップS103で決定された第1移動量のデータ が入力されており、この移動量のデータがステージ制御部115に送られる。ス テージ制御部115はこの移動量のデータに基づいて、レーザ光Lの集光点P が加工対象物1の内部となる位置に、Z軸ステージ113により加工対象物1を Z軸方向に移動させる (S111)。この内部の位置は加工対象物1の裏面付近で ある。

次に、図15に示す第1例のステップS113と同様にして溶融処理領域を切 断予定ライン5に沿うように加工対象物1の内部に形成する(S113)。溶融 処理領域は加工対象物1の内部のうち、裏面付近に形成される。

次に、ステップS111と同様にして第2移動量のデータに基づいて、レーザ 光Lの集光点 P が加工対象物1の内部の表面3付近となる位置に、Z 軸ステー ジ113により加工対象物1を Z 軸方向に移動させる (S115)。そして、ス テップS113と同様にして加工対象物1の内部に溶融処理領域を形成する、(S 117)。このステップでは溶融処理領域が加工対象物1の内部の表面3付近に 形成される。

最後に、加工対象物1を切断予定ライン5に沿って曲げることにより、加工対象物1を切断する(S119)。これにより、加工対象物1をシリコンチップに 分割する。

本実施形態の第9例の効果を説明する。第9例によれば改質領域を入射方向に 沿って並ぶように複数形成することにより、加工対象物1を切断する際に起点と

10

5 ·

15

20

なる箇所を増やしている。例えば、加工対象物1のレーザ光の入射方向の寸法が 比較的大きい場合や、加工対象物1が改質領域からクラックが成長しにくい材質 の場合、切断予定ライン5に沿った改質領域が一本だけでは加工対象物1の切断 が困難である。従って、このような場合、本実施形態のように複数の改質領域を 形成することにより、加工対象物1を容易に切断することができる。

[第10例]

本実施形態の第10例は、加工対象物の厚み方向におけるレーザ光の集光点の 位置を調節することにより、加工対象物の厚み方向における改質領域の位置を制 御している。

この位置制御についてクラック領域を例に説明する。図96は、本実施形態の 第10例に係るレーザ加工方法を用いて加工対象物1の内部にクラック領域9が 形成された加工対象物1の斜視図である。パルスレーザ光Lの集光点は加工対象 物1のパルスレーザ光Lの表面(入射面)3を越して加工対象物1の内部に合わ される。そして、集光点は加工対象物1の厚み方向において厚みの略半分の位置 に調節されている。これらの条件の下で切断予定ライン5に沿って加工対象物1 にパルスレーザ光Lを照射すると、クラック領域9は切断予定ライン5に沿って 加工対象物1の厚みの半分の位置及びその付近に形成される。

図97は図96に示す加工対象物1の部分断面図である。クラック領域9形成 後、クラック領域9から表面3及び裏面21に向けてクラック91が自然に成長 している。クラック領域9を加工対象物1の厚み方向において厚みの半分の位置 及びその付近に形成すると、例えば加工対象物1の厚みが比較的大きい場合、自 然に成長するクラック91と表面3(裏面21)との距離を比較的長くすること ができる。よって、加工対象物1の切断予定ライン5に沿う切断予定箇所はある 程度の強度を保持している。従って、レーザ加工終了後に加工対象物1の切断工 程を行う場合、加工対象物のハンドリングが容易となる。

25

20

図98は図96と同様に本実施形態の第10例に係るレーザ加工方法を用いて

104

15

10

形成されたクラック領域9を含む加工対象物1の斜視図である。図98に示すク ラック領域9は、パルスレーザ光Lの集光点を加工対象物1の厚み方向において 厚みの半分の位置より表面(入射面)3に近い位置に調節して形成されたもので ある。クラック領域9は加工対象物1の内部中の表面3側に形成される。図99 は図98に示す加工対象物1の部分断面図である。クラック領域9が表面3側に 形成されているので、自然に成長するクラック91は表面3又はその近傍に到達 する。よって、切断予定ライン5に沿った割れが表面3に生じやすいので、加工 対象物1を容易に切断することができる。

特に、加工対象物1の表面3に電子デバイスや電極パターンが形成されている 場合、クラック領域9を表面3付近に形成すると、加工対象物1の切断において 電子デバイス等の損傷を防ぐことができる。すなわち、クラック領域9からクラ ック91を加工対象物1の表面3及び裏面21方向に成長させることにより、加 工対象物1が切断される。クラック91の自然成長だけで切断できる場合もある し、クラック91の自然成長に加えて人為的にクラック91を成長させて切断す る場合もある。クラック領域9と表面3の距離が比較的長いと、表面3側におい てクラック91の成長方向のずれが大きくなる。これにより、クラック91が電 子デバイス等の形成領域に到達することがあり、この到達により電子デバイス等 が損傷する。クラック領域9を表面3付近に形成すると、クラック領域9と表面 3の距離が比較的短いので、クラック91の成長方向のずれを小さくできる。よ って、電子デバイス等を損傷させることなく切断が可能となる。但し、表面3に 近すぎる箇所にクラック領域9を形成するとクラック領域9が表面3に形成され る。このため、クラック領域9そのもののランダムな形状が表面3に現れ、表面 3のチッピングの原因となり、割断精度が悪くなる。

なお、パルスレーザ光Lの集光点を加工対象物1の厚み方向において厚みの半 分の位置より表面3に遠い位置に調節してクラック領域9を形成することもでき る。この場合、クラック領域9は加工対象物1の内部中の裏面21側に形成され

10

5

15

20

 $\mathbf{25}$ 

る。

図100は図96と同様に本実施形態の第10例に係るレーザ加工方法を用い て形成されたクラック領域9を含む加工対象物1の斜視図である。図100に示 すX軸方向のクラック領域9は、パルスレーザ光Lの集光点を加工対象物1の厚 **み方向において厚みの半分の位置より表面(入射面)3から遠い位置に調節して** 形成されたものである。一方、Y軸方向のクラック領域9は、集光点を厚みの半 分の位置より表面3に近い位置に調節して形成されたものである。X軸方向のク ラック領域9とY軸方向のクラック領域9とは立体交差している。

加工対象物1が例えば半導体ウェハの場合、X軸方向及びY軸方向にそれぞれ クラック領域9を平行に複数形成する。これにより、半導体ウェハ中にクラック 10 領域9を格子状に形成され、格子状のクラック領域を起点として個々のチップに 分割する。X軸方向のクラック領域9とY軸方向のクラック領域9がともに加工 対象物1の厚さ方向における位置が同じであると、X軸方向のクラック領域9と Y軸方向のクラック領域9とが直交する箇所が生じる。直交する箇所ではクラッ ク領域9が重畳するので、X軸方向の切断面とY軸方向の切断面とを精度よく直 交させることが困難となる。これにより、直交する箇所では加工対象物1の精密 な切断が妨げられる。

これに対して、図100に示すように、加工対象物1の厚み方向において、X 軸方向のクラック領域9の位置とY軸方向のクラック領域9の位置とを異ならせ ると、X軸方向のクラック領域9とY軸方向のクラック領域9とが重畳するのを 防ぐことができる。よって、加工対象物1の精密な切断が可能となる。

なお、X軸方向のクラック領域9及びY軸方向のクラック領域9のうち後に形 成されるクラック領域9を先に形成されたクラック領域9よりも表面(入射面) 3側に形成するのが好ましい。後に形成されるクラック領域9を先に形成される クラック領域9よりも裏面21側に形成すると、X軸方向の切断面とY軸方向の 切断面とが直交する場所となる箇所において、後に形成されるクラック領域9形

15

5

25

成時に照射されるパルスレーザ光Lが先に形成されたクラック領域9により散乱 される。これにより、後に形成されるクラック領域9のうち、上記直交する場所 となる箇所に形成される部分の寸法と他の箇所に形成される部分の寸法とにばら つきが生じる。よって、後に形成されるクラック領域9を均一に形成することが できない。

これに対して、後に形成されるクラック領域9を先に形成されるクラック領域 9よりも表面3側に形成すると、上記直交する場所となる箇所においてパルスレ ーザ光Lの散乱が生じないので、後に形成されるクラック領域9を均一に形成す ることができる。

以上説明したように、本実施形態の第10例によれば、加工対象物の厚み方向 におけるレーザ光の集光点の位置を調節することにより、加工対象物の厚み方向 における改質領域の位置を制御できる。加工対象物の厚さや材質等を考慮して集 光点の位置を変えることにより、加工対象物に応じたレーザ加工が可能となる。

なお、改質領域の位置制御ができることについて、クラック領域の場合で説明 したが、溶融処理領域や屈折率変化領域でも同様のことが言える。また、パルス レーザ光について説明したが、連続波レーザ光についても同様のことが言える。

本実施形態の第10例に係るレーザ加工装置は、図14に示す第1例に係るレ ーザ加工装置100と同様の構成をしている。第10例においてZ軸ステージ1 13により加工対象物1の厚み方向における集光点Pの位置が調節される。これ により、例えば、集光点Pを加工対象物1の厚み方向において厚みの半分の位置 より入射面(表面3)に近い位置又は遠い位置に調節したり、厚みの略半分の位 置に調節したりすることができる。なお、集光用レンズ105をZ軸方向に移動 させることによっても、これらの調節やレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせることができる。よって、本発明では加工対象物1がその厚み方向に移動 する場合及び集光用レンズ105が加工対象物1の厚み方向に移動する場合があ るので、加工対象物1の厚み方向における加工対象物1の移動量は相対的移動量

10

5

15

25

や他の相対的移動量としている。

Z軸ステージによる加工対象物の厚み方向における集光点Pの位置の調節は図 93及び図94で説明した第9例と同じである。

第10例においても撮像データ処理部125は、撮像データを基にして観察用 光源117で発生した可視光の焦点が表面3上に合わせるための焦点データを演 算する。この焦点データを基にしてステージ制御部115がZ軸ステージ113 を移動制御することにより、可視光の焦点が表面3に合うようにする。可視光の 焦点が表面3に位置するZ軸ステージ113の位置において、レーザ光Lの集光 点Pも表面3に位置するようにレーザ加工装置1は調整されている。よって、焦 点データは、集光点Pを表面(入射面)3に位置させるのに必要な加工対象物1 の厚み方向における加工対象物1の他の相対的移動量の一例である。撮像データ 処理部125は、他の相対的移動量を演算する機能を有する。

全体制御部127は、図93及び図94で説明した移動量(z)のデータが入 カされ、記憶される。つまり、全体制御部127は、加工対象物1の厚み方向に おける加工対象物の相対的移動量のデータを記憶する機能を有する。全体制御部 127、ステージ制御部115及びZ軸ステージ113により、集光用レンズ1 05により集光されたパルスレーザ光の集光点の位置は加工対象物1の厚みの範 囲内で調節される。

本実施形態の第10例に係るレーザ加工方法について、図14に示す第1例に 係るレーザ加工装置及び図15に示す第1例に係るレーザ加工方法のフローチャ ートを用いて説明する。加工対象物1はシリコンウェハである。

ステップS101は図15に示す第1例のステップS101と同じである。次 に、図15に示す第1例のステップS103と同様にして、加工対象物1の厚さ を測定する。厚さの測定結果及び加工対象物1の屈折率を基にして、加工対象物 1のZ軸方向の移動量(z)を決定する(S103)。これは、レーザ光Lの集光 点 P が加工対象物1の内部に位置させるために、加工対象物1の表面3に位置

5

10

15

25

するレーザ光 L の集光点を基準とした加工対象物1の Z 軸方向の移動量である。 つまり、加工対象物1の厚み方向における集光点 P の位置が決定される。Z 軸 方向の移動量(z)は、加工対象物1の厚み方向における加工対象物の相対的移 動量のデータの一例である。集光点 P の位置は加工対象物1の厚さ、材質、加 工の効果(例えば加工対象物のハンドリング容易、容易に切断できる)等を考慮 して決定する。この移動量のデータは全体制御部127に入力される。

ステップS105及びステップS107は図15に示す第1例のステップS1 05及びステップS107と同様である。ステップS107で演算された焦点デ ータは、加工対象物1のZ軸方向における他の相対的移動量のデータである。 この焦点データはステージ制御部115に送られる。ステージ制御部115は、 この焦点データを基にしてZ軸ステージ113をZ軸方向の移動させる(S10 9)。これにより、観察用光源117の可視光の焦点が表面3に位置する。Z 軸 ステージ113のこの位置において、パルスレーザ光Lの集光点Pは表面3に 位置することになる。なお、撮像データ処理部125は撮像データに基づいて、 切断予定ライン5を含む加工対象物1の表面3の拡大画像データを演算する。こ の拡大画像データは全体制御部127を介してモニタ129に送られ、これによ りモニタ129に切断予定ライン5付近の拡大画像が表示される。

全体制御部127には予めステップS103で決定された相対的移動量データ が入力されており、この移動量データがステージ制御部115に送られる。ステ ージ制御部115はこの移動量データに基づいて、レーザ光Lの集光点 P が加 工対象物1の内部となる位置に、Z 軸ステージ113により加工対象物1をZ 軸 方向に移動させる (S111)。

ステップ S113及びステップ S115は図15に示すステップ S113及び ステップ S115と同様である。以上により、加工対象物1をシリコンチップに 分割する。

本実施形態の第10例の効果を説明する。第10例によれば、加工対象物1の

10

5

15

20

厚み方向における集光点 P の位置を調節して加工対象物1にパルスレーザ光 L を照射して改質領域を形成している。これにより、加工対象物1の厚み方向にお ける改質領域の位置を制御することができる。よって、加工対象物1の材質、厚 さ、加工の効果等に応じて加工対象物1の厚み方向における改質領域の位置を変 えることにより、加工対象物1に応じた切断加工が可能となる。

## 産業上の利用可能性

本発明に係るレーザ加工方法及びレーザ加工装置によれば、加工対象物の表面 に溶融や切断予定ラインから外れた割れが生じることなく、加工対象物を切断す ることができる。よって、加工対象物を切断することにより作製される製品(例 えば、半導体チップ、圧電デバイスチップ、液晶等の表示装置)の歩留まりや生 産性を向上させることができる。

10

## 請求の範囲

1. 加工対象物の内部に集光点を合わせてレーザ光を照射し、前記加工対象 物の切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域 を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

2. 加工対象物の内部に集光点を合わせて、集光点におけるピークパワー密 度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1µs以下の条件でレーザ光を 照射し、前記加工対象物の切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部にクラ ック領域を含む改質領域を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

3. 加工対象物の内部に集光点を合わせて、集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1µs以下の条件でレーザ光を照射し、前記加工対象物の切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に溶融処理領域を含む改質領域を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

4. 加工対象物の内部に集光点を合わせて、集光点におけるピークパワー密 度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1ns以下の条件でレーザ光を照 射し、前記加工対象物の切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に屈折率 が変化した領域である屈折率変化領域を含む改質領域を形成する工程を備える、 レーザ加工方法。

5. 前記レーザ光源から出射されるレーザ光はパルスレーザ光を含む、請求 項1~4のいずれかに記載のレーザ加工方法。

6. 前記加工対象物の内部に集光点を合わせてレーザ光を照射するとは、 つのレーザ光源から出射されたレーザ光を集光して前記加工対象物の内部に集光 点を合わせてレーザ光を照射する、請求項1~5のいずれかに記載のレーザ加工 方法。

7. 前記加工対象物の内部に集光点を合わせてレーザ光を照射するとは、複数のレーザ光源から出射された各レーザ光を前記加工対象物の内部に集光点を合わせて異なる方向から照射する、請求項1~5のいずれかに記載のレーザ加工方

15

10

5

20

25

法。

8. 前記複数のレーザ光源から出射された各レーザ光は、前記加工対象物の 前記表面から入射する、請求項7記載のレーザ加工方法。

9. 前記複数のレーザ光源は、前記加工対象物の前記表面から入射するレー ザ光を出射するレーザ光源と、前記加工対象物の裏面から入射するレーザ光を出 射するレーザ光源と、を含む請求項7記載のレーザ加工方法。

10. 前記複数のレーザ光源は前記切断予定ラインに沿ってレーザ光源がアレイ状に配置された光源部を含む、請求項7~9のいずれかに記載のレーザ加工方法。

11. 前記改質領域は、前記加工対象物の内部に合わされたレーザ光の集光 点に対して、前記加工対象物を相対的に移動させることにより形成される、請求 項1~10のいずれかに記載のレーザ加工方法。

12. 前記改質領域を形成する工程後、

前記切断予定ラインに沿って前記加工対象物を切断する切断工程を備える、請 15 求項1~11のいずれかに記載のレーザ加工方法。

13. 前記加工対象物はガラスを含む、請求項1~12のいずれかに記載の レーザ加工方法。

14. 前記加工対象物は圧電材料を含む、請求項1~12のいずれかに記載 のレーザ加工方法。

15. 前記加工対象物は半導体材料を含む、請求項1~12のいずれかに記載のレーザ加工方法。

16. 前記加工対象物は照射されたレーザ光の透過性を有する、請求項1~ 15のいずれかに記載のレーザ加工方法。

17. 前記加工対象物の前記表面に電子デバイス又は電極パターンが形成さ5 れている、請求項1~16のいずれかに記載のレーザ加工方法。

18. 半導体材料の内部に集光点を合わせて、集光点におけるピークパワー

10

5

.

20

密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1μs以下の条件でレーザ光 を照射し、前記半導体材料の切断予定ラインに沿って前記半導体材料の内部に改 質領域を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

19. 圧電材料の内部に集光点を合わせて、集光点におけるピークパワー密 度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつバルス幅が1μs以下の条件でレーザ光を 照射し、前記圧電材料の切断予定ラインに沿って前記圧電材料の内部に改質領域 を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

20. 前記加工対象物は、その表面に複数の回路部が形成されており、

前記複数の回路部のうち隣接する回路部の間に形成された間隙に臨む前記加工 10 対象物の内部にレーザ光の集光点を合わせる、請求項1~19のいずれかに記載 のレーザ加工方法。

21. 前記複数の回路部にレーザ光が照射されない角度でレーザ光が集光される、請求項20記載のレーザ加工方法。

22. 半導体材料の内部に集光点を合わせてレーザ光を照射し、前記半導体 材料の切断予定ラインに沿って前記半導体材料の内部にのみ溶融処理領域を形成 する工程を備える、レーザ加工方法。

23. 1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の集光点を加工対象物の内 部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が前記加工対象物の切断予 定ラインと沿うように、前記加工対象物にレーザ光を照射することにより、前記 切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形 成する工程を備える、レーザ加工方法。

24. 1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が前記加工対象物の切断予定ラインと沿うように、集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1μs以下の条件でレーザ光を照射することにより、前記切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部にクラック領域を含む改質領域

5

15

25

を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

25. 1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が前記加工対象物の切断予定ラインと沿うように、集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1µs以下の条件でレーザ光を照射することにより、前記切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に溶融処理領域を含む改質領域を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

26. 1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が前記加工対象物の切断予定ラインと沿うように、集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上でかつパルス幅が1ns以下の条件でレーザ光を照射することにより、前記切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に屈折率が変化した領域である屈折率変化領域を含む改質領域を形成する工程を備える、レーザ加工方法。

27. 前記楕円偏光は楕円率が零の直線偏光である、請求項23~26のい15 ずれかに記載のレーザ加工方法。

28. 前記楕円偏光の楕円率を1/4波長板の方位角変化により調節する、 請求項23~27のいずれかに記載のレーザ加工方法。

29. 前記改質領域を形成する工程後、

1/2波長板によりレーザ光の偏光を略90°だけ回転させて、前記加工対象
物にレーザ光を照射する工程を備える、請求項23~28のいずれかに記載のレーザ加工方法。

30. 前記改質領域を形成する工程後、

前記加工対象物の厚さ方向を軸として、前記加工対象物を略90°だけ回転させて、前記加工対象物にレーザ光を照射する工程を備える、請求項23~28のいずれかに記載のレーザ加工方法。

31. 1以外の楕円率の楕円偏光をしたレーザ光の集光点を加工対象物の内

25

10

5

部に合わせかつレーザ光の楕円偏光を表す楕円の長軸が前記加工対象物の切断予 定ラインに沿うようして、前記加工対象物にレーザ光を照射することにより、前 記切断予定ラインに沿って前記加工対象物を切断する工程を備える、レーザ加工 方法。

5

32. パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光を1以外の楕円率の楕円偏光に 調節する楕円率調節手段と、

前記楕円率調節手段により調節されたパルスレーザ光の楕円偏光を表す楕円の 長軸が加工対象物の切断予定ラインと沿うように調節する長軸調節手段と、

前記長軸調節手段により調節されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密 度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段 と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

15 前記切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、

を備える、レーザ加工装置。

33. 前記楕円率調節手段により調節されたパルスレーザ光の偏光を略90 。だけ回転調節する90。回転調節手段を備える、請求項32記載のレーザ加工 装置。

34. 前記加工対象物の厚さ方向を軸として前記加工対象物が載置される載 置台を略90°だけ回転させる回転手段を備える、請求項32記載のレーザ加工 装置。

35. パルス幅が1µs以下であってかつ直線偏光を有するパルスレーザ光 を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の直線偏光の向きが加工対象物

115

 $\mathbf{25}$ 

20

の切断予定ラインと沿うように調節する直線偏光調節手段と、

前記直線偏光調節手段により調節されたパルスレーザ光の集光点のピークパワ ー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光 手段と、

5 前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

前記切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移 動手段と、

を備える、レーザ加工装置。

10 36. パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

パルスレーザ光のパワー大きさの入力に基づいて前記レーザ光源から出射され るパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパワー調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が

1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記パワー調節手段により調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさと改質 スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

前記入力されたパルスレーザ光のパワーの大きさに基づいて、この大きさのパ ワーで形成される改質スポットの寸法を前記相関関係記憶手段から選択する寸法 選択手段と、

15

25

前記寸法選択手段により選択された改質スポットの寸法を表示する寸法表示手段と、

を備える、レーザ加工装置。

37. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ と、

開口数の大きさの入力に基づいて前記集光用レンズを含む光学系の開口数の大 きさを調節する開口数調節手段と、

前記集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内 部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記開口数調節手段により調節される開口数の大きさと改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

前記入力された開口数の大きさに基づいて、この大きさの開口数で形成される 改質スポットの寸法を前記相関関係記憶手段から選択する寸法選択手段と、

前記寸法選択手段により選択された改質スポットの寸法を表示する寸法表示手段と、

を備える、レーザ加工装置。

38. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ

117

15

10

20

25

を複数含みかつ前記複数の集光用レンズを選択可能なレンズ選択手段と、 を備え、

前記複数の集光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が異なり、

前記レンズ選択手段で選択された集光用レンズにより集光されたパルスレーザ 光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記複数の集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさと改質スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

選択された前記集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさに基づいて、この 大きさの開口数で形成される改質スポットの寸法を前記相関関係記憶手段から選 択する寸法選択手段と、

前記寸法選択手段により選択された改質スポットの寸法を表示する寸法表示手 段と、

を備える、レーザ加工装置。

39. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

パルスレーザ光のパワー大きさの入力に基づいて前記レーザ光源から出射され るパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパワー調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ と、

開口数の大きさの入力に基づいて前記集光用レンズを含む光学系の開口数の大 きさを調節する開口数調節手段と、

10

5

15

20

前記集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内 部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

5 を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記パワー調節手段により調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさ及び前 記開口数調節手段により調節される開口数の大きさの組と改質スポットの寸法と の相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

前記入力されたパルスレーザ光のパワーの大きさに及び前記入力された開口数 の大きさに基づいてこれらの大きさで形成される改質スポットの寸法を前記相関 関係記憶手段から選択する寸法選択手段と、

前記寸法選択手段により選択された改質スポットの寸法を表示する寸法表示手 15 段と、

を備える、レーザ加工装置。

40. パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

パルスレーザ光のパワー大きさの入力に基づいて前記レーザ光源から出射され るパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパワー調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ を複数含みかつ前記複数の集光用レンズを選択可能なレンズ選択手段と、

を備え、

前記複数の集光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が異なり、

前記レンズ選択手段で選択された前記集光用レンズにより集光されたパルスレ ーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、

119

20

25

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記パワー調節手段により調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさ及び前 記複数の集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさの組と改質スポットの寸法 との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

前記入力されたパルスレーザ光のパワーの大きさに及び選択された前記集光用 レンズを含む光学系の開口数の大きさに基づいて、これらの大きさで形成される 改質スポットの寸法を前記相関関係記憶手段から選択する寸法選択手段と、

前記寸法選択手段により選択された改質スポットの寸法を表示する寸法表示手 段と、

を備える、レーザ加工装置。

41. 前記寸法選択手段で選択された寸法の改質スポットの画像を作成する 画像作成手段と、

前記画像作成手段により作成された画像を表示する画像表示手段と、

を備える、請求項36~40のいずれかに記載のレーザ加工装置。

42. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパ ワー調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に

10

15

20

5

120

5

10

移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記パワー調節手段により調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさと改質 スポットの寸法との相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

改質スポットの寸法の入力に基づいて、この寸法に形成できるパルスレーザ光 のパワーの大きさを前記相関関係記憶手段から選択するパワー選択手段と、

を備え、

前記パワー調節手段は、前記パワー選択手段により選択されたパワーの大きさ となるように前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさを 調節する、レーザ加工装置。

43. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ と、

前記集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節する開口数調節手段と

前記集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内 部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのバルスレーザ光を前記加工対象物に照 25 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記開口数調節手段により調節される開口数の大きさと改質スポットの寸法と

121

15

の相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

改質スポットの寸法の入力に基づいて、この寸法に形成できる開口数の大きさ を前記相関関係記憶手段から選択する開口数選択手段と、

を備え、

前記開口数調節手段は、前記開口数選択手段により選択された開口数の大きさ となるように前記集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節する、レー ザ加工装置。

44. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ を複数含みかつ前記複数の集光用レンズを選択可能なレンズ選択手段と、

を備え、

前記複数の集光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が異なり、

前記レンズ選択手段で選択された前記集光用レンズにより集光されたパルスレ ーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記複数の集光用レンズの開口数の大きさと改質スポットの寸法との相関関係 を予め記憶した相関関係記憶手段と、

改質スポットの寸法の入力に基づいて、この寸法に形成できる開口数の大きさ を前記相関関係記憶手段から選択する開口数選択手段と、

25

前記レンズ選択手段は、前記開口数選択手段により選択された開口数の大きさ

122

10

5

15

となるように前記複数の集光用レンズの選択をする、レーザ加工装置。

45. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパ ワー調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ と、

前記集光用レンズを含む光学系の開口数の大きさを調節する開口数調節手段と

前記集光用レンズにより集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内 部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

15 前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記パワー調節手段により調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさ及び前 記開口数調節手段により調節される開口数の大きさの組と改質スポットの寸法と の相関関係を予め記憶した相関関係記憶手段と、

20

5

10

改質スポットの寸法の入力に基づいて、この寸法に形成できるパワー及び開口 数の大きさの組を前記相関関係記憶手段から選択する組選択手段と、

を備え、

前記パワー調節手段及び前記開口数調節手段は、前記組選択手段により選択さ れたパワー及び開口数の大きさとなるように前記レーザ光源から出射されるパル スレーザ光のパワーの大きさ及び前記集光用レンズを含む光学系の開口数の大き さを調節する、レーザ加工装置。

 $\mathbf{25}$ 

4.6. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光のパワーの大きさを調節するパ ワー調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光用レンズ を複数含みかつ前記複数の集光用レンズを選択可能なレンズ選択手段と、

を備え、

前記複数の集光用レンズを含む光学系はそれぞれ開口数が異なり、

前記レンズ選択手段で選択された前記集光用レンズにより集光されたパルスレ 10 ーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 15 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記パワー調節手段により調節されるパルスレーザ光のパワーの大きさ及び前 記複数の集光用レンズの開口数の大きさの組と改質スポットの寸法との相関関係 を予め記憶した相関関係記憶手段と、

改質スポットの寸法の入力に基づいて、この寸法に形成できるパワー及び開口 20 数の大きさの組を前記相関関係記憶手段から選択する組選択手段と、

を備え、

前記パワー調節手段及び前記レンズ選択手段は、前記組選択手段により選択さ れたパワー及び開口数の大きさとなるように前記レーザ光源から出射されるパル スレーザ光のパワーの大きさの調節及び前記複数の集光用レンズの選択をする、 レーザ加工装置。

47. 前記パワー選択手段により選択されたパワーの大きさを表示する表示

5

124

手段を備える、請求項42記載のレーザ加工装置。

48. 前記開口数選択手段により選択された開口数の大きさを表示する表示 手段を備える、請求項43又は44記載のレーザ加工装置。

49. 前記組選択手段により選択された組のパワーの大きさ及び開口数の大きさを表示する表示手段を備える、請求項45又は46記載のレーザ加工装置。

50. 前記切断予定ラインに沿って前記加工対象物の前記内部に形成された 複数の前記改質スポットにより改質領域が規定され、

前記改質領域は、前記内部においてクラックが発生した領域であるクラック領 域、前記内部において溶融処理した領域である溶融処理領域及び前記内部におい て屈折率が変化した領域である屈折率変化領域のうち少なくともいずれか一つを 含む、請求項36~49のいずれかに記載のレーザ加工装置。

51. パルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて、前記加工対象物にパルスレーザ光を照射することにより、前記加工対象物の切断予定ライン に沿って前記加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成する第1工程 と、

パルスレーザ光のパワーを前記第1工程より大きく又は小さくなるように調節 し、かつパルスレーザ光の集光点を前記加工対象物の内部に合わせて、前記加工 対象物にパルスレーザ光を照射することにより、前記加工対象物の他の切断予定 ラインに沿って前記加工対象物の内部に多光子吸収による他の改質領域を形成す る第2工程と、

を備える、レーザ加工方法。

52. パルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて、前記加工対象物にパルスレーザ光を照射することにより、前記加工対象物の切断予定ライン に沿って前記加工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成する第1工程 と、

パルスレーザ光を集光する集光用レンズを含む光学系の開口数を前記第1工程

10

15

20

5

125

より大きく又は小さくなるように調節し、かつパルスレーザ光の集光点を前記加 工対象物の内部に合わせて、前記加工対象物にパルスレーザ光を照射することに より、前記加工対象物の他の切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に多 光子吸収による他の改質領域を形成する第2工程と、

5

10

20

25

を備える、レーザ加工方法。

53. パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

周波数の大きさの入力に基づいて前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ 光の繰り返し周波数の大きさを調節する周波数調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

15 を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記内部に集光点を合わせかつ前記切断予定ラインに沿って集光点を相対的に 移動させて、複数パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照射することによ り、前記切断予定ラインに沿って前記内部に複数の前記改質スポットが形成され

前記入力された周波数の大きさに基づいて隣り合う前記改質スポット間の距離を演算する距離演算手段と、

前記距離演算手段により演算された距離を表示する距離表示手段と、

を備える、レーザ加工装置。

54. パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

速度の大きさの入力に基づいて前記移動手段によるパルスレーザ光の集光点の 相対的移動速度の大きさを調節する速度調節手段と、

を備え、

10 前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記内部に集光点を合わせかつ前記切断予定ラインに沿って集光点を相対的に 移動させて、複数パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照射することによ り、前記切断予定ラインに沿って前記内部に複数の前記改質スポットが形成され

15

5

前記入力された速度の大きさに基づいて隣り合う前記改質スポット間の距離を 演算する距離演算手段と、

前記距離演算手段により演算された距離を表示する距離表示手段と、

を備える、レーザ加工装置。

20

55. パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

周波数の大きさの入力に基づいて前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ 光の繰り返し周波数の大きさを調節する周波数調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

127

 $\mathbf{25}$ 

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、

速度の大きさの入力に基づいて前記移動手段によるパルスレーザ光の集光点の 相対的移動速度の大きさを調節する速度調節手段と、

5 を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記内部に集光点を合わせかつ前記切断予定ラインに沿って集光点を相対的に 移動させて、複数パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照射することによ り、前記切断予定ラインに沿って前記内部に複数の前記改質スポットが形成され

前記入力された周波数の大きさと速度の大きさとに基づいて隣り合う前記改質 スポット間の距離を演算する距離演算手段と、

前記距離演算手段により演算された距離を表示する距離表示手段と、

15

20

10

を備える、レーザ加工装置。

56. 前記レーザ加工装置により形成される前記改質スポットの寸法を予め 記憶している寸法記憶手段と、

前記寸法記憶手段に記憶された寸法と前記距離演算手段により演算された距離 とに基づいて、前記切断予定ラインに沿って形成される複数の前記改質スポット の画像を作成する画像作成手段と、

前記画像作成手段により作成された画像を表示する画像表示手段と、

を備える、請求項53~55のいずれかに記載のレーザ加工装置。

57. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを調 25 節する周波数調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が

1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、 前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記内部に集光点を合わせかつ前記切断予定ラインに沿って集光点を相対的に 移動させて、複数パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照射することによ り、前記切断予定ラインに沿って前記内部に複数の前記改質スポットが形成され

隣り合う前記改質スポット間の距離の大きさの入力に基づいて、隣り合う前記 **改質スポット間の距離をこの大きさにするために、前記レーザ光源から出射され** るパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを演算する周波数演算手段を備え、

前記周波数調節手段は、前記周波数演算手段により演算された周波数の大きさ となるように前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波数の 大きさを調節する、レーザ加工装置。

58. 前記周波数演算手段により演算された周波数の大きさを表示する周波 **数表示手段を備える、請求項57記載のレーザ加工装置。** 

59. パルス幅が1µs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、 前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が

1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に

10

5

15

20

5

10

移動させる移動手段と、

前記移動手段によるパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節 する速度調節手段と、

を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記内部に集光点を合わせかつ前記切断予定ラインに沿って集光点を相対的に 移動させて、複数パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照射することによ り、前記切断予定ラインに沿って前記内部に複数の前記改質スポットが形成され 、

隣り合う前記改質スポット間の距離の大きさの入力に基づいて、隣り合う前記 改質スポット間の距離をこの大きさにするために、前記移動手段によるパルスレ ーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを演算する速度演算手段と、

を備え、

15 前記速度調節手段は、前記速度演算手段により演算された相対的移動速度の大きさとなるように前記移動手段によるバルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節する、レーザ加工装置。

60. 前記速度演算手段により演算された相対的移動速度の大きさを表示す る速度表示手段を備える、請求項59記載のレーザ加工装置。

20

61. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさを調 節する周波数調節手段と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、 前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に 合わせる手段と、

25

前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

前記移動手段によるパルスレーザ光の集光点の相対的移動速度の大きさを調節 する速度調節手段と、

5 を備え、

前記内部に集光点を合わせて1パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照 射することにより、前記内部に1つの改質スポットが形成され、

前記内部に集光点を合わせかつ前記切断予定ラインに沿って集光点を相対的に 移動させて、複数パルスのパルスレーザ光を前記加工対象物に照射することによ り、前記切断予定ラインに沿って前記内部に複数の前記改質スポットが形成され

隣り合う前記改質スポット間の距離の大きさの入力に基づいて、隣り合う前記 改質スポット間の距離をこの大きさにするために、前記レーザ光源から出射され るパルスレーザ光の繰り返し周波数の大きさと前記移動手段によるパルスレーザ 光の集光点の相対的移動速度の大きさとの組み合わせを演算する組み合わせ演算 手段を備え、

前記周波数調節手段は、前記組み合わせ演算手段により演算された周波数の大 きさとなるように前記レーザ光源から出射されるパルスレーザ光の繰り返し周波 数の大きさを調節し、

前記速度調節手段は、前記組み合わせ演算手段により演算された相対的移動速 度の大きさとなるように前記移動手段によるバルスレーザ光の集光点の相対的移 動速度の大きさを調節する、レーザ加工装置。

62. 前記組み合わせ演算手段により演算された周波数の大きさ及び相対的 移動速度の大きさを表示する表示手段を備える、請求項61記載のレーザ加工装 置。

63. 前記切断予定ラインに沿って前記加工対象物の前記内部に形成された

131

15

20

25

複数の前記改質スポットにより改質領域が規定され、

前記改質領域は、前記内部においてクラックが発生した領域であるクラック領 域、前記内部において溶融処理した領域である溶融処理領域及び前記内部におい て屈折率が変化した領域である屈折率変化領域のうち少なくともいずれか一つを 含む、請求項53~62のいずれかに記載のレーザ加工装置。

64. レーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて前記加工対象物にレ ーザ光を照射することにより、前記加工対象物の切断予定ラインに沿って前記加 工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成し、かつ、

前記加工対象物に照射されるレーザ光の前記加工対象物への入射方向における レーザ光の集光点の位置を変えることにより、前記改質領域を前記入射方向に沿 って並ぶように複数形成する工程を備える、レーザ加工方法。

65. レーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて前記加工対象物にレ ーザ光を照射することにより、前記加工対象物の切断予定ラインに沿って前記加 工対象物の内部に改質領域を形成し、かつ、

前記加工対象物に照射されるレーザ光の前記加工対象物への入射方向における レーザ光の集光点の位置を変えることにより、前記改質領域を前記入射方向に沿 って並ぶように複数形成する工程を備える、レーザ加工方法。

66. レーザ光の集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上であってパルス幅が1μs以下の条件で、レーザ光の集光点を加工対象物の 内部に合わせて前記加工対象物にレーザ光を照射することにより、前記加工対象 物の切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に改質領域を形成し、かつ、

前記加工対象物に照射されるレーザ光の前記加工対象物への入射方向におけるレーザ光の集光点の位置を変えることにより、前記改質領域を前記入射方向に沿って並ぶように複数形成する工程を備える、レーザ加工方法。

25

20

67. 前記複数の改質領域は、前記加工対象物に照射されるレーザ光が入射 する前記加工対象物の入射面に対して遠い方から順に形成する、請求項64~6

132

15

10

6のいずれかに記載のレーザ加工方法。

68. 前記改質領域は、前記加工対象物の前記内部においてクラックが発生 した領域であるクラック領域、前記内部において溶融処理した領域である溶融処 理領域及び前記内部において屈折率が変化した領域である屈折率変化領域のうち 少なくともいずれか一つを含む、請求項64~67のいずれかに記載のレーザ加 工方法。

69. レーザ光の集光点を加工対象物のレーザ光の入射面を越して前記加工 対象物の内部に合わせかつ前記加工対象物の厚み方向において厚みの半分の位置 より前記入射面に近い位置又は遠い位置に調節して、前記加工対象物にレーザ光 を照射することにより、前記加工対象物の切断予定ラインに沿って前記加工対象 物の内部に多光子吸収による改質領域を形成する工程を備える、レーザ加工方法

70. 前記入射面には電子デバイス及び電極パターンのうち少なくとも一方 が形成されており、

15

10

0

5

前記加工対象物に照射されるレーザ光の集光点は前記厚み方向において前記厚 みの半分の位置より前記入射面に近い位置に調節される、請求項69記載のレー ザ加工方法。

71. レーザ光の集光点を加工対象物の内部に合わせて前記加工対象物にレ ーザ光を照射することにより、前記加工対象物の切断予定ラインに沿って前記加 工対象物の内部に多光子吸収による改質領域を形成する第1工程と、

前記第1工程後、レーザ光の集光点を前記加工対象物の厚み方向において前記 第1工程におけるレーザ光の集光位置と異なる位置に前記加工対象物の内部に合 わせて前記加工対象物にレーザ光を照射することにより、前記加工対象物の他の 切断予定ラインに沿って前記加工対象物の内部に多光子吸収による他の改質領域 を前記改質領域と立体交差するように形成する第2工程と、

25

20

を備える、レーザ加工方法。

## WO 02/22301

5

10

15

PCT/JP01/07954

72. 前記他の改質領域を前記改質領域よりも前記加工対象物のレーザ光の 入射面側に形成する、請求項71記載のレーザ加工方法。

73. 前記加工対象物にレーザ光を照射する条件を、レーザ光の集光点にお けるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上であってパルス幅が1μs以 下とすることにより、前記内部にクラック領域を含む前記改質領域を形成する、 請求項69~72のいずれかに記載のレーザ加工方法。

74. 前記加工対象物にレーザ光を照射する条件を、レーザ光の集光点におけるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上であってパルス幅が1μs以下とすることにより、前記内部に溶融処理領域を含む前記数質領域を形成する、請求項69~72のいずれかに記載のレーザ加工方法。

75. 前記加工対象物にレーザ光を照射する条件を、レーザ光の集光点にお けるピークパワー密度が1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>)以上であってパルス幅が1ns以下 とすることにより、前記内部に屈折率が変化した領域である屈折率変化領域を含 む前記改質領域を形成する、請求項69~72のいずれかに記載のレーザ加工方 法。

76. 前記加工対象物に照射されるレーザ光の集光点の前記厚み方向におけ る位置の調節は、

前記加工対象物に照射されるレーザ光の集光点の前記厚み方向における所望の 位置を前記入射面から前記内部までの距離とし、前記距離を前記加工対象物に照 射されるレーザ光に対する前記加工対象物の屈折率で除することにより、前記厚 み方向における前記加工対象物の相対的移動量のデータを演算する演算工程と、

前記加工対象物に照射されるレーザ光の集光点を前記入射面に位置させるのに必要な前記厚み方向における前記加工対象物の他の相対的移動量のデータを演算する他の演算工程と、

25

20

前記他の相対的移動量のデータに基づいて前記加工対象物を前記厚み方向に相対的に移動させる移動工程と、

WO 02/22301

PCT/JP01/07954

前記移動工程後、前記相対的移動量のデータに基づいて前記加工対象物を前記 厚み方向に相対的に移動させる他の移動工程と、

を含む、請求項69~75のいずれかに記載のレーザ加工方法。

77. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、

前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、

加工対象物の切断予定ラインに沿って前記集光手段により集光されたパルスレ ーザ光の集光点を相対的に移動させる移動手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を前記加工対象物の内 部の所望の位置に合わせるための前記厚み方向における前記加工対象物の相対的 移動量のデータであり、

前記所望の位置を前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光が前記加工対 象物に入射する入射面から前記内部までの距離とし、前記距離を前記レーザ光源 から出射されるパルスレーザ光に対する前記加工対象物の屈折率で除することに より得られた前記相対的移動量のデータを記憶する記憶手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を前記入射面に合わせるのに必要な前記厚み方向における前記加工対象物の他の相対的移動量のデータを演算する演算手段と、

前記記憶手段により記憶された前記相対的移動量のデータ及び前記演算手段に より演算された前記他の相対的移動量のデータに基づいて前記加工対象物を前記 厚み方向に相対的に移動させる他の移動手段と、

を備えるレーザ加工装置。

78. パルス幅が1μs以下のパルスレーザ光を出射するレーザ光源と、 前記レーザ光源から出射されたパルスレーザ光の集光点のピークパワー密度が

5 1×10<sup>8</sup> (W/cm<sup>2</sup>) 以上になるようにパルスレーザ光を集光する集光手段と、 前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点を加工対象物の内部に

10

15

20

5

5

0

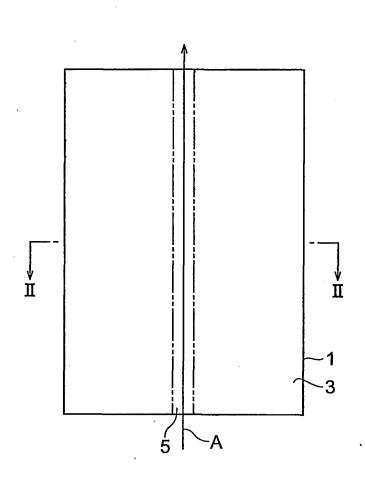
合わせる手段と、

前記集光手段により集光されたパルスレーザ光の集光点の位置を前記加工対象 物の厚みの範囲内で調節する手段と、

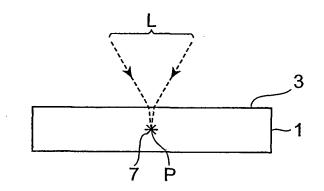
前記加工対象物の切断予定ラインに沿ってパルスレーザ光の集光点を相対的に 移動させる移動手段と、

を備えるレーザ加工装置。

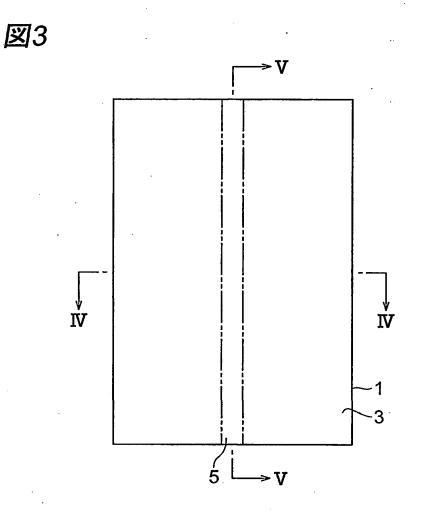
図1



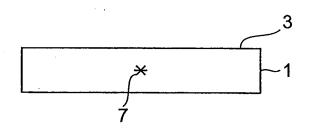


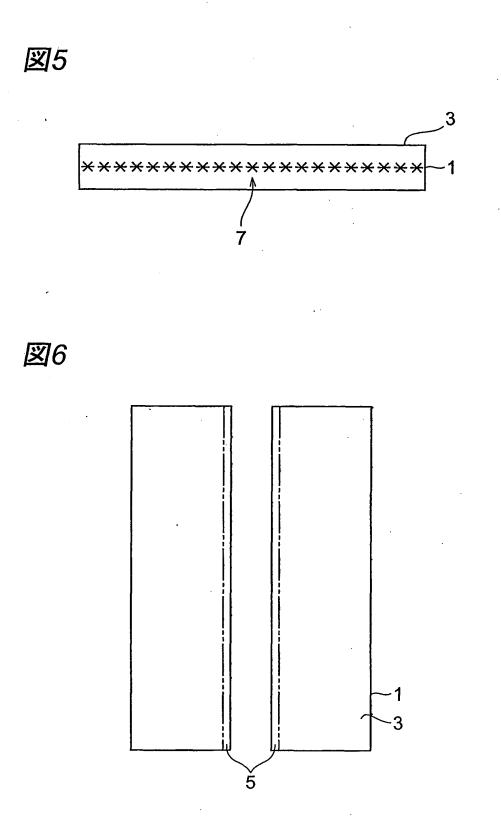


••



**図**4





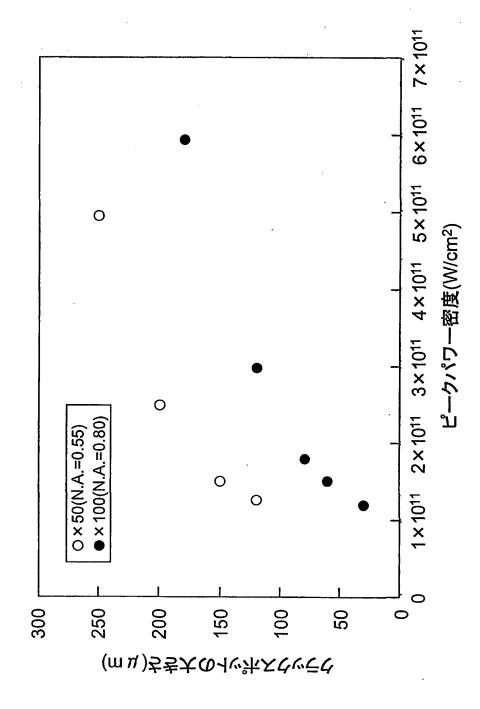


図7

.

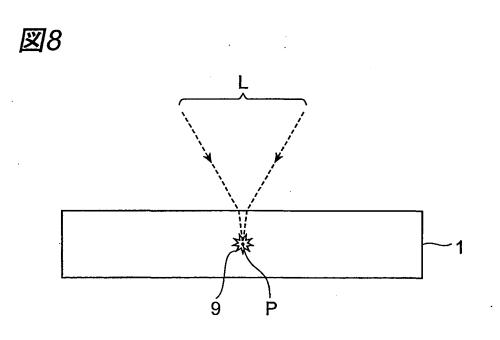


図9

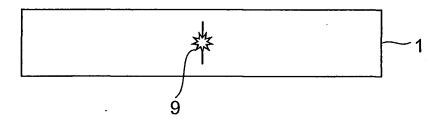
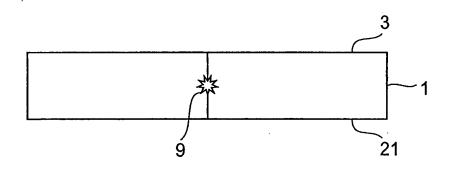
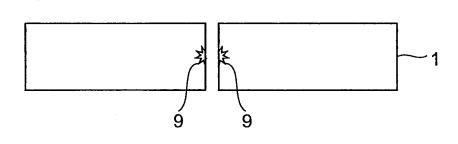
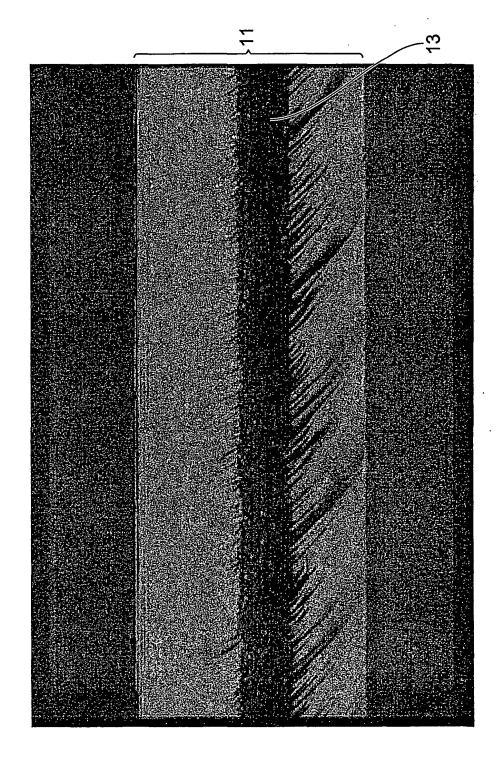


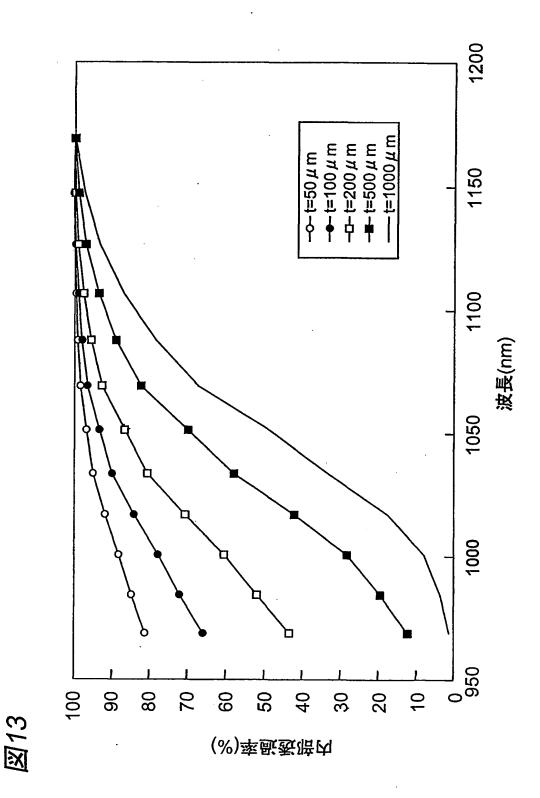
図10











~

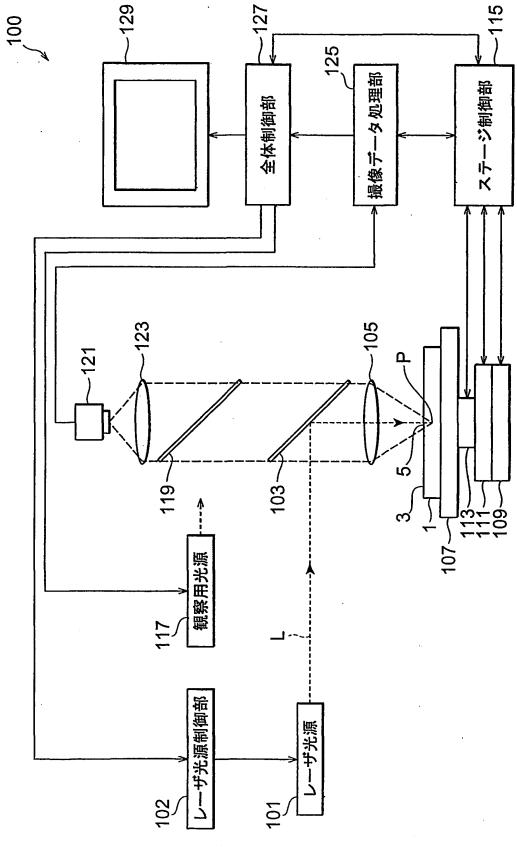
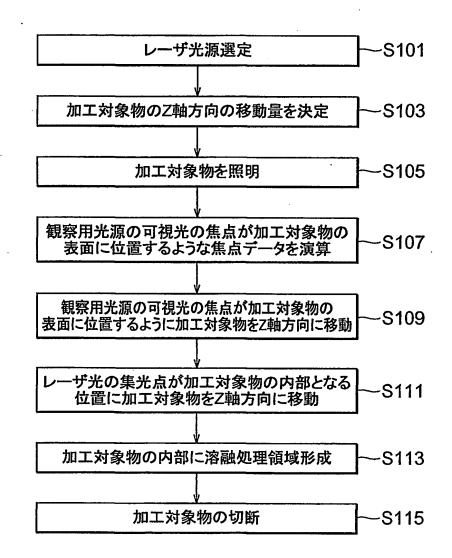
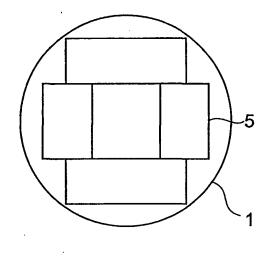


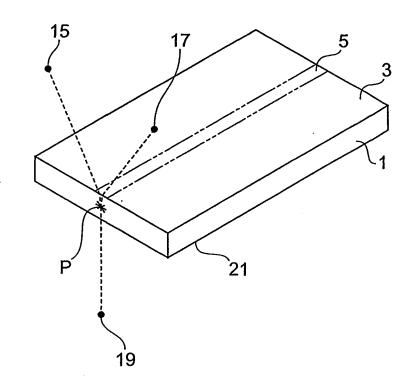
図14

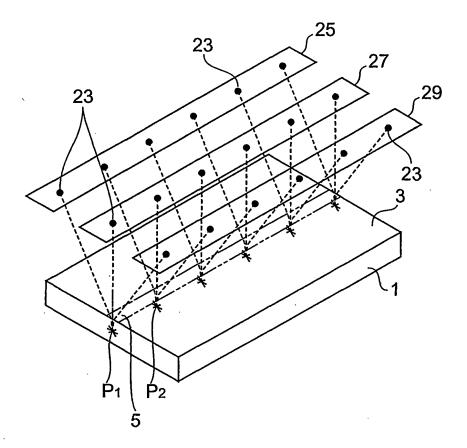






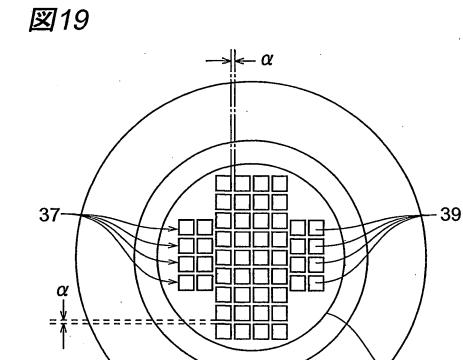
:



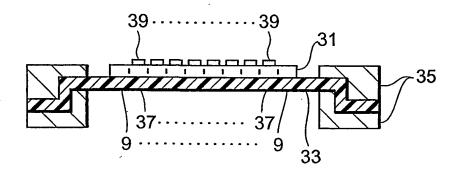


31

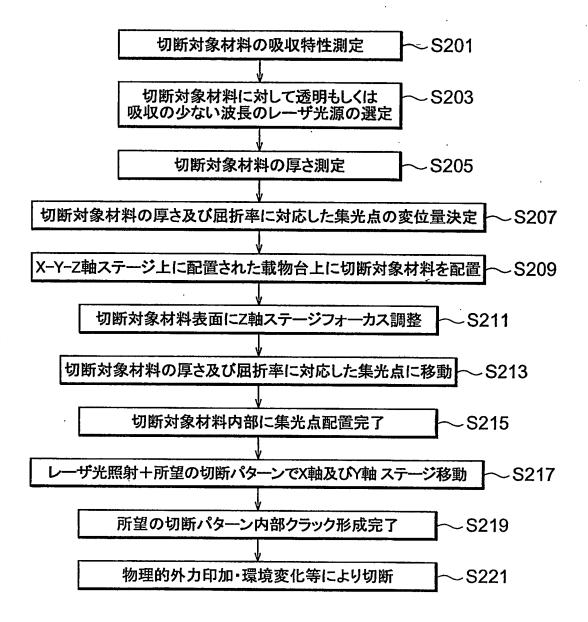
35

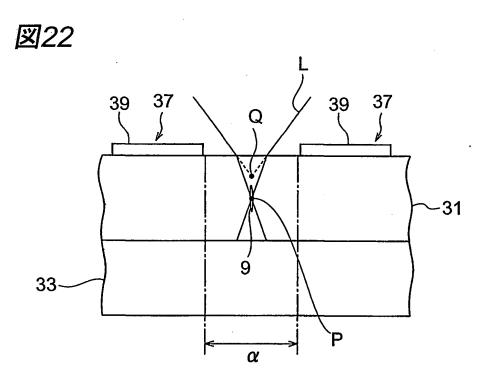




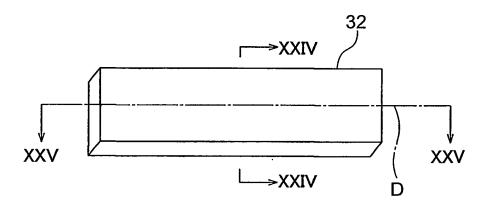


33

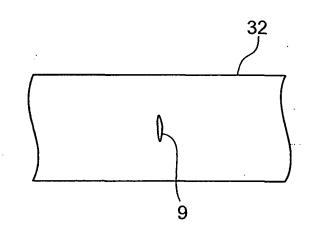




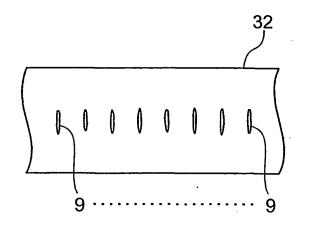






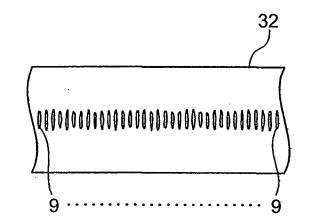


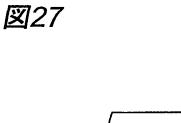


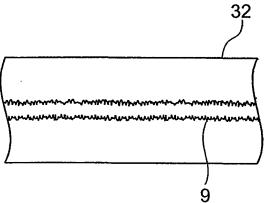


)









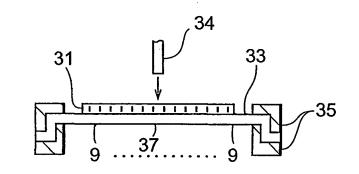


図29

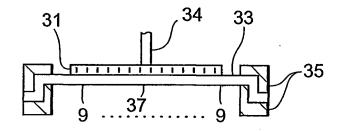


図30

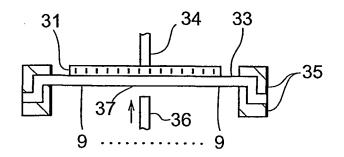
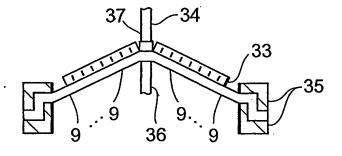
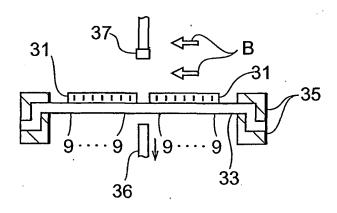
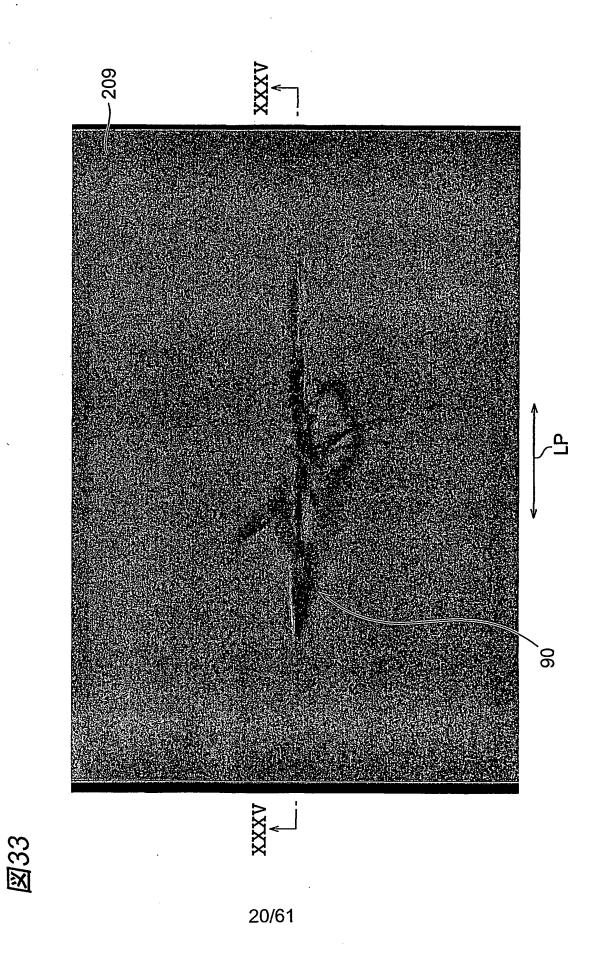
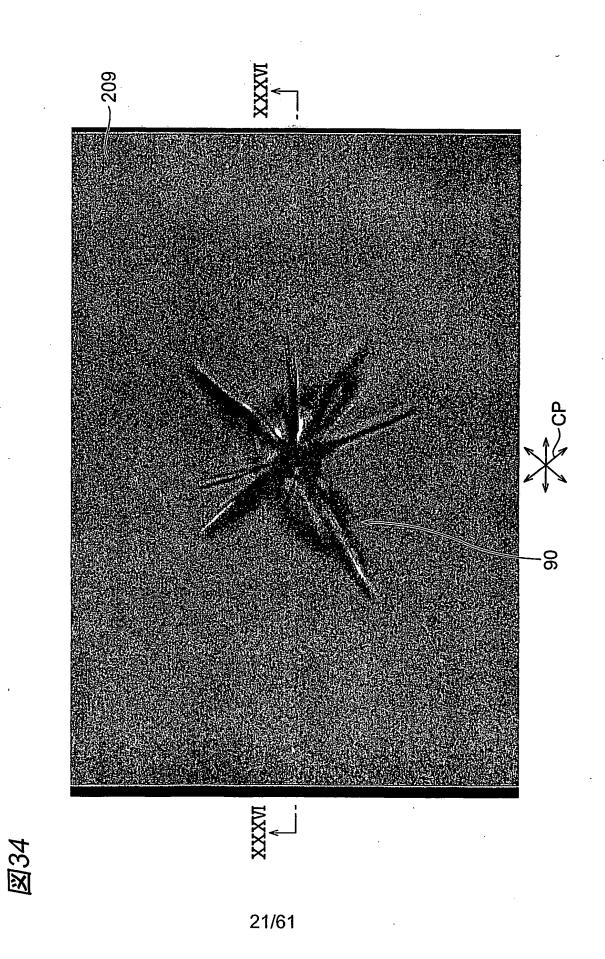


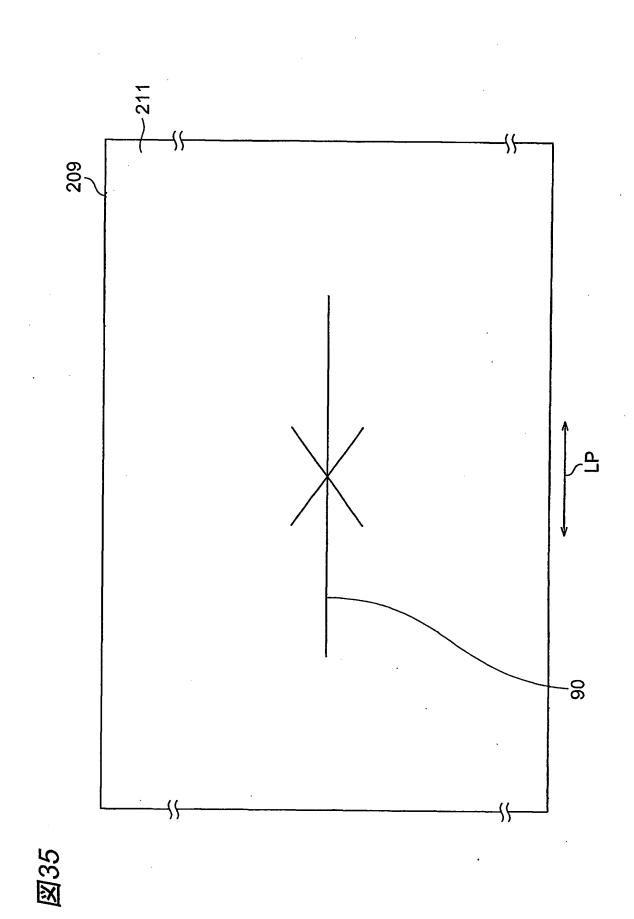
図31











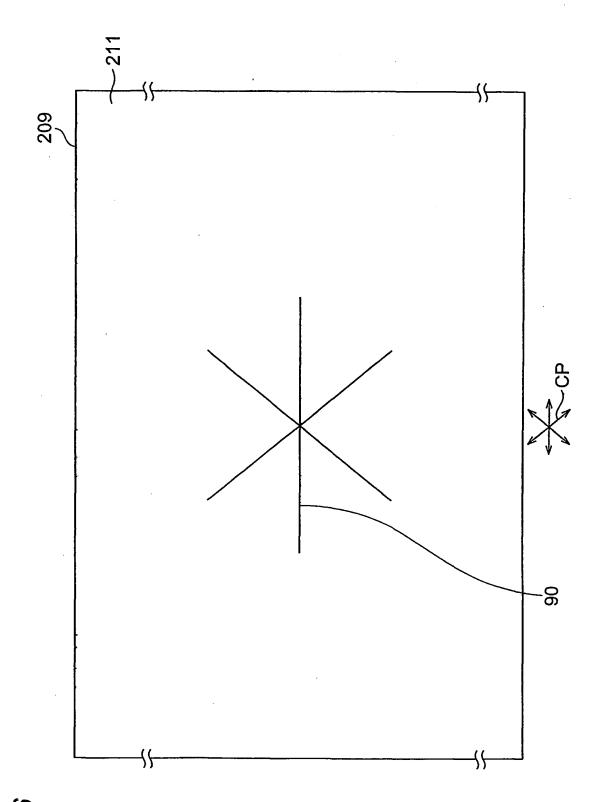
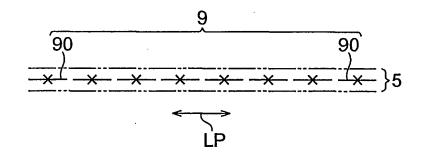
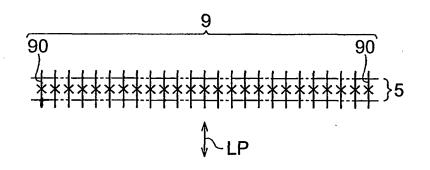


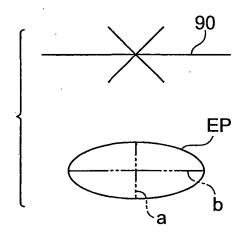
図37











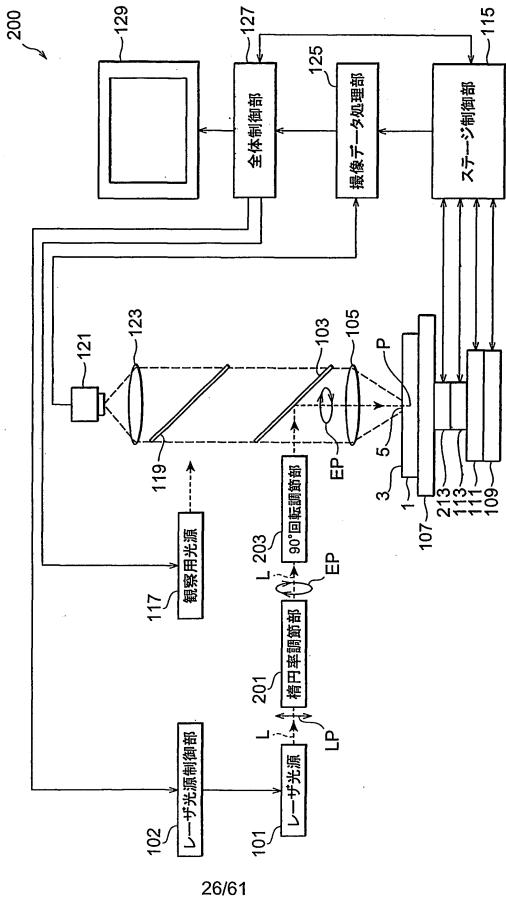
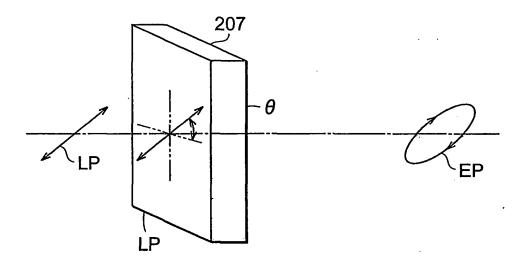
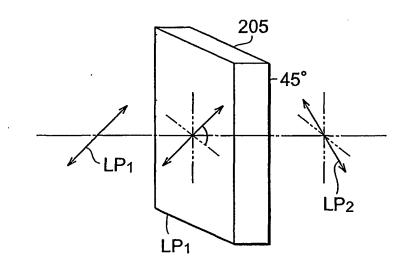




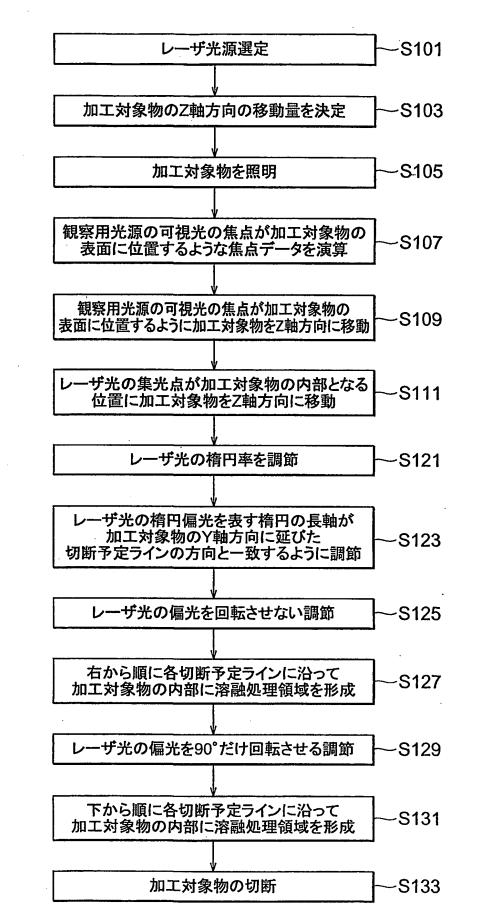
図41



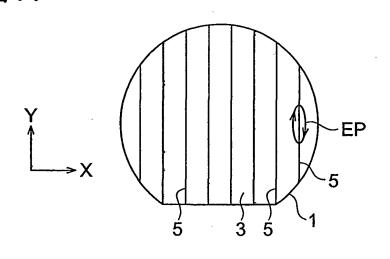


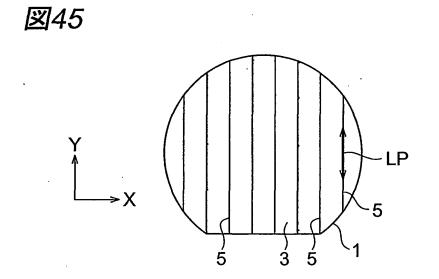


WO 02/22301

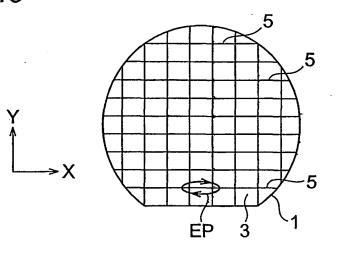




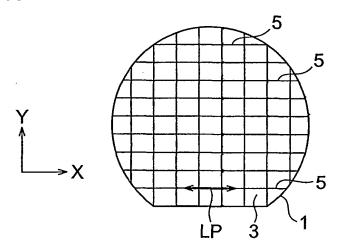


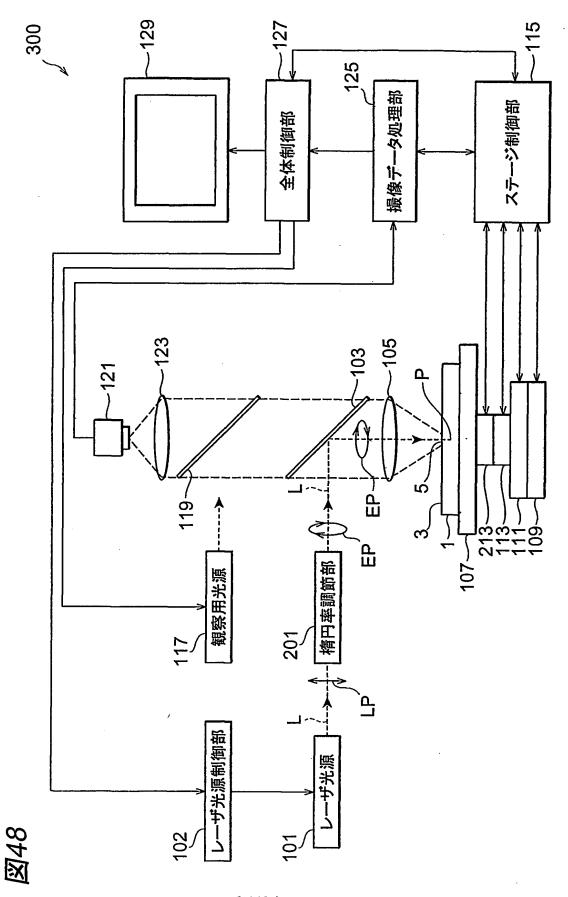


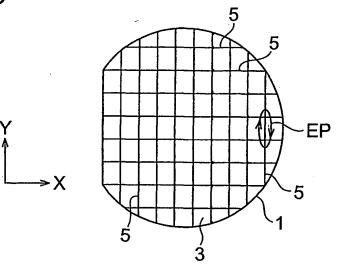
.

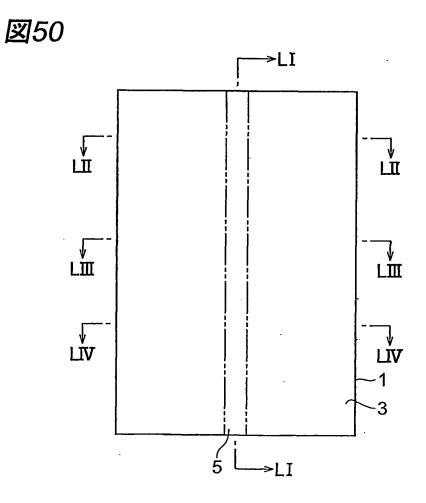


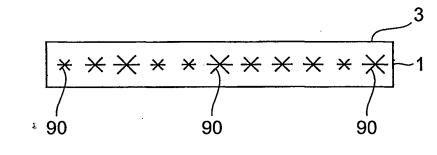




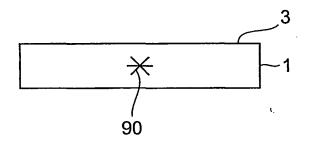














.

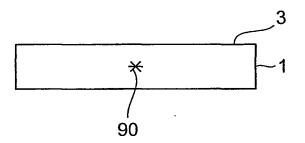
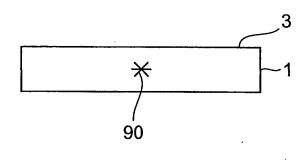
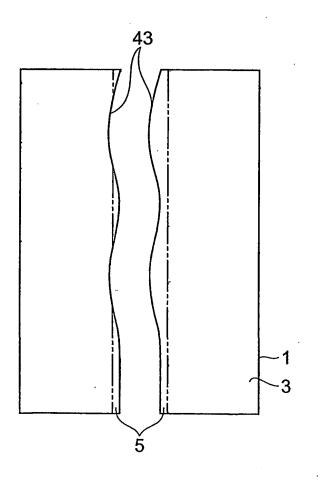


図54





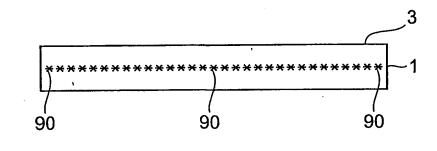
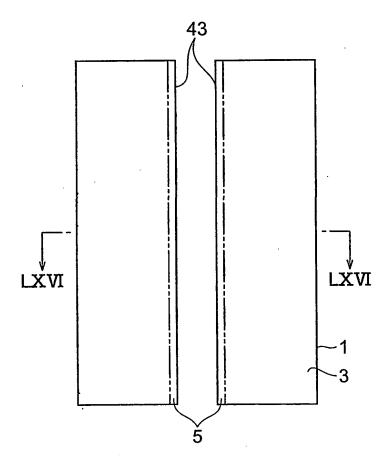
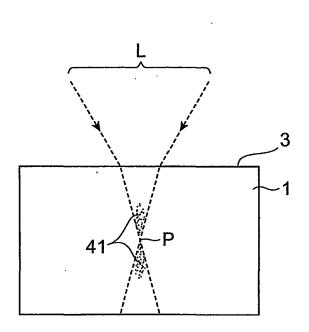
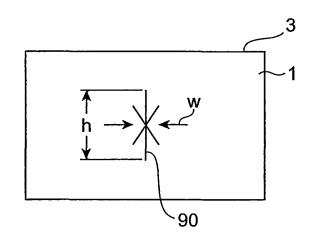


図57



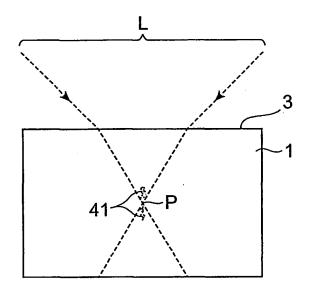




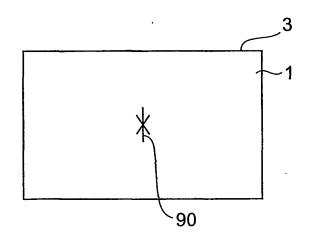


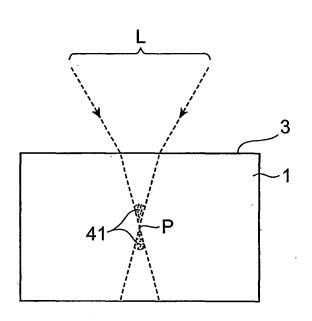
WO 02/22301

PCT/JP01/07954











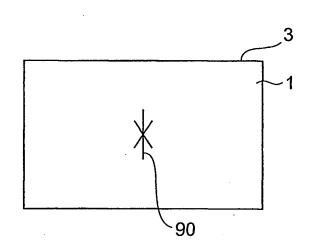


図64

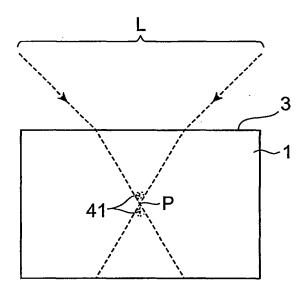


図65

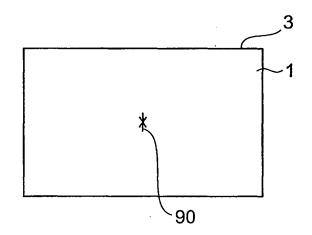
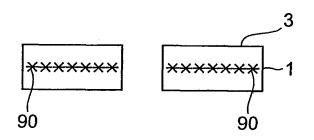
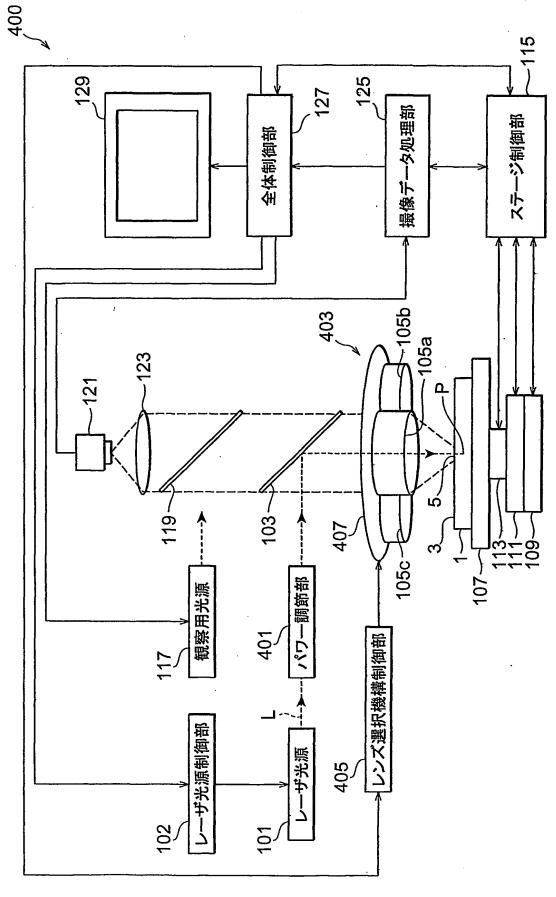


図66

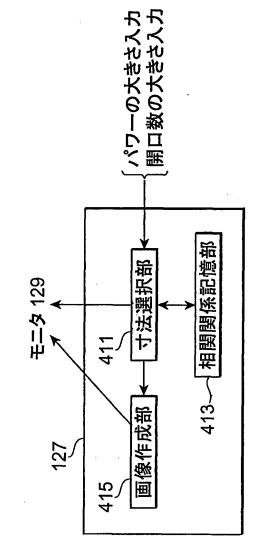


.

•



41/61



**巡68** 

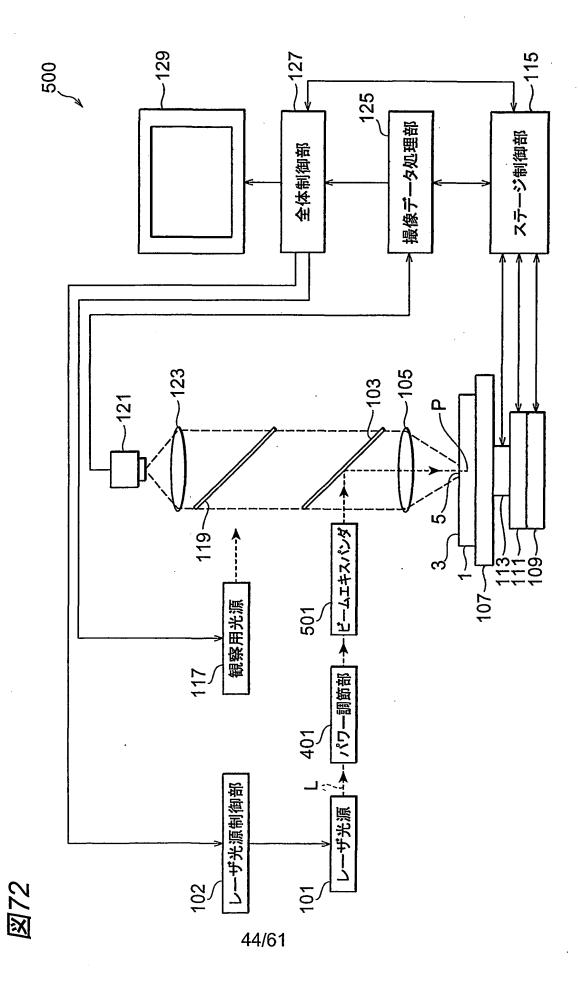
•

組		-+>+()	
パワー密度(W/cm <sup>2</sup> )	開口数	寸法(µm)	
1.24 × 10 <sup>11</sup>	0.55	120	
1.49×10 <sup>11</sup>	0.55	150	
1.19×10 <sup>11</sup>	0.8	30	
1.49×10 <sup>11</sup>	0.8	60	

図70

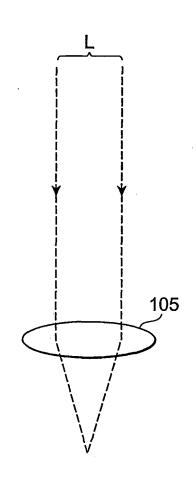
開口数	寸法(μm)	
0.55	150	
0.8	60	

パワー密度(W/cm <sup>2</sup> )	寸法( <i>μ</i> m)
1.19×10 <sup>11</sup>	30
1.49 × 10 <sup>11</sup>	60
1.79 × 10 <sup>11</sup>	80
$2.98 \times 10^{11}$	120
5.96 × 10 <sup>11</sup>	180

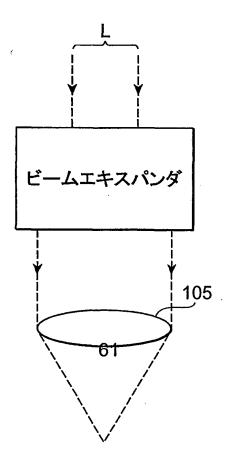


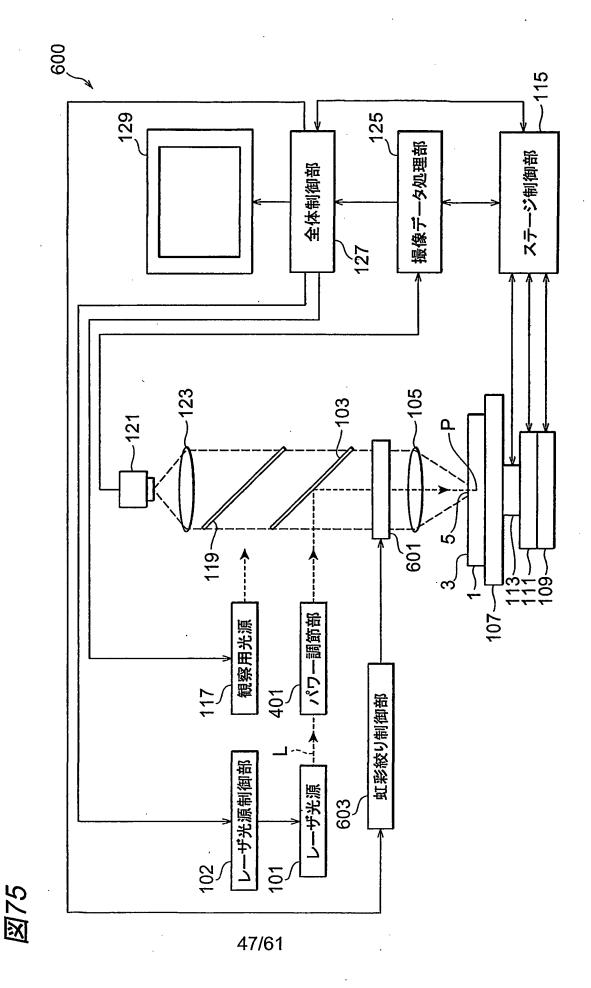
•



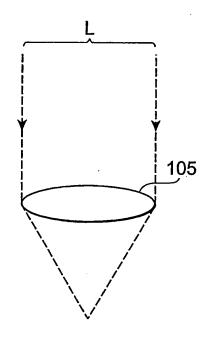


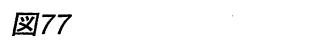
45/61

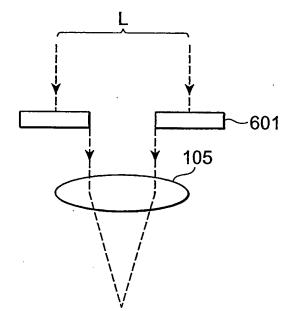




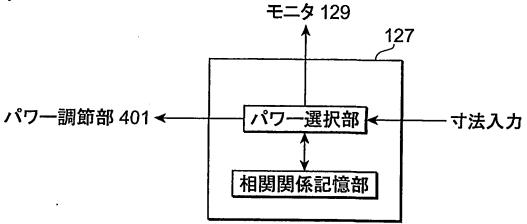
. . . .







48/61



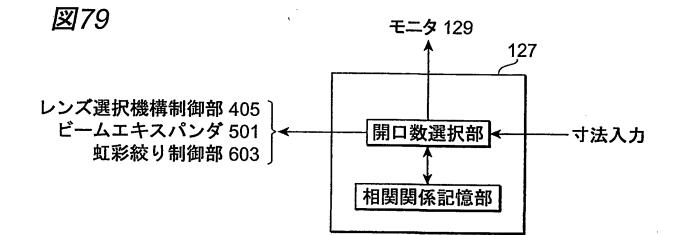


図80

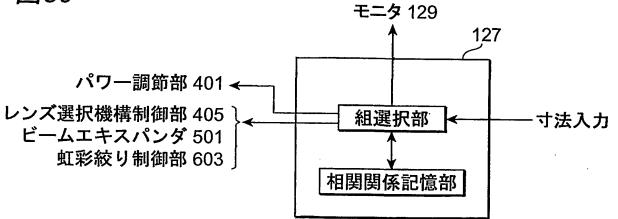


図81

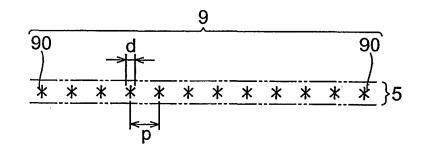


図82

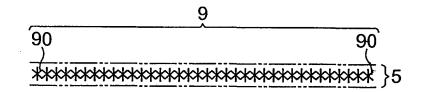
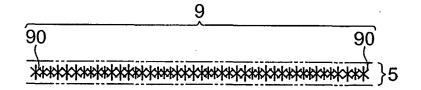


図83



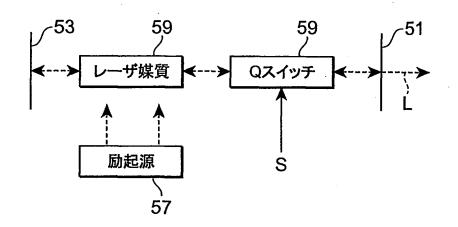
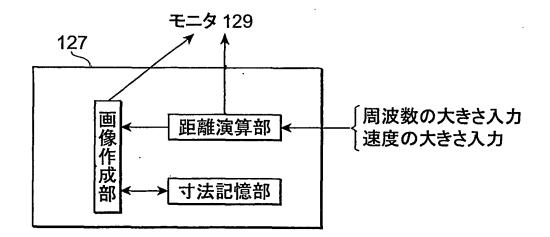
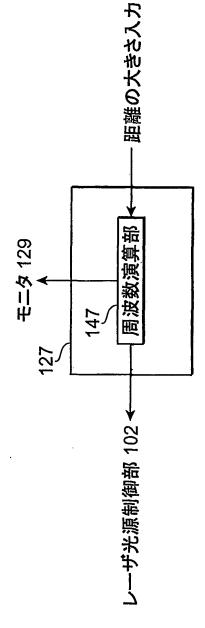
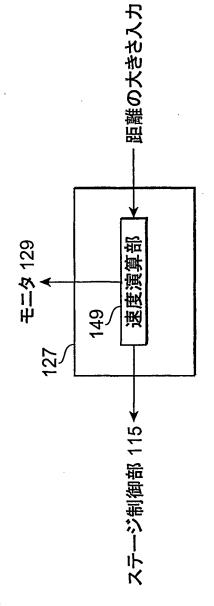


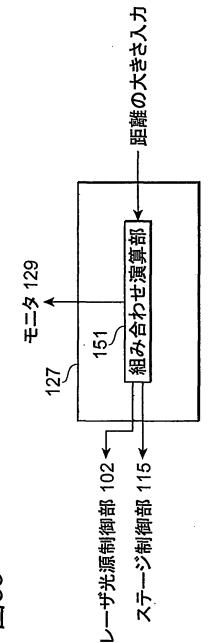
図85

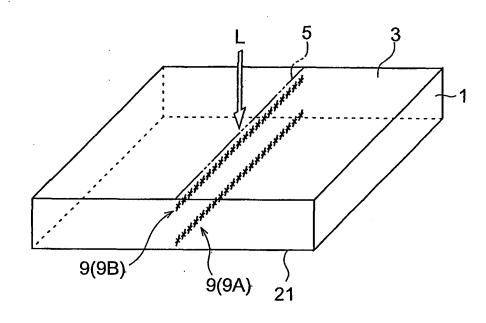


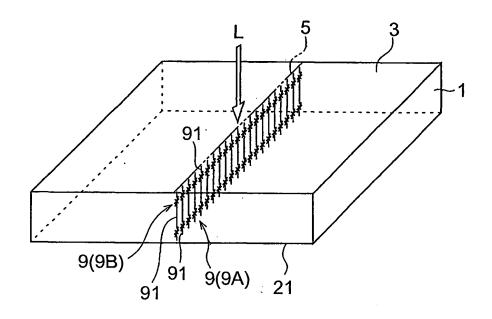


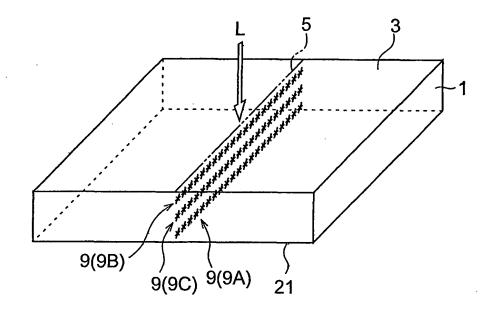




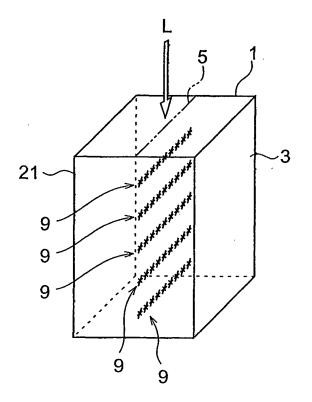












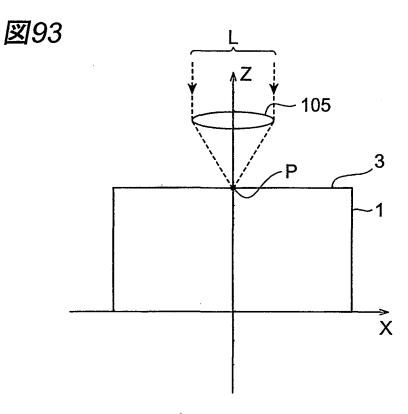
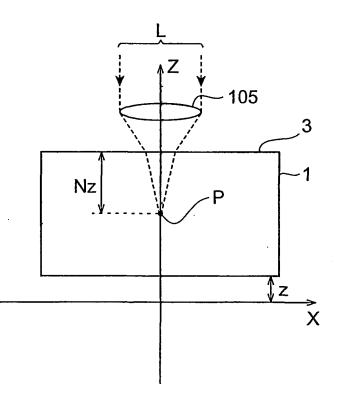
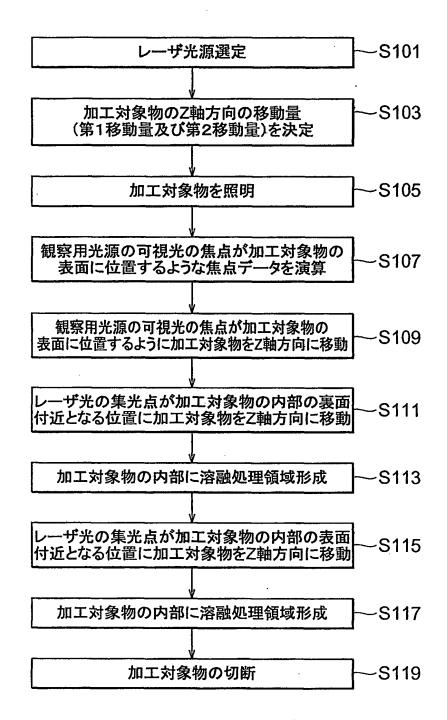
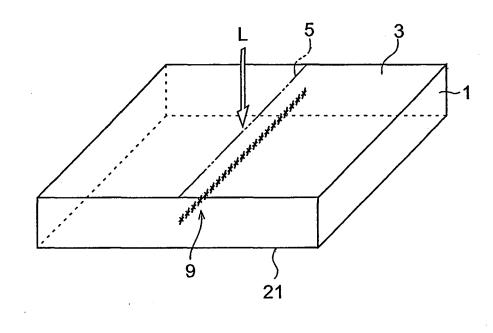


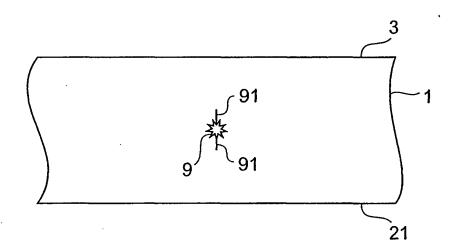
図94



57/61







J

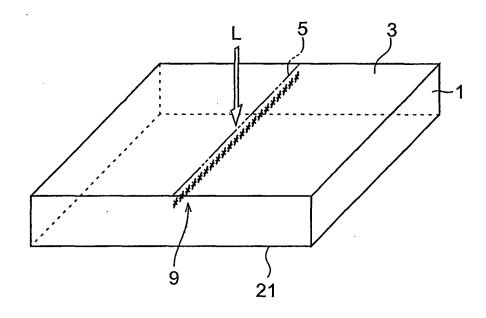
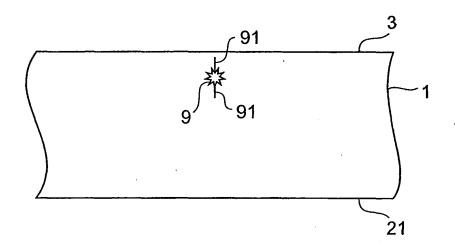
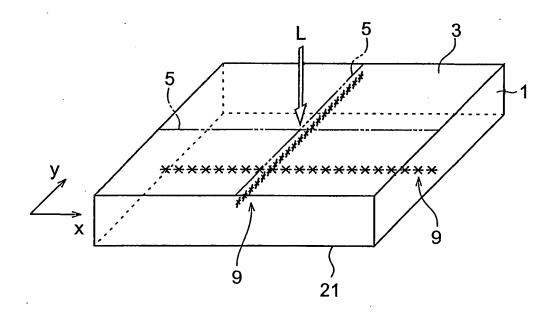


図99





## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP01/07954

.

.

	SIFICATION OF SUBJECT MATTER . Cl <sup>7</sup> B23K 26/00		
According to	o International Patent Classification (IPC) or to both na	itional classification and IPC	
	S SEARCHED		
Minimum de	ocumentation searched (classification system followed . Cl <sup>7</sup> B23K 26/00	by classification symbols)	
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	······································	·
	tion searched other than minimum documentation to the suyo Shinan Koho 1926-1996	e extent that such documents are included Toroku Jitsuyo Shinan K	
	ai Jitsuyo Shinan Koho 1920-1990	Jitsuyo Shinan Toroku K	
Electronic d	lata base consulted during the international search (nam	e of data hase and, where practicable, sea	mh terms used)
Diverse	an one opposited and the most second contex (	to of Gaia base and, miles preservers, see	
[			
C. DOCU	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		·····
Category*	Citation of document, with indication, where ap		Relevant to claim No.
X Y	JP 11-138896 A (Sumitomo Heavy 25 May, 1999 (25.05.99),	Industries, Ltd.),	1-22 23-35
A	Claim 1 (Family: none)		23-35 36-50,53-63
<u></u>			
Y Y	WO 97/07927 A1 (Corning Incorpo 06 March, 1997 (06.03.97),	prated),	23-35 51-52,71-72
Ā	Full text; Fig. 1		36-50,53-63
	& JP 11-511385 A		
	Full text; Fig. 1 & US 5826772 A & & EP 84731	7 A	
	ł		
X Y	JP 11-267861 A (Sumitomo Heavy	Industries, Ltd.),	64-70,73-78
A	05 October, 1999 (05.10.99), Claims 1 to 3 (Family: none)		51-52,71-72 36-50,53-63
1			
Furthe	er documents are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.	L
	l categories of cited documents: ent defining the general state of the art which is not	"T" later document published after the inte	
conside	ered to be of particular relevance	priority date and not in conflict with th understand the principle or theory und	erlying the invention
date	document but published on or after the international filing	"X" document of particular relevance; the c considered novel or cannot be consider	
	ent which may throw doubts on priority claim(s) or which is o establish the publication date of another citation or other	"Y" document of particular relevance; the o	1
special	reason (as specified)	considered to involve an inventive step	p when the document is
means		combined with one or more other such combination being obvious to a person	
	ent published prior to the international filing date but later e priority date claimed	"&" document member of the same patent f	family
	actual completion of the international search	Date of mailing of the international sear	
ТАТ	November, 2001 (19.11.01)	27 November, 2001 (2	27.11.01)
L		<u> </u>	
	nailing address of the ISA/ anese Patent Office	Authorized officer	

国際調査報告	5	国際出願番号	PCT/JP01	/07954
A. 発明の属する分野の分類 (国際 Int.Cl' B23K 26/0				
B. 調査を行った分野 調査を行った最小限資料(国際特許分 Int. Cl' B23K 26/0				
日本国公開実用新案公報 日本国登録実用新案公報	分野に含まれるもの し926-1996年 し971-2001年 し994-2001年 し996-2001年			
国際調査で使用した電子データベース	(データベースの名称、調査	£に使用した用語)	:	
C. 関連すると認められる文献 引用文献の				関連する 請求の範囲の番号
X JP 11-13	<u>、一部の箇所が関連するときに</u> 8896 A(住友重 (25.05.99)	機械工業株式会	会社)25.	<u>пжощнон</u> ; 1-22, 23-35, 36-50, 53-63
Y RATED) 06 A 文, Fig. 1	927 A1 (COR .03月.1997 ( & JP 11-51 5826772 A	06.03. 1385 A,	97),全。 全文,Fi	23-35, 51-52, 71-72, 36-50, 53-63
X C欄の続きにも文献が列挙されて	いる。	□ パテントファ	ミリーに関する別	紙を参照。
* 引用文献のカテゴリー 「A」特に関連のある文献ではなく、 もの 「E」国際出願日前の出願または特許 以後に公表されたもの 「L」優先権主張に疑義を提起する文 日若しくは他の特別な理由を確 文献(理由を付す) 「O」ロ頭による開示、使用、展示等 「P」国際出願日前で、かつ優先権の	Fであるが、国際出願日 「ご に献又は他の文献の発行 皇立するために引用する「ご 等に言及する文献	出顧と矛盾す。 の理解のため い特に関連のあ。 の新規性又は Y」特に関連のあ。 上の文献との、	は優先日後に公表 るものではなく、 こ引用するもの る文献であって、 進歩性がないと考 る文献であって、 、 当業者にとって「 がないと考えられ	当該文献と他の1以 自明である組合せに
国際調査を完了した日 19.11.	01	際調査報告の発送	<sup>⊨</sup> 27	.11.01
国際調査機関の名称及びあて先 日本国特許庁(ISA/JF 郵便番号100-895 東京都千代田区霞が関三丁F	P) L 5	許庁審査官(権限( 神崎 孝之 話番号 03-3	のある職員) 581-1101	

(1008年7日) (ほうぺージ) (1008年7日)

ł

-----

;

;

•	国際調査報告	国際出願番号 PCT/JP0	1/07954
こ(続き).			
用文献の   テゴリー*		は、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
X Y A	JP 11-267861 A(住友重体 10月.1999(05.10.99), リーなし)		64-70, 73-78, 51-52, 71-72, 36-50, 53-63
	· ·	~	
,			

Ĩ

ï

1

.